

## 明 細 書

通信モード制御方法、移動体通信システム、基地局制御装置、  
基地局及び移動通信端末

## 技術分野

この発明は、C D M A (Code Division Multiple Access: 符号分割多重通信) による移動体通信システムに係り、特に基地局と移動通信端末との間での通信状況に応じて通信モードの切り替えを制御する通信モード制御方法、移動体通信システム、基地局制御装置、基地局及び移動通信端末に関するものである。

## 背景技術

従来のワイヤレス多重モードデータ通信方法には、自律的にデータを送受信する自律モードと、基地局側から許可された通信タイミングなどのデータ送受信に対する要求(スケジューリング)に従ってデータを送受信する、いわゆるスケジューリングモードとを、そのデータレートなどに応じて切り替えるものがある(例えば、特開2002-369261号参照)。

この通信方法では、例えば基地局とワイヤレス装置との間で9.6 kbps程度の低データレートでパケットデータを送信する場合、自律モードに制御される。また、反対に高データレートでデータ送信する場合は、スケジューリングモードに制御される。

ここで、スケジューリングモードは、基地局からワイヤレス装置にスケジューリングを通知するシグナリングが頻繁に送信される。このため、1回の送信である程度以上のデータ量がないと、シグナリング回数に

比べてデータ送信の効率が悪くなってしまう。

上述した従来のデータ通信方法では、単位時間あたりのデータ量が多い高データレートの場合にスケジューリングモードに制御することで、上記不具合を解消している。

しかしながら、上記先行技術文献は、上記従来のデータ通信方法について、主にデータ量を基準として自律モード又はスケジューリングモードに切り替える旨を開示しているが、それ以外の通信条件での切り替え処理について十分な開示がなされていない。

通信モードの切り替えにおいて基準とすべき通信条件としては、符号化信号の復調処理やリアルタイム性を要求されるデータを取り扱うことを考慮すると、例えば基地局における干渉量（以下、ノイズライズと称する）や遅延などが挙げられる。

上記先行技術文献に開示される発明では、遅延が許容できないデータ通信を行うワイヤレス装置についてはなるべく自律モードで動作させ、遅延が許容できる通信を行う装置にはスケジューリングモードで動作させるような通信条件に応じた柔軟な通信モード切り替えが十分に検討されていない。

また、CDMA方式での上りパケット通信では、ワイヤレス装置からの送信信号の干渉が基地局におけるノイズライズの限界を超えてしまうと当該送信信号を復調することができなくなる。

このノイズライズは、他セルからの干渉や同一セルにおける他のワイヤレス装置からの送信などによっても変動する。このため、CDMA方式でのパケット通信では、ノイズライズの管理に十分に注意を払う必要がある。

ここで、ノイズライズ管理としてノイズライズのマージンを十分に確保すれば、送信すべきデータ量が多い場合であっても自律モードを利用

することが可能である。この場合、スケジュールモードと比較してシグナリングの回数を減らすことができる上、遅延も少ないという利点がある。

このように、基地局におけるノイズライズマージンに対して、通信トラフィックの状況により変動する各種要因に起因するノイズライズについてのマージンを適切に分配することで、ノイズライズの変動に応じた効率的な通信が可能である。

この発明は上記のような課題を解決するためになされたもので、データ量以外の要素を適切に考慮して通信モードを切り替えることで、基地局と移動通信端末との間の通信負荷の変動に伴うノイズライズの変動に応じた効率的なデータ通信を可能とする通信モード制御方法を得ることを目的とする。

また、この発明は、遅延などのQoS (Quality of Service) パラメータを考慮して各端末に個別に送信モード切替スレッシュホールドを指定することで、QoSに応じた自律モードとスケジュールモードの配分が可能な通信モード制御方法を得ることを目的とする。

さらに、この発明は、上記方法を用いて通信負荷の変動に伴うノイズライズの変動に応じた効率的なデータ通信を行う移動体通信システム、基地局制御装置、基地局及び移動通信端末を得ることを目的とする。

## 発明の開示

この発明に係る通信モード制御方法によれば、移動通信端末が、基地局に対して自律的にデータ通信する自律モードと、基地局に許可された通信タイミングでデータ通信するスケジュールリングモードとを切り替えるにあたり、基地局のセル内における各通信モードでの干渉量及び／又はその通信特性と、移動通信端末から通知された通信データ量を示す信

号とに基づいて、移動通信端末に設定すべき通信モードを決定し、この通信モードを基地局から移動通信端末に通知するものである。

これにより、基地局と移動通信端末との間の通信負荷の変動に伴うノイズライズの変動に応じた効率的なデータ通信を実現することができるという効果が得られる。

#### 図面の簡単な説明

第1図はこの発明の実施の形態1による移動体通信システムの構成を概略的に示す図、第2図は実施の形態1による移動体通信システムにおけるチャネルの構成を示す図であり、第3図A及び第3図Bは実施の形態1による移動体通信システムにおける端末と基地局との間のワイヤレス多重データモード通信における通信モードを説明する図である。

第4図は実施の形態1による移動通信端末の通信モードを切り替える基準となる送信データバッファのスレッシュホールドを説明する図であり、第5図は実施の形態1による基地局への上り信号における各要因に起因した干渉量に対する許容マージンを示す図である。

第6図はセル内で上りパケット通信を複数の端末が利用している場合の自律モードとスケジューリングモードとに対するノイズライズマージンの分配例を示す図であり、第7図は第6図に示す場合において送信データバッファの通信モード切替判定のスレッシュホールドを低く設定した場合を示す図である。

第8図はセル内で上りパケット通信を利用している端末が少ない場合の自律モードとスケジューリングモードとに対するノイズライズマージンの分配例を示す図であり、第9図は第8図に示す場合において送信データバッファの通信モード切替判定のスレッシュホールドを高く設定した場合を示す図である。

第 10 図は第 1 図中の基地局の内部構成を示すブロック図、第 11 図は第 1 図中の移動通信端末の内部構成を示すブロック図であり、第 12 図は第 1 図中の基地局制御装置の内部構成を示すブロック図である。

第 13 図は第 1 の方法に従って実施の形態 1 による基地局制御装置が端末の送信モード切り替えスレッシュホールドを決定する際における基地局のノイズライズマージンの分配例を示す図であり、第 14 図は第 13 図に示すノイズライズマージンの分配に応じた送信モード切り替えスレッシュホールドの変更を説明する図である。

第 15 図は実施の形態 1 による移動体通信システムにおいて第 1 の方法による送信データバッファのスレッシュホールド変更を施す場合の変更シーケンスを示す図であり、第 16 図は第 15 図中のステップ S T 9 における動作を詳細に説明するフローチャートである。

第 17 図は第 2 の方法に従って実施の形態 1 による基地局制御装置が端末の送信モード切り替えスレッシュホールドを決定する際における基地局のノイズライズマージンの分配例を示す図であり、第 18 図は第 17 図に示すノイズライズマージンの分配に応じた送信モード切り替えスレッシュホールドの変更を説明する図である。

第 19 図は実施の形態 1 による移動体通信システムにおいて第 2 の方法による送信データバッファのスレッシュホールド変更を施す場合の変更シーケンスを示す図であり、第 20 図は第 19 図中のステップ S T 9 b における動作を詳細に説明するフローチャートである。

第 21 図は第 3 の方法に従って実施の形態 1 による基地局が端末の送信モード切り替えスレッシュホールドを決定する際における基地局のノイズライズマージンの分配例を示す図、第 22 図は実施の形態 1 による移動体通信システムにおいて第 3 の方法による送信データバッファのスレッシュホールド変更を施す場合の変更シーケンスを示す図であり、第 23 図は

第 2 2 図中のステップ S T 3 d における動作を詳細に説明するフローチャートである。

第 2 4 図は移動通信端末が基地局側からの指示に従って送信モードを切り替える構成に対して第 1 の方法を適用した場合における動作を示すフローチャート、第 2 5 図は移動通信端末が基地局側からの指示に従って送信モードを切り替える構成に対して第 2 の方法を適用した場合における動作を示すフローチャートであり、第 2 6 図は移動通信端末が基地局側からの指示に従って送信モードを切り替える構成に対して第 3 の方法を適用した場合における動作を示すフローチャートである。

#### 発明を実施するための最良の形態

以下、この発明をより詳細に説明するために、この発明を実施するための最良の形態について、添付の図面に従ってこれを説明する。

##### 実施の形態 1 .

第 1 図はこの発明の実施の形態 1 による移動体通信システムの構成を概略的に示す図である。移動体通信システム 1 は、ユーザが利用する移動通信端末 2、基地局制御装置 3 及び基地局 4 a , 4 b から構成される。基地局制御装置 3 は、公衆回線網などのネットワーク側の構成と基地局 4 a , 4 b との間に介在してこれらのパケット通信を中継する。

このように、システム 1 は、ネットワーク側に対して基地局制御装置 3 が複数の基地局 4 a , 4 b を束ねる構成となっている。これにより、システム 1 では、ソフトハンドオーバとよばれる 1 つの端末 2 に対して複数の基地局 4 a , 4 b の間で無線リンクを張ることが可能である。

なお、移動体通信システム 1 を W - C D M A ( Wideband-Code Division Multiple Access ) 方式で実現する場合、移動通信端末 2 を U E ( User Equipment )、基地局制御装置 3 を R N C ( Radio Network

Controller)、基地局 4 a, 4 b を N o d e - B と呼ぶことがある。

また、特に高速な上りパケット通信においては、ある端末に対して特定の基地局がデータ通信に関するスケジューリングを担当する場合がある。この場合における基地局を区別のためにサービングセルと呼ぶこともある。さらに、基地局は、自身が通信処理を行う特定の領域を含めて全体としてセルとも呼ばれる。後述する説明では、これらの用語を適宜使用する。

第 2 図は、実施の形態 1 による移動体通信システムにおけるチャネルの構成を示す図であり、例として W - C D M A システムの基地局 4 a, 4 b と端末 2 との間の無線区間におけるチャネル構成を示している。

なお、本図のチャネルはあくまで一例を示したものであり、これに限定されるものではない。また、実際のチャネルの使われ方としては、複数の制御チャネルを 1 本のチャネルに相乗りさせることも行われる。

先ず、基地局 4 a, 4 b から端末 2 に対する下り方向のチャネルについて説明すると、セル内の構成部に全てのタイミングの基準を報知する C P I C H (Common Pilot Channel)、これ以外の報知情報を端末 2 に報知する、B C H (Broadcast channel) 用の物理チャネルである P - C C P C H (Primary-Common Control Physical Channel) がある。

また、下り方向のチャネルには、上り方向のパケット通信のために利用されるものとして、制御情報の送信用にスケジューラによる割り当て位置を通知するための D L - S A C C H (Downlink Scheduling Assignment Control Channel)、基地局 4 a, 4 b の受信の成功／失敗を通知するための D L - A C K / N A C K - C C H (Downlink Ack/Nack Control Channel) が存在する。さらに、下り方向の共通チャネルとして F A C H (Forward Access Channel) がある。

次に、端末 2 から基地局 4 a, 4 b に対する上り方向のチャネルにつ

いて説明すると、上り方向の packets 通信に利用されるものとして、端末 2 の送信データの有無を通知する UL-SICH (Uplink Scheduling Information Control Channel)、端末 2 が選択した変調方式や符号化レートなどを基地局 4a, 4b に通知するための UL-TFRI-CH (Uplink TFRI Control Channel)、上り packets 通信でユーザデータを転送するための EUDCH (Enhanced Uplink Dedicated Transport Channel) が存在する。また、上り方向の共通チャネルとして RACH (Random Access Channel) がある。

さらに、上り下りの両方の通信に設定されるチャネルとして、特定端末との通信のために個々に設定される DPCH (Dedicated Physical channel) があり、音声やデータなどの通信や上位レイヤのシグナリングのために利用される。DPCH は、データを転送するための DPDCH (Dedicated Physical Data channel) と制御に関するビットを転送するための DPCCH (Dedicated Physical Control channel) とに分けて呼ばれることもある。

第 3 図 A 及び第 3 図 B は、実施の形態 1 による移動体通信システムにおける端末と基地局との間のワイヤレス多重データモード通信における通信モードを説明する図である。第 3 図 A に示すように、自律モードでのデータ送信処理では、先ず基地局 (Node-B) 4a, 4b から端末 (UE) 2 に対して事前に許容レートの指定が行われる。このとき、UE は、当該許容レートの範囲内で任意の時間にデータを Node-B に送信する。UE からデータを受信すると、Node-B は、その応答信号 (ACK/NACK) を UE に送信する。

自律モードでは、事前の許容レート指定を必ずしも packets 送信ごとに行う必要はなく、基本的にデータ送信とその応答からなる一往復の通信処理で済む。

このため、自律モードは、シグナリングの無駄が少なく且つ送信したいときにUEが自由にデータ送信できるため遅延が少ないというメリットがある。

反対に、自律モードのデメリットとしては、任意の時間に送信できるようにデータ送信に際し生じるであろう干渉量に対して必要なノイズライズマージンを常に確保しておかなければならない点である。

一方、スケジューリングモードでのデータ送信処理では、第3図Bに示すように、先ずUEバッファ状態等の情報をUEからNode-Bに送信する。当該情報を受信すると、Node-Bは、複数のUEと間での上りパケットのスケジューリングを行い、データ送信を認めるべきUEに対して送信許可する時間（サブフレーム）や送信レートを割り当てる。UEでは、その割り当てに従ってパケットをNode-Bに送信し、Node-Bから応答信号を受け取る。

スケジューリングモードのメリットは、スケジューラが割り当てないUEからのデータ送信がないため余計なノイズライズマージンを設定する必要がないという点である。

一方、デメリットとしては、少なくともスケジューリングに要する通信処理とデータ本体の送信処理とからなる二往復の通信処理が必要であり、不可避免的に遅延が生じるという点が挙げられる。

また、事前にUEの送信データの有無をNode-Bに通知するシグナリングを必ず行わなければならないので、シグナリング回数に対して送信データの容量が少ないときは効率が悪くなる仕組みになっている。

自律モードでは、基地局からの送信タイミングの指定がなく、端末が自律的に送信タイミングを決定する。これに対して、スケジューリングモードでは、基地局が端末に送信タイミングを指定し、当該送信タイミングに従って、端末がデータを送信する。

また、スケジューリングモードでも、基地局からデータレートが指定される場合がある。例えば、自律モードでは、基地局が端末に対してデータ送信における送信データレートを指定するが、スケジューリングモードでも、基地局が送信タイミング及び送信データレートを端末に指定し、端末からのデータ送信を制御する場合がある。

第4図は、実施の形態1による移動通信端末の通信モードを切り替える基準となる送信データバッファのスレッシュホールド（閾値）を説明する図である。ここで、移動通信端末2は、送信データバッファのスレッシュホールド以下の容量分だけ送信データが溜まっている状態では自律モードで動作し、上記スレッシュホールドを越える容量の送信データが溜まるとスケジューリングモードに移行して動作する。

このように、端末2では、送信データバッファ内の送信データの蓄積量に関するスレッシュホールドを基準にして自律モードとスケジューリングモードとが切り替えられる。このスレッシュホールドの決定については後述する。

第5図は、実施の形態1による基地局への上り信号における各要因に起因した干渉量（以下、ノイズライズと呼ぶ）に対する許容マーヅンを示す図である。一般的に、CDMAシステムでは、受信した符号化信号についてある程度までの干渉は許されるがノイズライズの許容限界を超えると逆拡散しても信号より干渉量の方が大きい値になり上記信号を正しく復調できなくなる。

このため、理想的な干渉量が0の状態（ノイズライズの底）から受信信号の復調が可能な干渉の許容限界量までの範囲内に如何にノイズライズを制御するかが、容量（基地局による端末の収容数）を確保する上で重要な点となる。

図に示すように、基地局端におけるノイズライズのうち、スケジュー

リングモード及び自律モードでの送信に起因するノイズライズは、上りパケット通信でこれら送信モードを適宜切り替えることで、スケジューリングモード用マージン及び自律モード用マージン内に制御することができる。

一方、スケジューリングモード及び自律モード以外に起因するノイズライズについては、上りパケット通信でその許容マージン内に制御することができない。

このような干渉の要因としては、例えば自セル内の端末からの希望信号電力の総和で近似される自セル干渉、他の基地局のカバーエリアにいる端末からの信号が余分に届いて干渉する他セル干渉、基地局内の受信機から発生する熱雑音などがある。

従って、上りパケット通信のための無線資源を効率よく利用するには、スケジューリングモード用マージン及び自律モード用マージンを制御してノイズライズの範囲を如何に調整するかにかかっている。

第6図は、セル内で上りパケット通信を複数の端末が利用している場合の自律モードとスケジューリングモードとに対する基地局のノイズライズマージン（干渉の許容量）の分配例を示す図である。図示の例では、後述する第8図の場合と比較してセル内に収容される端末数が多い場合を示している。

詳細は後述するが、実施の形態1による基地局には、基地局制御装置3が遅延などのQoSパラメータを考慮して求めた一定範囲のマージンが、第5図で示した制御可能なノイズライズマージンとして設定されている。このノイズライズマージンのうち、自律モードに起因するノイズライズに対する許容マージンをとる場合、セル内の端末1台あたりのノイズライズマージンを多く設定すればよい。

このとき、ノイズライズマージン全体としては一定範囲が定められて

いるので、第6図(a)に示すように、端末1台あたりのノイズライズマージンを多く設定した分だけ、スケジューリングモードに起因したノイズライズに対する許容マージン(斜線を付した部分)を削減しなければならない。

従って、第6図(a)に示す場合では、セル内にスケジューリングモードで通信する端末数が増えると、これに起因したノイズライズを許容マージン内に制御することができなくなる可能性がある。

反対に、セル内の端末1台あたりの上りパケット通信に対してのノイズライズマージンを少なく設定すると、第6図(b)に示すように、基地局において、スケジューリングモードに起因したノイズライズに対する許容マージン(斜線を付した部分)を多く確保することができる。

つまり、セル内でスケジューリングモードで通信する端末数が多い場合は、自律モードに起因したノイズライズに対する端末1台あたりの許容マージンをなるべく減らす必要がある。

上りパケット通信において、1度に送信するデータ量が減れば送信レートも下がる。このとき、端末側はデータ送信に要する送信電力を下げるため、基地局の受信信号におけるノイズライズも減少する。

従って、第6図(b)に示すように、自律モードに起因したノイズライズに対する端末1台あたりの許容マージンをなるべく減らすためには、自律モードに起因したノイズライズ自体を減らす、即ち低データレートとして自律モードによる通信を実行するように制御すればよい。

具体的には、セル内に収容される端末の数が多い場合、第7図に示すように、各端末における送信データバッファの通信モード切替判定のスレッシュホールドを低く設定して、送信データ量が少ない低データレートでの範囲を越えると自律モードからスケジューリングモードに切り替わることが望ましい。

続いて、第 8 図に示すように、セル内で上りパケット通信を利用して  
いる端末が少ない場合を考える（第 6 図では 7 台であったところ、第 8  
図では 2 台である）。この場合、基地局において端末 1 台あたりのノイ  
ズライズマージンを多く設定しても、第 8 図（a）に示すように、スケ  
ジューリングモードに起因したノイズライズに対する許容マージン（斜  
線を付した部分）を十分に確保することができる。

また、第 8 図（b）のように、基地局において端末 1 台あたりのノイ  
ズライズマージンを少なく設定しても、スケジューリングモードに起因  
したノイズライズに対する許容マージンは、第 8 図（a）の場合とそれ  
ほど差はない。

つまり、セル内に収容される端末数が少ない場合には、自律モードで  
も第 6 図の場合と比較して高データレートでの通信を実行することが可  
能である。

具体的には、セル内に収容される端末の数が少ない場合、第 9 図に示  
すように、各端末における送信データバッファの通信モード切替判定の  
スレッシュホールドを高く設定して、自律モードでも高データレートを許容  
し、多くのデータ量を取り扱うことができるようにしてもよい。

以上より、端末と基地局間の通信におけるトラフィック状況、例えば  
セル内でスケジューリングモードで動作する端末数やその稼動状態、自  
律モードで動作するスケジュールや稼動状態に応じて、端末内の送信デ  
ータバッファの上記スレッシュホールドを適宜変更することが、干渉の少な  
い高品質な通信を実現するために望ましいことが分かる。

また、自律モードでは伝送遅延が少ないという通信特性を有すること  
を考慮して、ノイズライズを割りあてる許容マージンに余裕がある場合  
、遅延の要求が厳しい端末にはなるべく自律モードで通信させることが  
望ましい。

第10図は、第1図中の基地局の内部構成を示すブロック図であり、この図を用いて基地局の基本的な動作を説明する。なお、第10図では、表記の冗長化を防ぐため、後述する各構成部の名称について簡略化した名称を記載しているが、同一符号を付したものは同一構成部を指しているものとする。

まず、一般的なCDMA変復調に共通する処理について説明する。

送信動作を説明すると、基地局4a, 4b内の変調部5は、各チャネル（P-CCPCH、下りDPDCH、FACH、CPICH、DL-SACCH、DL-ACK/NACK-CCH、下りDPCCHなど）の信号に対して下りチャネライゼーションコード発生器6で発生させたチャネライゼーションコードを掛けた後、これら信号を多重化する。

次に、変調部5は、各チャネルの信号を多重化したものに下りスクランブリングコード発生器7で発生させたスクランブリングコードを掛けてスペクトラム拡散処理を行う。

変調部5にて多重化された各チャネルの信号であるベースバンド信号は、周波数変換部8に出力される。周波数変換部8は、上記ベースバンド信号を搬送波周波数まで上げて電力増幅部9に出力する。電力増幅部9では、周波数変換部8から入力した信号を内部のパワーアンプで所望の電力まで増幅する。電力増幅部9で増幅された信号は、アンテナ10を介して端末2側に送信される。

なお、パイロット信号発生部27は、タイミング管理部26より基準となるクロック信号を得ると、端末2が復調処理の基準として使用するためのパイロット信号をCPICHに設定してセル全体に送出する。

次に、受信動作を説明すると、アンテナ10より受信された微弱な信号は、低雑音増幅部11に入力される。この低雑音増幅部11は、当該信号を増幅した上で周波数変換部12に出力する。周波数変換部12で

は、低雑音増幅部 11 から入力した信号を上記ベースバンド信号の周波数まで下げる。

逆拡散器 15 は、周波数変換部 12 で周波数変換されたベースバンド信号に対して上りスクランプリングコード発生器 13 により発生させたスクランプリングコードを掛けて逆拡散処理を行い、各端末ごとの信号成分を取り出す。復調部 30 は、逆拡散器 15 から入力した逆拡散後の信号を上りチャネライゼーションコード発生器 14 で発生させたチャネライゼーションコードにより各チャネルの信号に分離する。

続いて、信号と干渉の電力を得る動作を説明する。

まず、希望波電力測定部 16 は、逆拡散器 15 からの上り DPCC のパイロット信号により希望波の電力を得る。一方、低雑音増幅部 11 は、アンテナ 10 を介して希望波とノイズが混在している全受信電力を得ている。

干渉波電力測定部 17 では、低雑音増幅部 11、周波数変換部 12 及び逆拡散器 15 を介して入力した上記全受信電力から希望波電力測定部 16 で得た希望波の電力を差し引くことでノイズ成分である干渉波の電力を得る。

次に、希望波及び干渉波の電力は、測定部 16、17 から上りパケット送信管理部 24 にそれぞれ送られる。このようにして、上りパケット送信管理部 24 は、自セル内の各端末からの希望信号の電力をそれぞれ取得する。

また、上りパケット送信管理部（通信管理部）24 は、当該上りパケット通信における自セル干渉、他セル干渉及び熱雑音による干渉分（ノイズライズ）を、基地局制御装置 3 から取得している。

ここで、自セル干渉分以外（他セル干渉及び熱雑音）の干渉は、コードが不明なためノイズと信号を分離することができない。このため、上

りパケット送信管理部 24 は、基地局制御装置 3 から他セル干渉と熱雑音とによるノイズが混在した干渉成分の電力として自セル干渉分以外の干渉分を得る。上記干渉分は、他セル干渉と熱雑音が混在したものであり区別することはできないが、干渉量の制御処理において特に区別する必要はない。

続いて、上りパケット送信管理部 24 は、ジャミングマージンに基づく一定範囲の許容マージンから自セル干渉分と、他セル干渉及び熱雑音によるノイズが混在した干渉成分とについての許容マージンを差し引いて上りパケット通信で制御可能なノイズライズマージンを得る。

ジャミングマージンは、許容できる最大の収容能力（端末数）を示す指標であり、妨害成分電力  $J$  に対する信号電力  $S$  の比  $J/S$  で定義される。セル内の収容能力（端末数）は、上記ジャミングマージンから求めることができる。

なお、上記収容能力は、ある基地局と現時点で通信対象となっている端末を除いて当該基地局のセル内にどれだけの端末数を収容することができるかを示すものである。

上記ジャミングマージンは、後述する基地局制御装置 3 内の無線資源管理部によって、例えば以下の関係式に沿って算出される。

先ず、基地局における受信信号電力を  $S(W)$ 、通信データの伝送速度を  $R(\text{bit}/\text{秒})$  とすると、信号 1 ビットあたりの電力  $E_b$  は、下記式 (1) で表される。

$$E_b = S/R \quad \dots (1)$$

ここで、 $S$  は基地局が受信した移動通信端末 2 からの信号の電力であり、CDMA の TPC コマンドに基づく高速パワー制御機能（インナーループ）によって基地局端において均等なレベルで受信されているものと仮定する。また、W-CDMA において、 $S$  はパイロット信号の強度

により得ることができ、 $R$ はT F C Iなどの指示により得ることができる。

次に、自セル内の他端末からの干渉分の電力  $I_o$  (W) は、例えば下記式 (2) で表すことができる。

$$I_o = \sum_{i=1}^{N-1} \frac{S_i}{R_i} = \frac{(N-1)S}{R} \quad \dots (2)$$

但し、 $N$  (個) は自セル内の最大端末数であり、自端末以外の端末を想定している。 $S_i$  は基地局が受信した、第1番目から第  $(N-1)$  番目までの端末2からの信号の電力であり、添え字  $i$  は1から  $(N-1)$  までの正の整数である。また、 $R_i$  は第1番目から第  $(N-1)$  番目までの端末2による通信データの伝送速度 (b i t / 秒) である。

これにより、 $I_o$  は最大端末数  $N$  から1を引いた端末数のそれぞれ信号電力の和で表される。なお、上記式 (2) では、各端末2の信号電力及び伝送速度がそれぞれ等しい  $S$  及び  $R$  であるものと仮定している。

帯域の広さごとに雑音を区別して扱うのは不便であるため、他セル干渉及び熱雑音による干渉成分は、上述したように区別せずに1 H zあたりの雑音エネルギーに換算した平均雑音電力スペクトル密度  $N_o$  (W) として扱う。

スペクトル拡散信号のスペクトル帯域を  $W$  (H z) とし、狭帯域妨害雑音の電力を  $J$  (W) とすると、自セル干渉、他セル干渉及び熱雑音によるノイズライズ (干渉量) である  $(N_o + I_o)$  は、下記式で表すことができる。

$$N_o + I_o = J / W \quad \dots (3)$$

ここで、S I R (Signal-to-Interference Ratio) は、信号1ビットあたりのエネルギー  $E_b$  と、熱雑音及び他セル干渉並びに自セル干渉によるノイズライズの和との比である  $E_b / (N_o + I_o)$  から求めるこ

とができる。

SIRは、上記式(1)及び上記式(3)を用いて下記式(4)のように表すことができる。

$$E_b / (N_o + I_o) = S \cdot W / (J \cdot R) \quad \dots (4)$$

上記式(4)を変形して、CDMAにて復調可能な限界のジャミングマージン(ジャミングマージン)  $J/S$  を求めると、下記式(5)のようになる。

$$J/S = (W/R) / \{E_b / (N_o + I_o)\} \quad \dots (5)$$

基地局制御装置3では、自己が管理する対象基地局以外の他セルの稼働状態や対象基地局のセルのトラフィック状況、遅延などのQoSパラメータを考慮した干渉に対するマージンを上記ジャミングマージンにさらに持たせた一定範囲の許容マージン(ジャミングマージンから他セルの稼働状態や対象基地局のセルのトラフィック状況、遅延などのQoSパラメータを考慮した干渉に対するマージンを差し引いたマージン)を求め、対象基地局に通知する。

対象基地局では、基地局制御装置3から通知された上記許容マージンの範囲内で通信モード切り替えによるノイズライズ制御を実行する。

このようにすることで、基地局が、自局以外の他セルの稼働状態によって自局の通信が影響を受け、上記制御を行っても受信信号における干渉量が復調可能な限界であるジャミングマージンを越えてしまうことを防ぐことができる。この処理の詳細は後述する。

対象基地局内の上りパケット送信管理部24は、上記一定範囲の許容マージンから熱雑音及び他セル干渉並びに自セル干渉によるノイズライズに対する許容マージン(第5図で示した非制御のマージン)を差し引いた残りのマージンを、第5図で示した制御可能なノイズライズマージンとして利用する。

また、妨害電力  $J$  は、自セル内の全ての端末からの信号電力が  $S$  で一定とし、妨害電力  $J$  ( $W$ ) が、対象の端末以外の他端末からの干渉に起因するものと仮定すると、下記式 (6) のように表すことができる。

$$J = (N - 1) S \quad \dots (6)$$

上記式 (5) 及び式 (6) から下記式 (7) を導くことができる。

$$(N - 1) = (W / R) / \{E_b / (N_o + I_o)\} \quad \dots (7)$$

上記式 (7) において、 $(N - 1)$  は対象端末以外の自セル内に収容可能な最大端末数に相当する。ここで、通信データの伝送速度  $R$  を増加させると、上記式 (5) からジャミングマージンは減ってしまい、上記式 (7) から自セル内での端末の収容容量が少なくなることがわかる。

また、対象端末と基地局間における  $SIR$  が増加する場合、例えば所要  $BER$  (bit error rate) を確保するために、基地局がより強い送信電力を対象端末に要求した場合などでも、上記式 (5) からジャミングマージンが減少してしまうことがわかる。

基地局の動作説明に戻ると、チャネル品質測定部 18 は、希望波電力測定部 16 及び干渉波電力測定部 17 からそれぞれ入力した希望波及び干渉波の電力、及び、基地局制御装置 3 から取得した自セル干渉、他セル干渉及び熱雑音による干渉分の電力を用いて、信号対干渉の電力比 ( $SIR$ ) を算出し、品質目標比較部 19 に出力する。

$W-CDMA$  方式では、アウターループと呼ばれる目標  $SIR$  値を基に端末の送信電力制御が実行される。この目標  $SIR$  値は、品質目標比較部 19 に予め設定されている。

基地局内の復号化部 22 は、対象端末との通信で  $CRC$  (Cyclic Redundancy Check) エラーによりブロック誤り率 ( $BLER$ ) をカウントし、所要の  $BLER$  が満たされなくなると品質目標比較部 19 の目標  $SIR$  値を上げるなどの変更設定が行われる。これをアウターループ電

力制御と呼ぶ。

一方、品質目標比較部 19 は、チャネル品質測定部 18 が算出した信号対干渉の電力比 (SIR) と目標信号対干渉比 (目標 SIR 値) とを比較し、その結果を TPC 生成部 20 に通知する。

TPC 生成部 20 では、上記比較結果から受信信号における希望信号の電力が目標信号より弱いと判断された場合、インナーループと呼ばれる TPC (Transmission Power Command) として送信電力を上げる旨の指示を下り DPCCCH に設定して変調部 5 に出力する。

TPC 生成部 20 からの下り DPCCCH の信号は、上述のようにして、変調部 5、周波数変換部 8、電力増幅部 9 及びアンテナ 10 を介して端末 2 へ送信されることとなる。

反対に、品質目標比較部 19 の比較結果により希望信号の電力が目標信号より強いと判断されると、TPC 生成部 20 は、TPC として送信電力を下げる旨の指示を下り DPCCCH に設定して変調部 5 に出力する。以降の処理は、同様である。このような電力制御をインナーループ電力制御と呼ぶ。

CDMA システムにおいて、ある信号の強度を強くすることは他の信号に対して干渉を与えることにほかならない。このため、送受信する信号は、上述したような処理を実行して必要かつ十分な信号電力に収まるように制御されている。

次に、上りパケット通信に必要な構成を説明する。

まず、自律モードの動作について説明する。

自律モードの動作において、基地局 4a, 4b は、事前に DL-SACCH 又は同様の下りシグナリングのチャネルを使って端末 2 に送信許容マージンを送信する。送信許容マージンは、端末 2 が自律モードで上りパケット通信してきた信号を基地局にて復調するために必要な通信条

件を規定する情報である。例えば、許容される最大のデータレートなどがある。

このあと、端末 2 からの信号を受信すると、上述した受信側の動作に従って、復調部 30 が、当該受信信号を各チャネルの信号に分離する。

T F R I 受信部 21 は、復調部 30 が分離した各チャネルの信号のうち、端末 2 で選択した変調パラメータやトランスポートフォーマットが含まれている T F R I (Transport Fromat Resource Indicator) が設定された U L - T F R I - C C H の信号を受信する。

T F R I 受信部 21 は、U L - T F R I - C C H の信号から E U D T C H の復調パラメータを取り出し、復調部 30 及び復号化部 22 に設定する。復調部 30 は、E U D T C H の復調パラメータを用いて E U D T C H における端末 2 からのデータ本体を復調して復号化部 22 に出力する。復号化部 22 では、E U D T C H の復調パラメータを用いて E U D T C H における端末 2 からのデータ本体を復号化する。

応答信号発生部 23 は、復号化部 22 による復号結果を用いて端末 2 が送信したパケットデータを基地局 4 a , 4 b 側で正しく受信できたか否かを判定する。

ここで、正しく受信できていた場合、応答信号発生部 23 は、受信成功を通知する A C K を発生して D L - A C K / N A C K - C C H に設定し、上述の送信動作に従って端末 2 へ通知される。反対に、端末 2 からのデータに誤りがある場合、応答信号発生部 23 は、受信失敗を通知する N A C K を発生して、同様に端末 2 へ通知する。

次に、スケジューリングモードの動作について説明する。

スケジューリングモードの動作において、送信バッファ量受信部 31 は、復調部 30 から U L - S I C H の信号を受信して、スケジューリングモードの端末 2 における送信データに関する情報を取得し、上りパケ

ット送信管理部 24 に通知する。

上りパケット送信管理部 24 では、タイミング管理部 26 よりサブフレームのタイミングを得て、自セル内の各端末の送信データバッファに溜まっているデータ量及び端末の送信電力マージン等を総合的に判断してパケットの送信タイミングを決定する。

上りパケット送信管理部 24 が決定したパケットの送信タイミングは、送信レート／タイミング指定情報送信部 25 に通知される。送信レート／タイミング指定情報送信部 25 では、送信を許可するサブフレームや送信レートを DL-SACCH に設定し、上述した送信動作に従って上記端末 2 へ送信する。

このあと、上記端末 2 からの信号を受信すると、上述した受信側の動作に従って、復調部 30 が受信信号を各チャネルの信号に分離する。

TFRI 受信部 21 は、復調部 30 が分離した各チャネルの信号のうち、上記端末 2 から送信許可を指定したサブフレームにおける TFRI が設定された UL-TFRI-CCH の信号を受信する。

次に、TFRI 受信部 21 は、UL-TFRI-CCH の信号から EUDTCH の復調パラメータを取り出し、復調部 30 及び復号化部 22 に設定する。復調部 30 は、EUDTCH の復調パラメータを用いて EUDTCH における端末 2 からのデータ本体を復調して復号化部 22 に出力する。復号化部 22 では、EUDTCH の復調パラメータを用いて EUDTCH における端末 2 からのデータ本体を復号化する。

応答信号発生部 23 は、上記端末 2 が送信したパケットを基地局側で正しく受信できた場合、上述のようにして ACK を発生し、誤りの場合は NACK を発生して、これを DL-ACK/NACK-CCH に設定して端末 2 に通知する。

次に、送信データバッファの通信モード切り替えに関するスレッショ

ルドを変更するためのシグナリングを行う構成について説明する。

先ず、自セル内の端末 2 に対して上記スレッシュホルドの変更を一斉に通知（シグナリング）する場合、その変更は基地局内の上りパケット送信管理部 24 が自セル内のトラフィック状況などを考慮して判断し、その旨を基地局制御装置 3 に通知する。

基地局制御装置 3 では、当該通知を発した基地局以外の他の基地局の稼働状況なども考慮して上記スレッシュホルドに関する情報（スレッシュホルドをどの値に変更するかなどの情報）を生成し、報知情報に挿入して当該基地局に送信する。

基地局内の報知情報送信部 28 では、基地局制御装置 3 側から上記スレッシュホルドに関する情報を挿入した報知情報の一式を受信し、当該報知情報を P-CCH（BCH）に設定して、上述した送信動作に従って端末 2 に送信する。なお、上記報知情報は、希に他のチャンネルに設定されることもある。

個々の端末 2 に上記スレッシュホルドを指定する場合、その変更は当該端末 2 をセル内に収容する基地局内の上りパケット送信管理部 24 が、当該端末 2 との通信におけるトラフィック状況などを考慮して判断し、その旨を基地局制御装置 3 に通知する。

基地局制御装置 3 では、当該通知を発した基地局以外の他の基地局の稼働状況なども考慮して上記スレッシュホルドに関する情報（スレッシュホルドをどの値に変更するかなどの情報）を生成し、メッセージとして個別チャンネルに設定して当該基地局に送信する。

基地局内の下り個別チャンネル送信部 29 では、個別チャンネルから上記スレッシュホルドに関するメッセージを得ると当該メッセージを下り DPCH（DPCH）に設定して、上述した送信動作に従って上記スレッシュホルドを変更すべき端末 2 に送信する。これに対する応答メッセージ

がある場合は、上り個別チャネル受信部 3 2 にて受信する。

また、端末 2 との通信において個別チャネルが解放されている場合、上記スレッシュホールドに関する情報を共通チャネルに設定してもよい。

基地局制御装置 3 では、無線資源の管理情報から個別チャネルが解放されていると判断すると、上記スレッシュホールドに関する情報をメッセージとして共通チャネルに設定して基地局に送信する。

基地局内の下り共通チャネル送信部 3 4 は、共通チャネルから上記スレッシュホールドに関するメッセージを得ると当該メッセージを F A C H に設定して、上述した送信動作に従って上記スレッシュホールドを変更すべき端末 2 に送信する。これに対する応答メッセージがある場合は、上り共通チャネル受信部 3 3 にて受信する。

なお、上記説明では、基地局側で上記スレッシュホールドの変更を判断する構成を説明したが、基地局側で端末 2 に設定する送信モード自体を決定するように構成しても良い。

この場合、上述したスレッシュホールド変更のためのシグナリング動作において、スレッシュホールドに関する情報ではなく、端末 2 に設定すべき送信モードを特定する情報が端末 2 に送信されることとなる。この処理の詳細については後述する。

第 1 1 図は、第 1 図中の移動通信端末の内部構成を示すブロック図であり、この図を用いて移動通信端末の基本的な動作を説明する。なお、第 1 1 図では、表記の冗長化を防ぐため、後述する各構成部の名称について簡略化した名称を記載しているが、同一符号を付したものは同一構成部を指しているものとする。

先ず、一般的な C D M A 変復調に共通する処理について説明する。

送信動作を説明すると、変調部 3 5 は、各チャネル（U L - S I C C H、U L - T F R I - C C H、F A C H、上り D P C H など）の信号に

対して上りチャネライゼーションコード発生器 36 で発生させたチャネライゼーションコードを掛けた後、これら信号を多重化する。次に、変調部 35 は、各チャネルの信号を多重化した信号に対して上りスクランプリングコード発生器 37 で発生させたスクランプリングコードを掛けてスペクトラム拡散処理を行う。

変調部 5 にて多重化された各チャネルの信号であるベースバンド信号は、周波数変換部 38 に出力される。周波数変換部 38 は、上記ベースバンド信号を搬送波周波数まで上げて電力増幅部 39 に出力する。

電力増幅部 39 では、周波数変換部 38 から入力した信号を内部のパワーアンプで所望の電力まで増幅する。電力増幅部 39 で増幅された信号は、アンテナ 40 を介して基地局 4a, 4b 側に送信される。

次に、受信動作を説明すると、アンテナ 40 より受信された微弱な信号は、低雑音増幅器 41 に入力される。この低雑音増幅器 41 は、当該信号を増幅した上で周波数変換部 42 に出力する。周波数変換部 42 では、低雑音増幅器 41 から入力した信号を上記ベースバンド信号の周波数まで下げる。

逆拡散復調部 46 は、周波数変換部 42 で周波数変換されたベースバンド信号に下りスクランプリングコード発生器 45 により発生させたスクランプリングコードを掛けて逆拡散処理を行い、下りチャネライゼーションコード発生器 44 で発生させたチャネライゼーションコードにより各チャネルの信号に分離する。

このあと、逆拡散復調部 46 は、基地局から受信した信号中の TPC コマンドを電力制御部 43 に出力する。電力制御部 43 は、上記 TPC コマンドに従った送信電力の上げ下げを電力増幅部 39 に指示し、当該指示に従った送信電力が電力増幅部 39 により設定される。

また、逆拡散復調部 46 が分離した各チャネルの信号のうち CPIC

Hの信号は、共通パイロット信号受信部47に受信される。

共通パイロット信号受信部47では、基地局との間で復調におけるタイミングを一致させて、タイミング信号としてタイミング管理部48に供給する。タイミング管理部48では、共通パイロット信号受信部47から供給されるタイミング信号を移動通信端末2内の各処理部に分配し、基地局と同期した処理が実行される。

次に、上りパケット通信に必要な構成について説明する。

先ず、自律モードの動作を説明する。

自律モードの動作において、移動通信端末2内の送信許可情報受信部49は、事前にDL-SACCH又は同様の下りシグナリングのチャネルを使って基地局から送信許容マージンを受信する。この送信許容マージンは、送信許可情報受信部49から上りパケット送信管理部51に通知される。なお、自律モードにおいて送信タイミングは任意である。

このあと、ユーザが移動通信端末2から基地局に送信するデータを設定すると、当該送信データは、上りパケット通信用送信データバッファ58に蓄積される。

自律モードでは送信を直ぐに開始するため、上りパケット送信管理部（通信管理部）51は、上記送信許容マージンを考慮して送信データ量に見合ったTFRIを指定してTFRI送信処理部53に通知する。

TFRI送信処理部53は、UL-TFRI-CCHに当該TFRIを設定して前述した送信動作に従って基地局に送信する。これにより、当該送信動作は、基地局から指定された上記送信許容マージンの範囲内にノイズライズが抑えられるよう制御される。

また、EUDTCH送信処理部52は、上りパケット通信用送信データバッファ58に蓄積したデータを上記TFRIで特定される送信フォーマットに変換した後、EUDTCHに当該データ本体を設定して前述

した送信動作に従って基地局に送信する。

基地局では、移動通信端末 2 からの上記パケットデータを受信すると、これに対応する応答信号を DL-ACK/NACK-CCH に設定して送信する。移動通信端末 2 内の応答信号受信部 57 は、前述した受信動作に従って受信した上記 DL-ACK/NACK-CCH から ACK/NACK の判断をする。

応答信号受信部 57 が ACK と判断すると、当該判断結果は、上り送信パケット管理部 51 に通知される。このあと、上り送信パケット管理部 51 は、次のパケットのデータを基地局に送信する処理に移行する。

一方、NACK と判断された場合、上り送信パケット管理部 51 は、NACK と判断されたパケットのデータを再送する処理に移行する。ここで、EUDTCH 送信処理部 52 が、上記再送時に必要によってインクリメンタルリダンダンシー等の冗長性を持つデータを再送する。

次にスケジューリングモードの動作を説明する。

スケジューリングモードの動作において、ユーザが移動通信端末 2 から基地局に送信するデータを設定すると、当該送信データは、上りパケット通信用送信データバッファ 58 に蓄積される。

このあと、上りパケット送信管理部 51 からの指示を受けたバッファ状態送信部 55 は、基地局に送信するデータのデータ量や端末 2 の送信電力のマージン等を UL-SICH に設定して、前述した送信動作に従って基地局に送信する。

基地局は、UL-SICH の信号を受信すると、自セル内に収容される各端末 2 の送信データバッファ 58 の状態を考慮して、各端末 2 からの信号が最も干渉しない適切な送信タイミングを決定する。これにより、基地局は、当該タイミングで各端末 2 に送信許可の指示を DL-SACH に設定し、前述した送信動作に従って送信することとなる。

移動通信端末 2 内の送信許可情報受信部 49 は、DL-SACCH に設定された基地局が許可した送信レートやサブフレームタイミングなどの情報を受信する。この情報は、送信許可情報受信部 49 からタイミング管理部 48 及び上りパケット送信管理部 51 に渡される。

上りパケット送信管理部 51 では、送信データ量に見合った T F R I を指定して T F R I 送信処理部 53 に通知する。T F R I 送信処理部 53 は、UL-T F R I-CCH に T F R I を設定して、前述した送信動作に従って基地局に送信する。

E U D T C H 送信処理部 52 は、上りパケット通信用送信データバッファ 58 に蓄積したデータを読み出して、T F R I 送信処理部 53 が送信した上記 T F R I で特定される送信フォーマットに変換した後、E U D T C H に当該データ本体を設定して前述した送信動作に従って基地局に送信する。

基地局では、移動通信端末 2 からの上記パケットデータを受信すると、これに対応する応答信号を DL-ACK/NACK-CCH に設定して送信する。移動通信端末 2 内の応答信号受信部 57 は、前述した受信動作に従って受信した上記 DL-ACK/NACK-CCH から ACK/NACK の判断をする。

応答信号受信部 57 が ACK と判断すると、当該判断結果は、上り送信パケット管理部 51 に通知される。このあと、上り送信パケット管理部 51 は、次のパケットのデータを基地局に送信する処理に移行する。

一方、NACK と判断された場合、上り送信パケット管理部 51 は、NACK と判断されたパケットのデータを再送する処理に移行する。

ここで、E U D T C H 送信処理部 52 が、上記再送時に必要によってインクリメンタルリダンダンシー等の冗長性を持つデータを再送する。

続いて、送信モードを変更するために必要な構成について説明する。

先ず、上りパケット送信管理部 5 1 は、スレッシュホールド変更部 5 0 から与えられたスレッシュホールドと上りパケット通信用送信データバッファ 5 8 に滞留するデータ量とを比較する。

このとき、スレッシュホールドより滞留量が多ければ、上りパケット送信管理部 5 1 は、送信モードの切り替えが完了したことを送信モード切替部 5 4 に通知する。

送信モード切替部 5 4 による送信モードの切り替えが完了した場合、バッファ状態送信部 5 5 は、送信モードの切り替えが完了した旨の情報を U L - S I C C H に設定して、前述した送信動作に従って基地局に送信する。

また、T F R I 送信処理部 5 3 が、送信モードの切り替えが完了した旨の情報を U L - T F R U - C C H に設定して基地局に送信してもよい。さらに、送信モード切替部 5 4 から送信モードを切り替えた旨の情報を受けたプロトコル処理部 5 6 が、当該情報を上り個別チャネル送信部 6 0 に通知する。

これにより、上り個別チャネル送信部 6 0 が、送信モードを切り替えた旨の情報をメッセージとして上り D P C H に設定して基地局に送信するようにしてもよい。このように、移動通信端末 2 は、何らかのチャネルを用いて基地局に対して送信モードの切り替えを通知する。

次に、送信モードの切り替えに関するスレッシュホールドを変更するために必要な構成について説明する。

先ず、基地局から端末 2 に一斉にスレッシュホールドの変更を通知する場合、基地局から移動通信端末 2 への報知情報 ( B C H ) 中にスレッシュホールドに関する情報が挿入される。

移動通信端末 2 内の報知情報受信部 6 1 は、前述した受信動作に従って基地局側から報知情報の一式を受信してプロトコル処理部 5 6 に通知

する。プロトコル処理部 56 では、報知情報の内容を解釈する。

このとき、プロトコル処理部 56 は、上記報知情報が上りパケット通信用送信データバッファ 58 の上記スレッシュホールドを変更する指示であると解釈すると、当該指示により変更されるべきスレッシュホールドをスレッシュホールド変更部 50 に設定する。

このあと、スレッシュホールド変更部 50 は、変更されたスレッシュホールドを上りパケット送信管理部 51 に通知する。これにより、この移動通信端末 2 では、変更後のスレッシュホールドを基準として送信モードが切り替えられることになる。

次に、レイヤ 3 メッセージにて上記スレッシュホールドを切り替える場合について説明する。

この場合、利用するチャネルとしては、個別チャネルと共通チャネルの 2 つが考えられる。

まず、個別チャネルを利用したスレッシュホールド変更を説明する。

個別チャネルは、個々の端末ごとにスレッシュホールドを指定する場合などに利用される。

基地局内の下り個別チャネル送信部 29 から送信された上記スレッシュホールドに関するメッセージが設定された個別チャネル（下り D P C H）は、端末 2 内の下り個別チャネル受信部 63 に受信され、プロトコル処理部 56 に通知される。プロトコル処理部 56 は、当該個別チャネルの内容を解釈する。

このとき、プロトコル処理部 56 は、上記個別チャネルに設定されたメッセージが上記スレッシュホールドを変更する指示と解釈すると、当該メッセージにより変更されるべきスレッシュホールドをスレッシュホールド変更部 50 に設定する。このあと、スレッシュホールド変更部 50 は、変更されたスレッシュホールドを上りパケット送信管理部 51 に通知する。

さらに、上り個別チャネル送信部 6 0 が、送信モードを切り替えた旨の情報をメッセージとして上り D P C H に設定して基地局に送信する。

共通チャネルを利用して上記スレッシュホールドを切り替える場合について説明する。

共通チャネルは、個別チャネルが解放されており、個々の端末 2 ごとに上記スレッシュホールドを指定する場合などに利用される。特に、個別チャネルは低消費電力等のために一時的に解放される場合があり、このような場合に共通チャネルが利用される。

基地局からの共通チャネル (F A C H) に設定されたメッセージは、前述した受信動作に従って下り共通チャネル受信部 6 2 に受信される。このあと、当該メッセージは、下り共通チャネル受信部 6 2 からプロトコル処理部 5 6 に送られる。プロトコル処理部 5 6 では、上記メッセージの内容を解釈する。

このとき、プロトコル処理部 5 6 が、上記共通チャネルに設定されたメッセージが上記スレッシュホールドを変更する指示と解釈すると、当該メッセージにより変更されるべきスレッシュホールドをスレッシュホールド変更部 5 0 に設定する。このあと、スレッシュホールド変更部 5 0 は、変更されたスレッシュホールドを上りパケット送信管理部 5 1 に通知する。

さらに、上り共通チャネル送信部 5 9 が、送信モードを切り替えた旨の情報をメッセージとして R A C H に設定して基地局に送信する。

続いて、物理レイヤシグナリングを利用して上記スレッシュホールドを切り替える場合について説明する。物理レイヤシグナリングとは、移動通信端末 2 と基地局との間の物理レイヤの通信条件を設定するための物理レイヤの情報におけるあるビットに上記スレッシュホールドに関する情報を割り当てるものである。この物理レイヤの情報は、例えば D L - S A C C H に設定される。

物理レイヤシグナリングは、個々の端末 2 ごとに上記スレッシュホールドを指定する場合などに利用され、上述した場合より高速に指定することができる。

送信許可情報受信部 4 9 は、基地局からの D L - S A C C H 中に埋め込まれた物理レイヤに関する情報を指示を受け取り、プロトコル処理部 5 6 に通知する。プロトコル処理部 5 6 は、送信許可情報受信部 4 9 が受信した情報の内容を解釈する。

プロトコル処理部 5 6 では、上記情報が上記スレッシュホールドを変更する指示であると解釈した場合、上記情報により変更されるべきスレッシュホールドをスレッシュホールド変更部 5 0 に設定する。このあと、スレッシュホールド変更部 5 0 は、上記情報により変更されたスレッシュホールドを上りパケット送信管理部 5 1 に通知する。

第 1 2 図は、第 1 図中の基地局制御装置の内部構成を示すブロック図であり、この図を用いて基地局制御装置 3 の基本的な動作を説明する。なお、第 1 2 図では、表記の冗長化を防ぐため、後述する各構成部の名称について簡略化した名称を記載しているが、同一符号を付したものは同一構成部を指しているものとする。

Q o S パラメータマッピング部 6 4 は、移動通信端末 2 と基地局 4 a , 4 b との通信に対して指定された Q o S (Quality of Service) (例えば、遅延の許容など) を満足するための無線資源やこれに関連するパラメータを選択する。この通信に関連するパラメータには、例えば R L C (Radio Link Control) レイヤにおけるモード、物理レイヤにおけるトランスポートブロックサイズ数、C R C (Cyclic Redundancy Check) ビット数などがある。

輻輳制御部 6 5 は、移動通信端末 2 と基地局との間の通信での輻輳の発生を予防したり、呼の制限などを行う。無線資源管理部 6 6 は、無線

資源（例えば、チャネル、電力、コードなど）に関わる情報や測定データを管理して、移動通信端末 2 と基地局との通信時に必要に応じて管理情報を各基地局に通知する。上述したジャミングマージンは、この無線資源管理部 66 によって算出される。

また、無線資源管理部（通信資源管理部）66 は、上記ジャミングマージンに対して遅延などの QoS パラメータを考慮してマージンを持たせた許容マージンを基地局に設定する。基地局では、当該許容マージン内にノイズライズが収まるように自セル内の端末 2 の通信モードの切り替え指示などを実行することとなる。

従来 of 移動体通信システムでは、ジャミングマージン内にノイズライズが収まるような基地局と端末間の通信条件を基地局制御装置によって決定されており、基地局制御装置から通知される当該通信条件に従って基地局と端末間の通信が制御されていた。

しかしながら、この構成では、基地局制御装置と基地局との間での通信遅延によって、基地局と端末間での通信品質が制限されてしまうという不可避的な問題があった。

そこで、本発明 of 移動体通信システムでは、基地局制御装置が、ジャミングマージンに対して対象セル以外の稼働状態や遅延などの QoS パラメータによる要求から考慮すべき干渉に対するマージンをさらに持たせた許容マージンを基地局に設定する。

つまり、上記許容マージンは、対象セル以外の稼働状態や遅延などの QoS パラメータによる要求から考慮すべき干渉分だけ、ジャミングマージンより許容できる干渉量範囲が狭い。

そして、基地局は、上記許容マージン内にノイズライズが収まるような通信条件を決定する処理の一部を実行する。例えば、基地局は、現時点での通信状況などに応じて上記許容マージンにおける各モード of ノイ

ズライズに対するマージンの分配を適宜実行する。

これによって、基地局は、基地局制御装置から通知される通信条件に完全に依存することなく、端末との間における通信のQoSに応じた通信条件を迅速に決定することができ、通信負荷の変動に伴うノイズライズの変動に応じた効率的なデータ通信が可能となる。

コアネットワークプロトコル処理部67は、ネットワーク側との通信におけるプロトコルを処理する。無線ネットワークプロトコル処理部68は、基地局側との通信におけるプロトコルを処理する。

次に実施の形態1の移動体通信システムの動作について説明する。

上述したように、移動通信端末2内の送信データバッファにおける通信モード切り替えのスレッシュホールドを上回る送信データが溜まるとスケジューリングモードにし、下回る場合は自律モードに切り替わる。以降では、このスレッシュホールドを変更するためのシグナリングを実行する3つの方法を説明する。

第1の方法は、上記スレッシュホールドの変更情報を報知情報に設定してセル内の端末2に対して一斉に通知し変更するものである。また、第2の方法は、上記スレッシュホールドの変更情報を個別チャネル若しくは共通チャネルに設定して個々の端末2に通知し変更するものである。さらに、第3の方法は、上記スレッシュホールドの変更情報を物理レイヤシグナリングによって各端末2に通知し変更するものである。

まず、第1の方法について説明する。

この方法は、現在の自セル内におけるスケジューリングモードの取り扱い端末数、自律モードの取り扱い端末数、これらの稼動状況や個別チャネルの稼動状況に応じてスレッシュホールドを変更することで、自セル内のノイズライズの分配を適切な量に調節することができる。

第13図は、第1の方法に従って実施の形態1による基地局制御装置

が端末の送信モード切り替えスレッシュホールドを決定する際における基地局のノイズライズマージンの分配例を示す図である。第14図は、第13図に示すノイズライズマージンの分配に応じた送信モード切り替えスレッシュホールドの変更を説明する図である。これらの図を用いて第1の方法における基本的な考え方を説明する。

先ず、送信モード切り替えスレッシュホールドを変更する前の状態として、セル内に複数の移動通信端末2が収容されているものとする。また、基地局におけるノイズライズマージンには、自律モードとスケジューリングモードとに起因したノイズライズに対する許容マージン、及び、個別チャネルなどでの送信に起因するノイズライズに対する許容マージン（図中の個別チャネルその他の領域）が、第13図（a）に示すように分配されているものとする。

ここで、基地局における上記ノイズライズマージンは、上述したジャミングマージンに対して、他セルの稼働状態やQoSに基づいて考慮すべき干渉に対するマージンをさらに持たせた許容マージンである。

また、このとき、移動通信端末2の送信データバッファの上記スレッシュホールドが、バッファ内の送信データに対して第14図（a）に示す関係にあるものとする。

個別チャネルでのデータ送信は、一定量のデータ送信があるものと仮定する。このとき、基地局制御装置3によって、個別チャネルでの送信に起因するノイズライズに対して必要な許容マージンを確保するように管理される。

このため、端末2と基地局との間で個別チャネルによるデータ送信の頻度が増加すると、基地局制御装置3は、個別チャネルによるデータ送信に要する許容マージンを増加させるよう基地局に指示する。

また、個別チャネルによるデータ送信は、個々の端末2ごとになされ

るものである。このため、個別チャネルによるデータ送信の頻度が増加すると、基地局におけるノイズライズマージンのうち、個々の端末 2 に割り当てた許容マージンから個別チャネルによる許容マージンが確保される。

これにより、第 13 図 (b) に示すように、基地局におけるノイズライズマージンのうち、自律モードに起因したノイズライズに対して割り当てた許容マージンが、個別チャネルによる許容マージンを増加させた分だけ減少することになる。このとき、端末数が同一の場合は端末 1 台あたりのノイズライズマージンが減ることになる。

この場合、送信データバッファに対して、第 14 図 (a) に示すような比較的小さな値の送信モード切り替えスレッシュホールドが設定されていると、自律モードでの許容マージンを越えるデータ送信が実行される可能性がある。

つまり、第 14 図 (a) に示すようなスレッシュホールドのままでは、基地局にデータ量の多い送信を実行しようとする端末 2 については、当該データ送信によるノイズライズを許容できなくなる。

そこで、第 13 図 (b) に示すようなノイズライズマージンの分配構成となった場合、第 14 図 (b) に示すように、第 1 の方法における報知情報にてセル内に収容された端末 2 の送信データバッファのスレッシュホールドの値を一斉に下げることによって、データ量の多いデータ送信を実行しようとする端末 2 を自律モードからスケジューリングモードに変更させる。

このとき、データ量の少ないデータ送信を実行する端末 2 では、変更後のスレッシュホールド値を送信データ量が越えなければ、そのまま自律モードを維持することになる。

なお、あまり一度にスレッシュホールドを下げすぎると自律モードとスケ

ジューリングモードの端末数のバランスを崩してしまうためスレッシュホールドは徐々に下げていくのが望ましい。

第 15 図は、実施の形態 1 による移動体通信システムにおいて第 1 の方法による送信データバッファのスレッシュホールド変更を施す場合の変更シーケンスを示す図である。基地局は、現時点の基地局端におけるノイズライズの測定を行う（ステップ S T 1）。具体的に説明すると、第 10 図を用いて示したように、基地局内の希望波電力測定部 16 及び干渉波電力測定部 17 によって現時点の基地局端におけるノイズライズ（干渉量）が測定される。

このあと、基地局は、ステップ S T 1 にて測定したノイズライズを基地局制御装置 3 に通知する（ステップ S T 2）。さらに、基地局は、自セル内の自律モード及びスケジューリングモードで動作している端末数をそれぞれ基地局制御装置 3 に通知する（ステップ S T 3）。

次に、基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 66 は、対象の基地局の周辺に存在する基地局（以下、周辺基地局と称する）の稼動状況（例えば、周辺基地局のセル内における収容端末数なども含む）を取得する（ステップ S T 4）。

周辺基地局において多数の端末 2 が稼動している場合、ハンドオーバが実行される領域を端末 2 が移動してくる可能性がある。この場合、基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 66 は、基地局に通知する許容マージンとしてジャミングマージンにハンドオーバに起因するノイズライズを考慮したマージンをさらに持たせる。

続いて、無線資源管理部 66 は、当該基地局における個別チャネルの稼動状況を取得する（ステップ S T 5）。通常、個別チャネルは、ソフトハンドオーバにおいて周辺基地局から端末 2 にデータ送信するのに利用されるため、基地局制御装置 3 がその稼動状況を把握している。

無線資源管理部 66 は、ステップ S T 1 からステップ S T 5 までで取得した現時点におけるノイズライズに対して、基地局におけるノイズライズマージンに余裕がある場合や、反対に当該マージンが不足しているか否かを判定する（ステップ S T 6）。この判定結果に応じて、無線資源管理部 66 は、自律モードとスケジューリングモードとのノイズライズ枠を変更する処理に移行する。

ここで、ノイズライズ枠とは、基地局制御装置 3 から基地局に指定された上記許容マージンとして分配された、個々のモードに割り当てられるノイズライズマージンの割当量のことを指している。第 13 図では、例えばスケジューリングモード用マージンとして斜線を付した部分がスケジューリングモードについてのノイズライズ枠を表している。

無線資源管理部 66 は、現時点におけるノイズライズに対して基地局におけるノイズライズマージンに過不足が生じており、基地局にて割り当てられているノイズライズ枠に変更が必要であると判定すると、基地局に対して自律モード及び／又はスケジューリングモードのノイズライズ枠を変更するよう指示する（ステップ S T 7）。

一方、無線資源管理部 66 は、現時点におけるノイズライズに対して基地局におけるノイズライズマージンに過不足が生じておらず、ノイズライズ枠の変更が必要でないと判定すると、上記ノイズライズ枠の変更指示を行わない。

基地局は、基地局制御装置 3 からノイズライズ枠の変更指示を受けると、当該指示に従ってノイズライズ枠を変更する（ステップ S T 8）。例えば、第 13 図を用いて説明したように個別チャネルによるデータ送信の頻度が増加した場合、基地局制御装置 3 は、基地局におけるノイズライズマージンのうち、個別チャネルのノイズライズ枠を増加させ、この増加分だけ自律モード用のノイズライズ枠を削減するよう指示する。

次に、無線資源管理部 66 は、基地局から端末 2 の送信モード切り替えスレッシュホールドを変更すべき旨の通知があると、現時点でのトラフィック状況、当該基地局におけるノイズライズ及びその許容マージンを考慮して、当該基地局と端末 2 との間の通信において適切な干渉量となるように上記スレッシュホールドをどの値に変更すべきか否かを判断する（ステップ S T 9）。

このあと、無線資源管理部 66 は、上記判断結果のスレッシュホールド値を含む上記スレッシュホールドの変更に関する情報を上記基地局に報知指示する（ステップ S T 10）。

基地局制御装置 3 から上記スレッシュホールドの変更に関する情報を受けた基地局は、上記スレッシュホールド値を含む情報を報知情報（B C H）に設定して、各端末 2 に対して一斉送信を行う（ステップ S T 11）。

当該報知情報を受信した端末 2 は、第 11 図を用いて説明した動作と同様にして、報知情報から送信モード切り替えスレッシュホールドの値を読み出し上記スレッシュホールドを変更する（ステップ S T 12）。

第 16 図に示すフローチャートを用いて、実施の形態 1 による移動体通信システムの第 15 図中のステップ S T 9 の動作を詳細に説明する。

まず、基地局内の上りパケット送信管理部 24 は、自セル内の端末 2 から報告される送信データバッファのデータ量と、上記端末 2 に設定した上記スレッシュホールド値とを比較して、上記スレッシュホールド値を変更すべきか否かを判断する。これにより、上記スレッシュホールド値を変更すべきと判断されると、基地局は、前述した送信動作に従って基地局制御装置 3 にその旨を通知する。

ステップ S T 1 a において、基地局からスレッシュホールドを変更すべき旨の通知を受信した基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 66 は、当該基地局における個別チャネルの稼働状況に基づいて個別チャネルでのデ

ータ送信に起因するノイズライズを概算する。

次に、無線資源管理部 6 6 は、上記基地局以外の他の基地局の現時点における稼働状態に応じたノイズライズに対する許容マージンを概算する（ステップ S T 2 a）。例えば、周辺基地局における端末数が多い場合、ハンドオーバーが実行される領域を端末 2 が移動してくる可能性がある。この場合、無線資源管理部 6 6 は、ハンドオーバーに起因するノイズライズを考慮したマージンを概算する。

このようにして周辺基地局の稼働状態を考慮したマージン（例えば、周辺基地局における端末数が多い場合を考慮したマージンなど）を求めると、無線資源管理部 6 6 は、基地局に設定したノイズライズに対する許容マージンに対して当該マージンをさらに持たせる。

つまり、上記許容マージンから周辺基地局の稼働状態などを考慮したマージンを差し引いたマージンを、基地局に設定すべき新たな許容マージンとする。

続いて、無線資源管理部 6 6 は、上記基地局のセル内におけるスケジューリングモードのノイズライズ、及び端末数を得る（ステップ S T 3 a）。このあと、無線資源管理部 6 6 は、ステップ S T 1 a で求めた個別チャネルでのデータ送信に起因するノイズライズ、及び、ステップ S T 3 a で求めた上記基地局のセル内におけるスケジューリングモードのノイズライズのそれぞれに対する許容マージンを概算する。

ステップ S T 4 a において、無線資源管理部 6 6 は、ステップ S T 2 a にて周辺基地局の稼働状態に応じたマージンを見込んだ上記基地局の許容マージン全体から、個別チャネルについてのマージン、及び、スケジューリングモードについてのマージンを差し引いて、上記基地局における自律モードでのノイズライズに対する許容マージン（ノイズライズ枠）を求める。

次に、無線資源管理部 66 は、ステップ S T 4 a で求めた上記基地局における自律モードのノイズライズ率に対して、上記基地局のセル内における自律モードで動作する端末数が適切であるかどうかを判定する（ステップ S T 5 a）。

基地局は、自セル内の各端末 2 から送信データバッファの送信データ量が報告されている。さらに、基地局制御装置 3 は、基地局から上記送信データ量の通知を受ける。基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 66 は、基地局から通知される端末 2 の送信データ量について所定の期間における平均値を事前に算出しておく。

また、無線資源管理部 66 は、端末 2 の送信データ量についての上記平均値に対して基地局における自律モードのノイズライズ率がどのくらいあれば、当該基地局に対して当該ノイズライズ率を越えて復調不可能なデータ送信を行う端末数が全端末数に対して何%発生するかなどを統計的に予め求めておく。

ここで、例えば自律モードのノイズライズ率を越えて復調不可能なデータ送信を行う端末数が全端末数に対して所定割合を超える場合を自律モードの端末数が多い状態とし、反対に所定割合以下となる場合を自律モードの端末数が少なすぎる状態とし、これら以外の場合を自律モードの端末数が適切な状態であるものと定義しておく。

ステップ S T 5 a において、無線資源管理部 66 は、上記平均値に対して現在の基地局における自律モードのノイズライズ率がどのくらいあるかを調べ、この結果に基づいて自律モードの端末数が適切であるか否かを判定する。

ステップ S T 5 a において自律モードの端末数が多いと判定すると、無線資源管理部 66 は、現時点で端末 2 に設定されている切り替えスレッシュホールドの値を下げる（ステップ S T 6 a）。自律モードの端末

2に割り当てるノイズライズマージンは、基地局における自律モードのノイズライズ枠内に端末数に応じて分配される。

従って、自律モードの端末数が多くなると、基地局における自律モードのノイズライズ枠自体は一定であるので、自律モードの各端末2に割り当てるノイズライズマージンが減ってしまう。

このため、各端末2に割り当てるノイズライズマージンが減ると、送信データ量に見合うデータレートで送信を実行すると復調可能な範囲のノイズライズを越えてしまう端末2が発生することとなる。このように復調可能な範囲の許容マージンが与えられる端末数を越える状態を、セル内での自律モードの端末数が多い状態と規定している。

ステップS T 6 aにおいてスレッシュホールド値を減少させると、無線資源管理部66は、第15図のステップS T 10の処理に移行して、当該変更後のスレッシュホールド値をスレッシュホールドの変更に関する情報として上記基地局に報知指示する。

また、ステップS T 5 aにおいて自律モードの端末数が適切であると判定すると、無線資源管理部66は、現在の切り替えスレッシュホールド値を維持する（ステップS T 7 a）。このスレッシュホールド値は、第15図のステップS T 10にてスレッシュホールドの変更に関する情報として基地局に報知指示される。

ステップS T 5 aにおいて自律モードの端末数が少なすぎると判定すると、無線資源管理部66は、現時点で端末2に設定されている切り替えスレッシュホールドの値を上げる（ステップS T 8 a）。ここで、自律モードの端末数が少なすぎる状態とは、送信データ量に見合うデータレートで送信を実行しても、各端末2に割り当てられたノイズライズマージンに対して必要以上の余裕が生じてしまう状態である。

この場合、スレッシュホールド値を上げてセル内での自律モードの端末数

を増加させてやれば、各端末 2 に割り当てたノイズライズマージンを有効に利用することができる。

このようにして、ステップ S T 8 a においてスレッシュホールド値を増加させると、無線資源管理部 6 6 は、第 1 5 図のステップ S T 1 0 の処理に移行して、当該変更後のスレッシュホールド値をスレッシュホールドの変更に関する情報として上記基地局に報知指示する。

なお、ステップ S T 6 a 及びステップ S T 8 a において、一度に行うスレッシュホールド値の上げ下げの幅が大きすぎると、必要以上の端末 2 が送信モードを切り替えてしまう可能性がある。

そこで、一度に行うスレッシュホールド値の上げ下げの幅はセル内での自律モードの端末数などを考慮した一定値に抑えて、上記スレッシュホールドの値は徐々に変えていくことが望ましい。

以上のように、第 1 の方法では、送信モードの切り替えスレッシュホールドの変更をセル内に一斉に通知できる。このため、上記スレッシュホールド変更を通知するシグナリングの発生回数を削減することができる。

上述した報知情報を利用するシグナリングでは、端末 2 ごとに設定ができない点が不利である。そこで、セル内の端末 2 について、例えば Q o S クラスに基づいたグループ分けを実行して各グループごとに上記スレッシュホールドを設定するように構成してもよい。

具体的なグループ分け方法について説明する。

W - C D M A 方式では、4 つの Q o S クラス（会話型クラス、ストリーミングクラス、インタラクティブクラス、バックグラウンドクラス）が規定されている。例えば、これら Q o S クラスについての通信遅延の許容度を基にしてセル内の端末 2 を以下に示す 3 つのグループに分けることとする。

第 1 のグループは、会話型クラスやストリーミングクラスが属する、

遅延を最も許容しない音声や動画などのデータを扱う通信サービスを利用するグループである。

第2のグループは、インタラクティブクラスが属する、遅延をある程度許容する通信サービスを利用するグループである。例えば、WWW (World Wide Web) などで提供される静止画やテキストファイルなどが扱われる。これらのデータを送信する場合、通信遅延はある程度許容されるが、完全に許容されるわけではなくあまり遅くなるとユーザに不快感を与える。

第3のグループは、バックグラウンドクラスが属する、遅延が許容される通信サービスを利用するグループである。例えば、通信に関するスケジューリングが必要で遅延が許容されるFTP (File Transfer Protocol) を用いたデータ転送などが該当する。

セル内の各端末2のグループ分けは、基地局との通信におけるQoSクラスを把握している基地局制御装置3内のQoSパラメータマッピング部64によって実行される。また、当該グループ分け結果もQoSパラメータマッピング部64に保持される。

次に、上述のようにしてグループ分けされた端末2に対するスレッシュホールドの変更処理について説明する。

基地局からスレッシュホールドを変更すべき旨の通知を受信した基地局制御装置3内の無線資源管理部66は、QoSパラメータマッピング部64に保持されているグループ分け結果に基づいて上記スレッシュホールドを変更すべき端末2がどのグループに属するかを判定する。

無線資源管理部66は、グループ分けの判定結果に基づいてグループごとに設定するスレッシュホールド値の上げ下げの幅を決定する。例えば、遅延を最も許容しない第1のグループの端末2に対しては、最も大きいスレッシュホールド値が設定されるよう制御する。また、遅延が許容される

第 3 のグループの端末 2 に対しては最も小さいスレッシュホールド値が設定されるよう制御する。

このようにすることで、例えば遅延を最も許容しない第 1 のグループにおいては、遅延が最も生じない自律モードとなるようにモード切り替えが行われることになる。

なお、第 1 のグループにおいて、自律モードの端末数が増えてスケジューリングモードのノイズライズ枠が不足する場合は、スレッシュホールドの値を徐々に下げて送信データ量が多い端末 2 をスケジューリングモードに切り替えるように制御しても良い。

また、遅延が許容される第 2 のグループ及び第 3 のグループについては、スケジューリングモードに切り替えが行われるように、第 1 のグループと比較して低いスレッシュホールドが設定される。

しかしながら、セル内で第 1 のグループに属する端末数が少なく、基地局における許容マージンに余裕がある場合は、当該許容マージンを有効に利用するためにも、第 2 のグループ及び第 3 のグループに設定するスレッシュホールドの値を上げるように制御してもよい。

さらに、セル内の端末 2 がほとんど第 1 のグループに属する場合は、端末 2 が扱うデータが遅延をどの程度許容するかを示す遅延量に基づいて、さらに細分化したグループ分けを行うようにしてもよい。

次に、第 2 の方法について説明する。

この方法では、送信モードの切り替えスレッシュホールドの変更情報を個別チャネルや共通チャネルなどのレイヤ 3 メッセージに設定することで、個々の端末に最も適切な送信モードに切り替えることができる。

第 17 図は、第 2 の方法に従って実施の形態 1 による基地局制御装置が端末の送信モード切り替えスレッシュホールドを決定する際における基地局のノイズライズマージンの分配例を示す図である。第 18 図は、第 1

7 図に示すノイズライズマージンの分配に応じた送信モード切り替えスレッシュホルドの変更を説明する図である。これらの図を用いて第 2 の方法における基本的な考え方を説明する。

先ず、送信モード切り替えスレッシュホルドを変更する前の状態として、セル内に複数の移動通信端末 2 が収容されているものとする。また、基地局におけるノイズライズマージンには、自律モードとスケジューリングモードとに起因したノイズライズに対する許容マージン、及び、個別チャネルなどでの送信に起因するノイズライズに対する許容マージン（図中の個別チャネルその他の領域）が、第 17 図（a）に示すように分配されているものとする。

ここで、基地局における上記ノイズライズマージンは、上述したジャミングマージンに他セルの稼働状態や Q o S により考慮すべき干渉に対するマージンをさらに持たせた許容マージンである。

このとき、移動通信端末 2 の送信データバッファの上記スレッシュホルドが、バッファ内の送信データに対して第 18 図（a）に示す関係にあるものとする。

個別チャネルでのデータ送信は、一定量のデータ送信があるものと仮定する。このとき、基地局制御装置 3 によって、個別チャネルでの送信に起因するノイズライズに対して必要な許容マージンを確保するように管理される。

このため、端末 2 と基地局との間で個別チャネルによるデータ送信の頻度が増加すると、基地局制御装置 3 は、個別チャネルによるデータ送信に要する許容マージンを増加させるよう基地局に指示する。

また、個別チャネルによるデータ送信は、個々の端末 2 ごとになされるものである。このため、個別チャネルによるデータ送信の頻度が増加すると、基地局におけるノイズライズマージンのうち、個々の端末 2 に

割り当てた許容マージンから個別チャネルによる許容マージンが確保される。

これにより、第17図(b)に示すように、基地局におけるノイズライズマージンのうち、自律モードに起因したノイズライズに対する許容マージンが、個別チャネルによる許容マージンを増加させた分だけ減少することになる。

また、この場合、送信データバッファに対して、第18図(a)に示す送信モード切り替えスレッシュホールド値が設定されているままでは、自律モードでの許容マージンを越えるデータ送信が実行される可能性がある。

つまり、第18図(a)に示すようなスレッシュホールドのままでは、基地局にデータ量の多い送信を実行しようとする端末2については、当該データ送信によるノイズライズを許容できなくなる。

このため、第18図(b)及び第18図(c)に示すように、切り替えスレッシュホールド値を下げる必要がある。しかしながら、切り替えスレッシュホールド値を下げる際、端末2ごとの通信品質に対する要求を考慮すべきである。例えば、個々の端末2が扱うデータの性質により遅延を許容するものか否かが異なる。

W-CDMA方式での通信サービスのQoSクラス分けにおいて、音声などのデータを扱う会話型クラスや、動画などのデータを扱うストリーミングクラスでは、遅延がユーザに不自然な知覚を与えるのを防ぐためにリアルタイム性が要求される。従って、これらのQoSクラスでは遅延をなるべく減らす必要がある。

一方、Webデータなどを扱うインタラクティブクラスや、FTPなどでのデータ転送を扱うバックグラウンドクラスでは、送信データの正確性は求められるものの遅延がユーザに知覚されることは少ない。この

ため、これらのデータ送信はベストエフォートで扱われ、遅延があっても問題は小さい。

そこで、第2の方法を用いて個々の端末2に対してスレッシュホールド変更を実行することで、遅延を許容しないデータを扱う端末2に対しては、第18図(b)に示すように、送信データバッファのスレッシュホールド値の下げ幅を小さくして上記スレッシュホールドがあまり下がらないようにする。

反対に、遅延を許容できるデータを扱う端末2に対しては、第18図(c)に示すように、送信データバッファのスレッシュホールド値の下げ幅を大きくして、第18図(b)の場合よりもスレッシュホールドを低下させる。

このようにすることで、遅延を許容しないデータを扱う端末2は、遅延が生じにくい通信特性を有する自律モードを維持し、遅延を許容できるデータを扱う端末2のみを自律モードからスケジューリングモードに誘導される。

このとき、第17図(b)に示すように、基地局における自律モードの許容マージンでは、遅延を許容しないデータを扱う端末2の許容マージン(遅延非許容の端末1台分のノイズマージン)のマージン低下を小さく抑え、遅延を許容できるデータを扱う端末2の許容マージン(遅延許容の端末1台分のノイズマージン)のマージン低下を大きくする。

なお、あまり一度にスレッシュホールドを下げすぎると自律モードとスケジューリングモードの端末数のバランスを崩してしまうためスレッシュホールドは徐々に下げていくのが望ましい。

第19図は、実施の形態1による移動体通信システムにおいて第2の方法による送信データバッファのスレッシュホールド変更を施す場合の変更シーケンスを示す図である。基地局は、現時点の基地局端におけるノイ

ズライズの測定を行う（ステップS T 1 b）。具体的に説明すると、第10図を用いて示したように、基地局内の希望波電力測定部16及び干渉波電力測定部17によって現時点の基地局端におけるノイズライズ（干渉量）が測定される。

このあと、基地局は、ステップS T 1 bにて測定したノイズライズを基地局制御装置3に通知する（ステップS T 2 b）。さらに、基地局は、自セル内の自律モード及びスケジューリングモードで動作している端末数をそれぞれ基地局制御装置3に通知する（ステップS T 3 b）。

次に、基地局制御装置3内の無線資源管理部66は、周辺基地局の稼動状況（例えば、周辺基地局のセル内における収容端末数なども含む）を取得する（ステップS T 4 b）。

周辺基地局において多数の端末2が稼動している場合、ハンドオーバが実行される領域を端末2が移動してくる可能性がある。この場合、基地局制御装置3内の無線資源管理部66は、基地局に通知する許容マージンとしてジャミングマージンにハンドオーバに起因するノイズライズを考慮したマージンをさらに持たせる。

続いて、無線資源管理部66は、当該基地局における個別チャネルの稼動状況を取得する（ステップS T 5 b）。通常、個別チャネルは、ソフトハンドオーバにおいて周辺基地局から端末2にデータ送信するのに利用されるため、基地局制御装置3がその稼動状況を把握している。

無線資源管理部66は、ステップS T 1 bからステップS T 5 bまでで取得した現時点におけるノイズライズに対して、基地局におけるノイズライズマージンに余裕がある場合や、反対に当該マージンが不足しているか否かを判定する（ステップS T 6 b）。この判定結果に応じて、無線資源管理部66は、自律モードとスケジューリングモードとのノイズライズ枠を変更する処理に移行する。

無線資源管理部 66 は、現時点におけるノイズライズに対して基地局におけるノイズライズマージンに過不足が生じており、基地局にて割り当てられているノイズライズ枠に変更が必要であると判定すると、基地局に対して自律モード及び／又はスケジューリングモードのノイズライズ枠を変更するよう指示する（ステップ S T 7 b）。

一方、無線資源管理部 66 は、現時点におけるノイズライズに対して基地局におけるノイズライズマージンに過不足が生じておらず、ノイズライズ枠の変更が必要でないと判定すると、上記ノイズライズ枠の変更指示を行わない。

基地局は、基地局制御装置 3 からノイズライズ枠の変更指示を受けると、当該指示に従ってノイズライズ枠を変更する（ステップ S T 8 b）。例えば、第 17 図を用いて説明したように個別チャネルによるデータ送信の頻度が増加した場合、基地局制御装置 3 は、基地局におけるノイズライズマージンのうち個別チャネルのノイズライズ枠を増加させ、この増加分だけ自律モード用のノイズライズ枠を削減するよう指示する。

次に、無線資源管理部 66 は、基地局から端末 2 の送信モード切り替えスレッシュホールドを変更すべき旨の通知があると、現時点でのトラフィック状況、当該基地局におけるノイズライズ及びその許容マージンを考慮して、個々の端末 2 ごとの切り替えスレッシュホールドをどの値に変更すべきか否かを判断する（ステップ S T 9 b）。

このあと、無線資源管理部 66 は、上記判断結果のスレッシュホールド値を含む上記スレッシュホールドの変更に関する情報をレイヤ 3 メッセージとして上記基地局に送信する（ステップ S T 10 b）。

基地局制御装置 3 から上記スレッシュホールドの変更に関する情報を受けた基地局は、スレッシュホールドの設定対象の端末 2 と個別チャネル（D P C H）での通信が確立している場合は個別チャネル（D P C H）を利用

し、個別チャネルでの通信が確立していなければ共通チャネル（F A C H）を利用して、上記情報を対象端末 2 に送信する（ステップ S T 1 1 b）。

当該情報を受信した端末 2 は、第 1 1 図を用いて説明した動作と同様にして、個別チャネル又は共通チャネルに設定された情報から送信モード切り替えスレッシュホールドの値を読み出し上記スレッシュホールドを変更する（ステップ S T 1 2 b）。

このあと、当該端末 2 内の上り個別チャネル送信部 6 0 が、切り替えスレッシュホールドの値を変更した旨の情報をメッセージとして上り D P C H 又は R A C H に設定して基地局に送信する（ステップ S T 1 3 b）。当該メッセージを受けた基地局は、上記変更が完了した旨を基地局制御装置 3 に通知する（ステップ S T 1 4 b）。

第 2 0 図に示すフローチャートを用いて、実施の形態 1 による移動体通信システムの第 1 9 図中のステップ S T 9 b における動作を詳細に説明する。

先ず、基地局内の上りパケット送信管理部 2 4 は、自セル内の端末 2 から報告される送信データバッファのデータ量と、上記端末 2 に設定した上記スレッシュホールド値とを比較して、上記スレッシュホールド値を変更すべきか否かを判断する。これにより、上記スレッシュホールド値を変更すべきと判断されると、基地局は、上述した送信動作に従って基地局制御装置 3 にその旨を通知する。

ステップ S T 1 c において、基地局からスレッシュホールドを変更すべき旨の通知を受信した基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 6 6 は、当該基地局における個別チャネルの稼働状況に基づいて個別チャネルでのデータ送信に起因するノイズライズを概算する。

次に、無線資源管理部 6 6 は、上記基地局以外の他の基地局の現時点

における稼働状態に応じたノイズライズに対する許容マージンを概算する（ステップS T 2 c）。例えば、周辺基地局における端末数が多い場合、ハンドオーバが実行される領域を端末2が移動してくる可能性がある。この場合、無線資源管理部66は、ハンドオーバに起因するノイズライズを考慮したマージンを概算する。

このようにして周辺基地局の稼働状態を考慮したマージン（例えば、周辺基地局における端末数が多い場合を考慮したマージンなど）を求めると、無線資源管理部66は、基地局に設定したノイズライズに対する許容マージンに対して当該マージンをさらに持たせる。

つまり、上記許容マージンから周辺基地局の稼働状態などを考慮したマージンを差し引いたマージンを、基地局に設定すべき新たな許容マージンとする。

続いて、無線資源管理部66は、上記基地局のセル内におけるスケジューリングモードのノイズライズ、及び端末数を得る（ステップS T 3 c）。このあと、無線資源管理部66は、ステップS T 1 cで求めた個別チャネルでのデータ送信に起因するノイズライズ、及び、ステップS T 3 cで求めた上記基地局のセル内におけるスケジューリングモードのノイズライズのそれぞれに対する許容マージンを概算する。

ステップS T 4 cにおいて、無線資源管理部66は、ステップS T 2 cにて周辺基地局の稼働状態に応じたマージンを見込んだ上記基地局の許容マージン全体から、個別チャネルについてのマージン、及び、スケジューリングモードについてのマージンを差し引いて、上記基地局における自律モードでのノイズライズに対する許容マージン（ノイズライズ枠）を求める。

このとき、各端末2からの送信データレートの希望を受けている場合、無線資源管理部66は、これら送信データレートの希望を考慮してス

ケジューリングモードについての許容マージン（許容限界）を調整する（ステップ S T 5 c）。

端末 2 は、基地局との間でスケジューリングモードでデータ送信する際、自己が希望する送信データレートを当該基地局に通知する。基地局内の上りパケット送信管理部 2 4 は、当該端末 2 から希望された送信データレートと共に、そのデータ通信のスケジュールを管理する。

また、上りパケット送信管理部 2 4 は、当該当該端末 2 から希望された送信データレートを基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 6 6 に通知する。

無線資源管理部 6 6 では、自セル内でスケジューリングモードで動作する端末 2 の送信データレートに応じたノイズライズを概算すると共に、当該ノイズライズに応じた許容マージンを求めて、スケジューリングモードについての許容マージンを調整する。

このあと、無線資源管理部 6 6 は、上述のようにして調整したスケジューリングモードについての許容マージンを用いて、ステップ S T 4 c で求めた自律モードの許容マージンを調整する。

次に、無線資源管理部 6 6 は、上述のようにして求めた上記基地局における自律モードのノイズライズ率に対して、上記基地局のセル内における自律モードで動作する端末数が適切であるかどうかを判定する（ステップ S T 6 c）。

基地局は、自セル内の各端末 2 から送信データバッファ内の送信データ量を報告されている。さらに、基地局制御装置 3 は、基地局から上記送信データ量の通知を受ける。基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 6 6 は、基地局から通知される端末 2 の送信データ量について所定の期間における平均値を事前に算出しておく。

また、無線資源管理部 6 6 は、端末 2 の送信データ量についての上記

平均値に対して基地局における自律モードのノイズライズ率がどのくらいあれば、当該基地局に対して当該ノイズライズ率を越えて復調不可能なデータ送信を行う端末数が全端末数に対して何%発生するかなどを統計的に予め求めておく。

ここで、例えば自律モードのノイズライズ率を越えて復調不可能なデータ送信を行う端末数が全端末数に対して所定割合を超える場合を自律モードの端末数が多い状態とし、反対に所定割合以下となる場合を自律モードの端末数が少なすぎる状態とし、これら以外の場合を自律モードの端末数が適切な状態であるものと定義しておく。

ステップ S T 6 c において、無線資源管理部 6 6 は、上記平均値に対して現在の基地局における自律モードのノイズライズ率がどのくらいあるかを調べ、この結果に基づいて自律モードの端末数が適切であるか否かを判定する。

ここで、無線資源管理部 6 6 によって自律モードの端末数が多いと判定されると、基地局制御装置 3 内の Q o S パラメータマッピング部 6 4 は、自律モードの端末 2 の中で遅延を許容するものを探索する（ステップ S T 7 c）。

セル内での自律モードの端末数が多い状態とは、上述したように自律モードでのノイズライズに対して復調可能な範囲の許容マージンを与えられる端末数を越える状態を、セル内での自律モードの端末数が多い状態と規定している。

また、Q o S パラメータマッピング部 6 4 は、自律モードで動作する端末 2 についての Q o S クラスに基づいて、これら端末 2 の中で遅延を許容するデータを扱っているか否かを判断する。例えば、上述した Q o S の 4 つのクラスで遅延許容か非許容かを判断する。また、W - C D M A 方式における会話型クラスやストリーミングクラスでは、遅延量（

Transfer delay) をms単位で規定しているので、これを元に許容できる遅延を判定するように構成しても良い。

続いて、無線資源管理部66は、ステップST7cにおいてQoSパラメータマッピング部64によって遅延非許容であると判定された端末2に対して、現在の切り替えスレッシュホールドの値を維持するか、若しくは、遅延許容の場合と比較して下げ幅を小さくしたスレッシュホールドを設定する(ステップST10c)。

ここで、無線資源管理部66は、遅延を許容しないQoSクラスに属する端末2のうち、QoSパラメータでの遅延量が多い(遅延許容が緩い)ものほど、その切り替えスレッシュホールドの下げ幅を大きくする。例えば、切り替えスレッシュホールドの下げ幅について自律モードの端末2のセル内における混雑の度合に応じた係数kを設ける。

遅延量が20msと80msのQoSパラメータが設定された端末2があった場合、係数 $k=1$ とすれば、切り替えスレッシュホールドの下げ幅は、下記のようなになる。

遅延量20msの端末2の下げ幅は、 $k \cdot 20 / (20 + 80) = 1 / 5 = 20\%$ となる。

遅延量80msの端末2の下げ幅は、 $k \cdot 80 / (20 + 80) = 4 / 5 = 80\%$ となる。

なお、いくつかの自律モードの端末2の切り替えスレッシュホールドの値を下げることによって、基地局のスケジューリングモードの許容マージンのうち自律モードの許容マージンを確保するために圧迫されていた分が解消されれば、無線資源管理部66は、上記係数kを0に設定して現在のスレッシュホールドの値を維持する。

また、無線資源管理部66は、ステップST7cにおいてQoSパラメータマッピング部64によって遅延許容であると判定された端末2に

対して、ステップ S T 1 0 c の場合より大きな下げ幅で切り替えスレッシュホルドの値を下げる設定をする（ステップ S T 1 1 c）。このようにして、無線資源管理部 6 6 は、過剰の自律モードからスケジューリングモードに移行するよう切り替えスレッシュホルドを設定する。

また、ステップ S T 6 c において自律モードの端末数が適切であると判定すると、無線資源管理部 6 6 は、現在の切り替えスレッシュホルド値を維持する（ステップ S T 8 c）。

さらに、ステップ S T 6 c において自律モードの端末数が少なすぎると判定すると、無線資源管理部 6 6 は、現時点で端末 2 に設定されている切り替えスレッシュホルドの値を上げる（ステップ S T 9 c）。

ここで、自律モードの端末数が少なすぎる状態とは、送信データ量に見合うデータレートでデータ送信を実行しても、各端末 2 に割り当てられたノイズライズマージンに対して必要以上の余裕が生じてしまう状態である。

この場合、スレッシュホルド値を上げてセル内での自律モードの端末数を増加させてやれば、各端末 2 に割り当てたノイズライズマージンを有効に利用することができる。

このように、無線資源管理部 6 6 は、送信データレート、自律モードの端末数、スケジューリングモードのノイズライズ枠、及び、許容すべき遅延量に基づいて、切り替えスレッシュホルドの変更幅を決定する。

ステップ S T 8 c からステップ S T 1 1 c までのいずれかで切り替えスレッシュホルド値を決定すると、無線資源管理部 6 6 は、第 1 9 図のステップ S T 1 0 b の処理に移行して、当該変更後のスレッシュホルド値を含むレイヤ 3 メッセージを生成して上記基地局に送信する。

基地局制御装置 3 からスレッシュホルドの変更メッセージを受けた基地局は、第 1 9 図のステップ S T 1 1 b において、スレッシュホルドの設定

対象の端末 2 と個別チャネル (D P C H) での通信が確立している場合は個別チャネル (D P C H) を利用し、個別チャネルでの通信が確立していなければ共通チャネル (F A C H) を利用して、上記情報を対象端末 2 に送信する。

このあと、第 19 図のステップ S T 1 2 b からステップ S T 1 4 b までの処理にて、移動通信端末 2 が、自己の送信データバッファにおける切り替えスレッシュホールドの値を変更する。

なお、ステップ S T 9 c において、Q o S パラメータマッピング部 6 4 が Q o S パラメータに基づいて遅延を許容するか否かを判定し、この判定結果を基に、無線資源管理部 6 6 が、特に遅延を許容しない端末 2 についての切り替えスレッシュホールドの上げ幅を遅延許容のものより多めに設定するように構成しても良い。このようにすることで、個々の端末に最も適切な送信モードに切り替えることができる。

また、ステップ S T 9 c、ステップ S T 1 0 c 及びステップ S T 1 1 c において、一度に行うスレッシュホールド値の上げ下げの幅が大きすぎると、必要以上の端末 2 が送信モードを切り替えてしまう可能性がある。そこで、一度に行うスレッシュホールド値の上げ下げの幅はセル内での自律モードの端末数などを考慮した一定値に抑えて、上記スレッシュホールドの値は徐々に変えていくことが望ましい。

以上のように、第 2 の方法では、セル内の端末 2 に対して個別に切り替えスレッシュホールドを設定するので、端末 2 ごとに必要としている通信条件に応じた通信モードの設定が可能になる。特に、個々の端末 2 が扱うデータが遅延を許容するものであるか否かに応じて自律モードとスケジューリングモードとの切り替えることによって、個々の端末 2 との間でのデータ通信に設定された Q o S を保証することができる。

なお、第 1 の方法及び第 2 の方法において、基地局制御装置 3 内の無

線資源管理部 66 が、通信モード切り替えスレッシュホールドを決定する構成を説明したが、本発明は、これに限定されるものではない。

例えば、基地局制御装置 3 から QoS 情報などを基地局が得て、基地局内の上りパケット通信管理部 24 が、通信モード切り替えスレッシュホールドを決定するよう構成してもよい。

また、基地局制御装置 3 側で決定した上記スレッシュホールド値を、基地局側で現時点でのトラフィック状況などに応じて変更を加えて端末 2 に通知しても良い。つまり、基地局及び基地局制御装置 3 が共同して上記スレッシュホールド値を決定する構成も本発明に含まれる。

この場合、基地局制御装置 3 から通知されたスレッシュホールド値を変更する基地局側の構成としては、上りパケット通信管理部 24 が考えられる。

次に、第 3 の方法について説明する。

この方法では、物理レイヤシグナリング（L1 シグナリング）を用いて送信モードの切り替えスレッシュホールドの変更情報を個別の端末に送信することで、個々の端末に最も適切な送信モードに切り替えることができる。また、第 3 の方法では、第 2 の方法より高速な物理レイヤシグナリングを利用するため、パケットのトラフィック変動に追従した切り替えスレッシュホールド変更が可能である。

物理レイヤシグナリング（以降、L1 シグナリングと称する）とは、移動通信端末 2 と基地局との間の物理レイヤの通信条件を設定するための物理レイヤのビット情報に上記スレッシュホールドに関する情報を割り当てるものである。

例えば、新しいチャネル及びそのスロットフォーマットを導入して物理レイヤシグナリングを実行する。ここで、スロットフォーマットとは、伝送パケットデータの 1 スロット当たりのビットの割り付け方を規定

するものである。

つまり、物理レイヤシグナリングによる切り替えスレッシュホールドの変更では、スロットフォーマットにて伝送パケットデータ中における切り替えスレッシュホールドの変更情報の設定ビットを定義する。

具体例としては、UL-SICHなどを物理レイヤシグナリングのための新チャネルとして定義し、そのスロットフォーマットに切り替えスレッシュホールド値の上げ下げを指定する2値コマンドを設定するビットを定義する。

また、この他に、パルクチャリングによる方法がある。これは、現在使用している個別チャネル(DPCH)に設定されるデータのある部分を削ってその部分に切り替えスレッシュホールド値を指定する情報を挿入するものである。元のデータに強力な誤り訂正機能を持たせておき、元のデータからのある程度の誤差を修正することが可能な場合に実現することができる。

なお、この方法では、元のデータについてのビット誤り率が増加してしまうため、切り替えスレッシュホールド値を設定するビット数をあまり多くとることができない。

第21図は、第3の方法に従って実施の形態1による基地局が端末の送信モード切り替えスレッシュホールドを決定する際における基地局のノイズライズマージンの分配例を示す図である。この図を用いて第3の方法における基本的な考え方を説明する。

送信モード切り替えスレッシュホールドを変更する前の状態として、セル内に複数の移動通信端末2が収容されているものとする。また、第21図(a)に示すように、基地局におけるノイズライズマージンには、自律モードとスケジューリングモードとに起因したノイズライズに対する許容マージン、及び、個別チャネルなどでの送信に起因するノイズライ

ズに対する許容マージン（図中の個別チャネルその他の領域）が分配されているものとする。

ここで、基地局における上記ノイズライズマージンは、上述したジャミングマージンに対して他セルの稼働状態やQoSから考慮すべき干渉に対するマージンをさらに持たせた許容マージンである。

一般に、パケット通信においては間欠的な送信となりやすい。つまり、何か大きいデータをアップロードする際、通信負荷は大きくなるが、その送信が止むと上記負荷は減ることが多い。

セル内の端末数が多く、それぞれの端末2が全く異なった通信サービスを扱う場合、トラフィックの時間的変動は統計的に見てある程度は吸収される。しかしながら、セル内の多くの端末2が同じ通信サービスを扱う場合、トラフィックの時間的変動は、過負荷になったり、閑散としてしまうこともある。

例えば、スケジューリングモードの端末2のパケット通信の頻度が増える（活発になってくる）と、第21図（b）に示すように、基地局の許容マージンのうち、スケジューリングモード用のマージンをより多く分配しなければならず、その分自律モード用マージンが削減される。

逆に、スケジューリングモードの端末2のパケット通信の頻度が少なくなってくる（活発でなくなってくる）と、第21図（c）に示すように、基地局の許容マージンのうちスケジューリングモード用のマージンを減らして、その分自律モード用マージンが増加するように制御されるのが望ましい。

上述のように、自律モードマージンを減らす場合は、一部の端末2を自律モードからスケジューリングモードに切り替えれば良く、逆に自律モードマージンを増やす場合は、一部の端末2をスケジューリングモードから自律モードに切り替えればよい。

ここで、高速に変動する各送信モードのトラフィックに追従して、上記のような送信モードの切り替えを実行するには、切り替えスレッシュホールドをなるべく速く変化させる必要がある。そこで、第3の方法では、レイヤ3メッセージより高速な物理レイヤシグナリングを利用する。

第22図は、実施の形態1による移動体通信システムにおいて第3の方法による送信データバッファのスレッシュホールド変更を施す場合の変更シーケンスを示す図である。基地局内の上りパケット送信管理部24は、基地局制御装置3からアップリンクエンハンスメント用のノイズライズ枠を事前に指定される（ステップST1d）。

具体的に説明すると、基地局制御装置3内の無線資源管理部66は、QoSパラメータマッピング部64が管理するQoSパラメータや、対象基地局以外の他セルの稼働状態や対象基地局のセルのトラフィック状況を考慮して、対象基地局に対する一定範囲の許容マージンを求め、対象基地局に通知する。

基地局に通知される許容マージンとは、第5図で制御可能なマージンとされたスケジューリングモード用のマージンと自律モード用のマージン、及び、自セル干渉や他セル干渉などからなる第5図で非制御とされたマージンが分配されたものである。

ここで、基地局制御装置3は、上記許容マージン全体を一定の範囲で決定して基地局に設定する。一方、当該許容マージンにおける各送信モードについての許容マージンの分配比率は、基地局内の上りパケット送信管理部24が決定する。

次に、基地局内の上りパケット送信管理部24は、自セル内の端末2からスケジューリングモードでのデータ送信における送信データレート of 希望を受け付ける（ステップST2d）。

上りパケット送信管理部24は、自律モードでの許容データレートを

決定する他、スケジューリングモードでのデータ送信を管理するスケジューラとしても機能する。上述した端末 2 からの送信データレートは、スケジューリングモードでのデータ送信スケジュール内容として上りパケット送信管理部 24 に登録される。

このあと、上りパケット送信管理部 24 は、基地局制御装置 3 から割り当てられた許容マージンに対してスケジューリングモードのトラフィックにおける負荷状況が適切が否かを判断し、この判断結果に応じて各送信モードが切り替えられるように切り替えスレッシュホールドを決定する（ステップ S T 3 d）。この処理については第 23 図を用いて詳細に後述する。

ステップ S T 3 d にて切り替えスレッシュホールド値を決定すると、上りパケット送信管理部 24 は、スレッシュホールドの変更対象の端末 2 に対して、第 10 図を用いて前述した送信動作に従って L 1 シグナリングにて変更後のスレッシュホールド値を指示をする（ステップ S T 4 d）。

なお、上述したように、L 1 シグナリングにおける切り替えスレッシュホールド変更指示を、スレッシュホールド値を上げる又は下げるのみを指定する 2 値コマンドとする場合、伝送エラーなどにより上記変更指示が端末 2 に正確に送信されない可能性がある。

このため、基地局は、端末 2 に切り替えスレッシュホールドの変更指示が確実に受信されるように、複数回連続して L 1 レイヤコマンドを送る（ステップ S T 5 d）。

以上のように、第 3 の方法では、切り替えスレッシュホールドの変更処理において基地局制御装置 3 が介在する処理を最小限に抑えている。このため、基地局と基地局制御装置 3 との間での通信を省略することができ、端末 2 の切り替えスレッシュホールドの変更を迅速に実行することができる。

第 2 3 図に示すフローチャートを用いて、実施の形態 1 による移動体通信システムの第 2 2 図中のステップ S T 3 d における動作を詳細に説明する。

先ず、基地局内の上りパケット送信管理部 2 4 は、自セル内でスケジューリングモードによるデータ送信がスケジュールリングされている状況を調べる（ステップ S T 1 e）。

次に、上りパケット送信管理部 2 4 は、ステップ S T 1 e で調べたスケジューリング状況に基づいて、基地局制御装置 3 から割り当てられた許容マージンに対してスケジューリングモードのトラフィックの負荷が適切か否かを判定する（ステップ S T 2 e）。

具体的に説明すると、上りパケット送信管理部 2 4 は、スケジューリングモードでのデータ送信を通知してきた端末数やそのデータ通信において送信されるべきデータ量から、スケジューリングモードのトラフィックの負荷が適切か否かを判定する。

上りパケット送信管理部 2 4 は、例えば自セル内でスケジューリングモードの端末数やそのデータ通信において送信されるべきデータ量が多く、当該スケジューリングモードでのデータ送信についての Q o S により指定された通信条件（遅延要求など）を満たさなくなる場合を、スケジューリングモードのトラフィックの負荷が多すぎる状態と判断する。

反対に、自セル内でスケジューリングモードの端末数やそのデータ通信において送信されるべきデータ量が少なく、当該スケジューリングモードでのデータ送信についての Q o S により指定された通信条件（遅延要求など）を十分に満たしているが、スケジューリングモード用の許容マージンのほとんどが利用されていない場合を、スケジューリングモードのトラフィックの負荷が少なすぎる状態と判断する。

スケジューリングモードでは、上りパケット送信管理部 2 4 に割り当

てられた無線資源しか利用されず、割り当てを繰り返せば制限無くスケジューリングモードでの端末 2 を設定してゆくことができる。

しかしながら、スケジューリングモードでの端末 2 が数多く設定されると、スケジュールに沿った順番でのみデータ送信が実行されるため、不可避免的に遅延が生じてしまう。

そこで、上記判定方法は、スケジューリングモードの端末 2 が扱うデータについてどの程度遅延が許容されるかに応じてスケジューリングモードのトラフィックの負荷が適切か否かを判定するものである。

また、上記以外の判定方法としては、自律モードに着目する処理が挙げられる。具体的に説明すると、上りパケット送信管理部 24 は、自セル内における自律モードの端末 2 が、事前に通知した許容データレート範囲の最大値でデータ送信してきた場合を仮定してそのノイズライズを概算する。

そして、このノイズライズに応じた自律モードの許容マージンを設定した場合に、現時点でスケジューリングモード用の許容マージンを削減しなければならない状態を、スケジューリングモードのトラフィックの負荷が多すぎる状態と判断する。

反対に、上記ノイズライズに応じた自律モードの許容マージンを設定しても、現時点でスケジューリングモード用の許容マージンを増加してもよい状態を、スケジューリングモードのトラフィックの負荷が少なすぎる状態と判断する。

なお、上記両判定方法において、上述したスケジューリングモードのトラフィックの負荷が多い場合及び少ない場合以外の状態をトラフィックの負荷が適切な状態と判断することとする。

ステップ S T 2 e においてトラフィックの負荷が適切な状態であると判定すると、上りパケット送信管理部 24 は、第 23 図に示す処理を終

了し、端末 2 への通知も行わない。

ステップ S T 2 e においてトラフィックの負荷が多い状態であると判定すると、上りパケット送信管理部 2 4 は、自セル内で自律モードでの送信頻度が多い端末 2 を探索する（ステップ S T 3 e）。例えば、自律モードでの許容データレートの事前通知を行った回数が所定値を越える端末 2 を自律モードでの送信頻度が多いものと判定する。

次に、上りパケット送信管理部 2 4 は、ステップ S T 3 e にて自律モードでの送信頻度が多いと判定した端末 2 が遅延を許容するか否かを判定する（ステップ S T 4 e）。この判定は、当該端末 2 が扱うデータの Q o S により指定された遅延量に基づいて実施する。このとき、遅延を許容しない端末 2 であると判断すると、上りパケット送信管理部 2 4 は、第 2 3 図に示す処理を終了し、端末 2 への通知も行わない。

一方、遅延を許容する端末 2 であると判断すると、上りパケット送信管理部 2 4 は、当該端末 2 についての切り替えスレッシュホールド値を下げて、第 2 2 図のステップ S T 4 d の処理に移行する（ステップ S T 5 e）。

このようにして、L 1 シグナリングにより上記変更後の切り替えスレッシュホールド値が通知されると、端末 2 は、当該スレッシュホールド値に応じて送信モードを切り替え、その旨を基地局に応答する。

基地局内の上りパケット送信管理部 2 4 は、上記端末 2 からの送信モード切り替え応答によって、当該端末 2 がスケジューリングモードに切り替わった否かを判定する（ステップ S T 6 e）。

このとき、スケジューリングモードに切り替わったと判定すると、上りパケット送信管理部 2 4 は、新たなスケジューリングモードに対するノイズライズを概算し、基地局制御装置 3 から設定された許容マーシンの範囲内でスケジューリングモードのノイズライズマージン（ノイズラ

イズ枠)を増加させる(ステップS T 7 e)。

一方、ステップS T 6 eにて端末2から送信モードが切り替わった旨の応答がなく、スケジューリングモードに移行していないと判断すると、上りパケット送信管理部24は、第22図のステップS T 5 dの処理に移行して、上記変更後の切り替えスレッシュホールド値が設定されたL1シグナリングコマンドを継続して対象端末2に送信する(ステップS T 8 e)。このあと、端末2から送信モードが切り替わった旨の応答があれば、ステップS T 6 eからの処理に戻る。

また、上りパケット送信管理部24は、ステップS T 2 eにてスケジューリングモードのトラフィックの負荷が少ないと判定すると、自セル内に収容された端末2のうち、スケジューリングモードでの送信頻度が少ない端末2、若しくは、遅延を許容できないデータを扱う端末2を探索する(ステップS T 9 e)。

ステップS T 9 eにおいて、スケジューリングモードでの送信頻度が少ない端末2、若しくは、遅延を許容できないデータを扱う端末2が抽出された場合、上りパケット送信管理部24は、当該端末2についての切り替えスレッシュホールド値を上げて、第22図のステップS T 4 dの処理に移行する(ステップS T 10 e)。

上述したように、端末2は、L1シグナリングにより上記変更後の切り替えスレッシュホールド値が通知されると、当該スレッシュホールド値に応じて送信モードを切り替え、その旨を基地局に応答する。

上りパケット送信管理部24は、上記端末2からの送信モード切り替え応答によって、当該端末2が自律モードに切り替わったか否かを判定する(ステップS T 11 e)。

このとき、自律モードに切り替わったと判定すると、上りパケット送信管理部24は、新たな自律モードに対するノイズライズを概算し、基

地局制御装置 3 から設定された許容マージンの範囲内で自律モードのノイズライズマージン（ノイズライズ枠）を増加させる（ステップ S T 1 2 e）。

一方、ステップ S T 1 1 e にて端末 2 から送信モードが切り替わった旨の応答がなく、自律モードに移行していないと判断すると、上りパケット送信管理部 2 4 は、第 2 2 図のステップ S T 5 d の処理に移行して、上記変更後の切り替えスレッシュホールド値が設定された L 1 シグナリングコマンドを継続して対象端末 2 に送信する（ステップ S T 1 3 e）。このあと、端末 2 から送信モードが切り替わった旨の応答があれば、ステップ S T 1 1 e からの処理に戻る。

以上のように、第 3 の方法によれば、レイヤ 3 メッセージによる場合より高速な物理レイヤシグナリングによって切り替えスレッシュホールドの変更情報を端末 2 に通知するので、基地局と端末 2 との間のパケット通信におけるトラフィックの変動に追従した切り替えスレッシュホールドの変更を実行することができる。また、第 3 の方法によれば、トラフィック変動に応じて各送信モードのノイズライズに対する許容マージンを適切に分配することもできる。

なお、上述した第 3 の方法では、基地局内の上りパケット送信管理部 2 4 が、通信モード切り替えスレッシュホールドを決定する構成を説明したが、本発明は、これに限定されるものではない。

例えば、基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 6 6 が、自己が把握する Q o S 情報や基地局から得た現時点のトラフィック状況に基づいて、通信モード切り替えスレッシュホールドを決定するよう構成してもよい。

この場合、通信モード切り替えスレッシュホールド値を指定する情報が、基地局制御装置 3 から基地局に通知され、基地局から第 3 の方法にて端末 2 に通知されることになる。

また、上記実施の形態では、基地局制御装置 3 を含めた基地局側の構成が、端末 2 の切り替えスレッシュホールド値を決定し、端末 2 は基地局側から指定されたスレッシュホールド値に応じて送信モードを切り替える処理を説明した。しかしながら、本発明は、上記構成に限定されるものではない。

例えば、基地局制御装置 3 を含めた基地局側の構成が、端末 2 の切り替えスレッシュホールド値に基づいて切り替えるべき送信モードを決定し、端末 2 は基地局側からの指示に従って送信モードを切り替えるようにしても良い。

以下、この構成に対して上記第 1 から第 3 の方法のそれぞれを適用した場合についての実施の形態を説明する。

先ず、第 24 図に示すフローチャートを用いて、基地局側が切り替えるべき送信モードを決定し、端末 2 が基地局側からの指示に従って送信モードを切り替える構成に対して第 1 の方法を適用した場合における動作を詳細に説明する。

ステップ S T 1 a からステップ S T 8 a までの処理は、第 16 図と同様であるので説明を省略する。ステップ S T 6 a からステップ S T 8 a までのいずれかのステップにて、基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 66 が、切り替えスレッシュホールド値を決定すると、このスレッシュホールド値を基地局に通知する。

基地局内の上りパケット送信管理部 24 では、基地局制御装置 3 から通知された上記スレッシュホールド値と、自セル内の各端末 2 から事前に通知されている送信データ量とを比較して、当該端末 2 に設定すべき送信モードを決定する（ステップ S T 9 a）。

例えば、事前通知されていた送信データ量が上記スレッシュホールド値を越える場合、スケジューリングモードを設定すべきと決定し、逆の場合

は自律モードを選択する。

ステップ S T 9 a にて送信モードを決定すると、上りパケット送信管理部 2 4 は、報知情報送信部 2 8 に指示して、報知情報を用いて各端末 2 に対して当該送信モードに切り替える旨のシグナリングを実行する（ステップ S T 1 0 a）。

具体的には、第 1 5 図におけるステップ S T 1 1 の処理において、変更後の切り替えスレッシュホールド値を含む情報ではなく、基地局側で決定した送信モードを指定する情報が送信されることになる。

このように、基地局側が、切り替えスレッシュホールド値のみでなく、切り替えるべき送信モードを決定することで、端末 2 がどの送信モードに切り替わったかを知ることができる。

このため、端末 2 が基地局側から指定されたスレッシュホールド値に応じて送信モードを切り替えた際に必要であった、端末 2 が切り替えた送信モードを基地局に通知する応答シグナリングを省略することができる。

次に、第 2 5 図に示すフローチャートを用いて、基地局側が切り替えるべき送信モードを決定し、端末 2 が基地局側からの指示に従って送信モードを切り替える構成に対して第 2 の方法を適用した場合における動作を詳細に説明する。

ステップ S T 1 c からステップ S T 1 1 c までの処理は、第 2 0 図と同様であるので説明を省略する。基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 6 6 が、ステップ S T 8 c、ステップ S T 9 c、ステップ S T 1 0 c 及びステップ S T 1 1 c までのいずれかのステップで、切り替えスレッシュホールド値を決定すると、このスレッシュホールド値を基地局に通知する。

基地局内の上りパケット送信管理部 2 4 は、基地局制御装置 3 から通知された上記スレッシュホールド値と、送信モードの切り替え対象の端末 2 から事前に通知されている送信データ量とを比較して、当該端末 2 に設

定すべき送信モードを決定する（ステップ S T 1 2 c）。

ステップ S T 1 2 c にて送信モードを決定すると、上りパケット送信管理部 2 4 は、下り個別チャネル送信部 2 9 又は下り共通チャネル送信部 3 4 に指示して、個別チャネル又は共通チャネルを用いて上記対象端末 2 に対して当該送信モードに切り替える旨のシグナリングを実行する（ステップ S T 1 3 a）。

具体的には、第 1 9 図におけるステップ S T 1 1 b の処理において、変更後の切り替えスレッシュホールド値を含む情報ではなく、基地局側で決定した送信モードを指定する情報が送信されることになる。なお、この場合、第 1 9 図におけるステップ S T 1 3 b 及びステップ S T 1 4 b の処理は省略される。

このように、基地局側が、切り替えスレッシュホールド値のみでなく、切り替えるべき送信モードを決定することで、端末 2 がどの送信モードに切り替わったかを知ることができる。

このため、端末 2 が基地局側から指定されたスレッシュホールド値に応じて送信モードを切り替えた際に必要であった、端末 2 が切り替えた送信モードを基地局に通知する応答シグナリングを省略することができる。

なお、上述した説明では、基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 6 6 が、通信モード切り替えスレッシュホールドを決定する構成を説明したが、本発明は、これに限定されるものではない。

例えば、基地局制御装置 3 から Q o S 情報などを基地局が得て、基地局内の上りパケット通信管理部 2 4 が、通信モード切り替えスレッシュホールドを決定するよう構成してもよい。

このようにすることで、通信モード切り替えスレッシュホールドの決定処理において、基地局制御装置 3 が介在する処理を減らすことができ、基地局と基地局制御装置 3 との間のシグナリング回数の増加を抑制するこ

とができる。

また、基地局が、基地局制御装置 3 側で決定した上記スレッシュホールド値を現時点でのトラフィック状況などに応じて変更を加えて、変更後のスレッシュホールド値と、事前に通知されている端末 2 の送信データ量とを比較して送信モードを決定するよう構成しても良い。

つまり、基地局及び基地局制御装置 3 が共同して上記スレッシュホールド値を決定する構成も本発明に含まれる。この場合、基地局制御装置 3 から通知されたスレッシュホールド値を変更する基地局側の構成としては、上りパケット送信管理部 2 4 が考えられる。

続いて、第 2 6 図に示すフローチャートを用いて、基地局側が切り替えるべき送信モードを決定し、端末 2 が基地局側からの指示に従って送信モードを切り替える構成に対して第 3 の方法を適用した場合における動作を詳細に説明する。

先ず、ステップ S T 1 e からステップ S T 4 e までの処理は、第 2 3 図と同様であるので説明を省略する。ステップ S T 4 e にて遅延を許容する端末 2 であると判断すると、上りパケット送信管理部 2 4 は、当該端末 2 についての切り替えスレッシュホールド値を下げる（ステップ S T 5 e - 1）。

次に、上りパケット送信管理部 2 4 は、ステップ S T 5 e - 1 で決定したスレッシュホールド値と、ステップ S T 4 e にて探索された端末 2 から事前に通知されている送信データ量とを比較して、当該端末 2 に設定すべき送信モードを決定する（ステップ S T 5 e - 2）。

続いて、上りパケット送信管理部 2 4 は、当該端末 2 に設定すべき送信モードを指定する情報を、前述した L 1 シグナリングとして第 2 2 図のステップ S T 4 d の処理に移行する（ステップ S T 5 e - 3）。

以降のステップ S T 6 e からステップ S T 8 e までの処理は、第 2 3

図と同様であるので説明を省略する。

また、ステップ S T 9 e において、スケジューリングモードでの送信頻度が少ない端末 2 若しくは遅延を許容できないデータを扱う端末 2 が抽出された場合、上りパケット送信管理部 2 4 は、当該端末 2 についての切り替えスレッシュホールド値を上げる（ステップ S T 1 0 e - 1）。

次に、上りパケット送信管理部 2 4 は、ステップ S T 1 0 e - 1 で決定したスレッシュホールド値とステップ S T 9 e にて探索された端末 2 から事前に通知されている送信データ量とを比較して、当該端末 2 に設定すべき送信モードを決定する（ステップ S T 1 0 e - 2）。

続いて、上りパケット送信管理部 2 4 は、当該端末 2 に設定すべき送信モードを指定する情報を、前述した L 1 シグナリングとして第 2 2 図のステップ S T 4 d の処理に移行する（ステップ S T 1 0 e - 3）。

以降のステップ S T 1 1 e からステップ S T 1 3 e までの処理は、第 2 3 図と同様であるので説明を省略する。

なお、上述した第 3 の方法では、基地局内の上りパケット送信管理部 2 4 が、通信モード切り替えスレッシュホールドを決定する構成を説明したが、本発明は、これに限定されるものではない。

例えば、基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 6 6 が、自己が把握する Q o S 情報や基地局から得た現時点のトラフィック状況に基づいて、通信モード切り替えスレッシュホールドを決定するよう構成してもよい。

この場合、通信モード切り替えスレッシュホールド値を指定する情報が、基地局制御装置 3 から基地局に通知され、基地局から第 3 の方法にて端末 2 に通知されることになる。

さらに、上記説明では、基地局内の上りパケット送信管理部 2 4 が、通信モードを決定する構成を述べたが、本発明は、これに限定されるものではない。

例えば、基地局制御装置 3 内の無線資源管理部 66 が、自己が把握する QoS 情報や、基地局を介して端末 2 が実行しようとするデータ通信の送信データ量などを取得して、当該端末 2 に設定すべき送信モードを決定するよう構成してもよい。

この場合、第 15 図におけるステップ ST10 及びステップ ST11、第 19 図におけるステップ ST10b 及びステップ ST11b の処理において、変更後の切り替えスレッシュホールド値を含む情報ではなく、基地局側で決定した送信モードを指定する情報が送信されることになる。

また、無線資源管理部 66 が決定した送信モードは、基地局制御装置 3 から基地局に通知されたあと、基地局が上記各方法にて端末 2 に通知することとなる。

以上のように、この実施の形態 1 によれば、基地局の稼働状況に応じて端末 2 に適切な送信モードを設定することができると共に、基地局に設定されたノイズライズに対する許容マージンに各送信モードについての許容マージンを適切に分配することができる。

また、個々の端末 2 に対して切り替えスレッシュホールドを設定する場合、その端末 2 が扱うデータの QoS を考慮して各送信モードの振り分けを可能にし、個々の端末のデータ送信のニーズを反映した効率的な無線資源の利用が可能となる。

なお、上記実施の形態では、基地局に対して端末 2 からシグナリングすることで、基地局側の構成が、端末 2 の送信モード切り替えを判断するための送信バッファ情報を取得する旨を説明した。

ここで、端末 2 から基地局に対する送信バッファ情報のシグナリングは、端末 2 が扱うデータの遅延許容度に応じてその頻度を変えないと、送信モードを切り替えたとしても遅延要求を満たさなくなる可能性がある。

例えば、基地局に到着する端末 2 からの送信バッファ情報のシグナリング頻度が少ないと、基地局側の構成が、端末 2 の現時点での送信データバッファの状態を把握するのが遅れてしまう。

この場合、端末 2 をスケジューリングモード又は自律モードに切り替える処理が遅れ、ひいては、当該端末 2 のデータ通信における遅延要求を満たせなくなる可能性がある。

そこで、移動通信端末 2 が、自己が扱うデータ通信に設定された遅延要求に応じて、基地局に対する送信バッファ情報のシグナリング頻度を変更しても良い。

例えば、端末 2 から基地局に対して予め定めた周期で上記シグナリングを実行する場合、遅延要求が厳しいデータ通信を行う端末 2 については、短い周期で上記シグナリングを実行し、遅延要求が緩いデータ通信を扱う端末 2 では、長い周期でシグナリングする。このシグナリング周期の設定は、実行しようとするデータ通信の許容遅延量に従って端末個別に実行する。

上記シグナリング周期の生成処理を説明すると、P-CCH (BCH) には、送信タイミングの基本になる SFN (System Frame Number) というカウンタ情報が設定されている。基地局内の上りパケット送信管理部 24 は、基地局制御装置 3 から得た QoS パラメータなどに基づいて、端末 2 による送信バッファ情報のシグナリング周期を決定する。

このシグナリング周期を端末 2 に設定する方法としては、前述した切り替えスレッシュホールドのシグナリングと同様に、第 1 の方法における報知情報の利用 (端末 2 のグループへの一括指定)、第 2 の方法における個別又は共通チャネルの利用 (端末 2 への個別指定)、及び、第 3 の方法における物理レイヤシグナリングが考えられる。

移動通信端末 2 では、基地局から上記シグナリング周期に関する情報を受信すると、第 11 図を用いて説明したように、逆拡散復調部 46 から各データチャネルに設定された信号を復調する。プロトコル処理部 56 は、逆拡散復調部 46 が復調した信号から上記シグナリング周期に関する情報を取得する。

次に、プロトコル処理部 56 は、上記シグナリング周期に関する情報から得た周期を、送信データバッファ 58 の状態を基地局に通知するための UL-SICH での送信周期としてバッファ状態送信部 55 に設定する。さらに、移動通信端末 2 では、P-CCPCH (BCH) に設定される SFN 値によって、データを送信すべきタイミングの同期を基地局との間にとる。

上記シグナリングの周期を効率よく指定する方法として、グループ分けを利用してもよい。具体的に説明すると、例えば QoS クラスを用いて会話型クラスやストリーミングクラスに属する端末 2 は、当該 QoS クラスで許容できる最大遅延量に合わせてグループ分けし、上記シグナリング周期を決定する。

一方、上記以外の QoS クラスに属する端末 2 については、例えば会話型クラスやストリーミングクラスに属する端末 2 より長い周期を設定する。この方法では、各グループの端末 2 について QoS クラスに応じた通信モードでの干渉量の管理をすることができるという利点がある。

次に、上述したように周期的にシグナリングを実行せず、移動通信端末 2 の状態が予め定めた条件に達した時点で上記送信バッファ情報のシグナリングを実行する場合の応用例を説明する。

上記予め定めた条件としては、端末 2 の上りパケット通信用送信データバッファ 58 に一定量の送信データが蓄積された時点で、端末 2 が基地局に対して上記送信バッファ情報のシグナリングを実行することが考

えられる。

この場合、送信データバッファ 58 に一定量の送信データが蓄積されるまで、上記送信バッファ情報のシグナリングが実行されないことになる。しかしながら、端末 2 が扱うデータによっては、送信データバッファ 58 に一定量の送信データが蓄積されるのを待つことなく、上記シグナリングを実行すべき場合がある。

例えば、端末 2 がインターネットなどを介して実行したアプリケーションからの応答信号は、そのデータ量は少ないが、その存在自体はなるべく早く基地局に通知されるべきである。

そこで、端末 2 に対して上記シグナリング周期を指定するタイマを設定し、遅延要求が厳しいデータを扱う際には送信データバッファに一定量の送信データが蓄積されるのを待つことなく、タイマが一定時間を経過すると上記シグナリングを実行するように構成しても良い。

上記タイマの指定は、基地局側の構成から明示的にシグナリングする場合と、端末 2 自身が設定する場合とが考えられる。

先ず、第 10 図及び第 11 図を用いて、基地局側の構成から明示的にシグナリングして上記タイマを指定する場合の動作を説明する。ここでは、端末 2 内の上りパケット送信管理部 51 が上記タイマとして機能するものとする。

基地局制御装置 3 は、タイマ設定の対象となる端末 2 によるデータ通信に関する QoS パラメータを用いて、当該 QoS パラメータに応じた周期を指定するタイマ情報を生成する。

次に、基地局が、基地局制御装置 3 から上記タイマ情報を取得し、下り個別チャネル送信部 29 を介して個別チャネルの情報として上記端末 2 に送信する。

上記端末 2 では、下り個別チャネル受信部 63 が上記個別チャネルの

情報を受信し、プロトコル処理部 5 6 に送信する。プロトコル処理部 5 6 では、上記個別チャネルの情報からタイマ情報を読み出し、上りパケット送信管理部 5 1 に送る。

上りパケット送信管理部 5 1 は、上記タイマ情報に従ってタイマを設定し、タイムアウトになるとバッファ状態送信部 5 5 に対して上記送信バッファ情報のシグナリングの実行を指示する。

次に、端末 2 側で自律的にタイマを管理する処理を説明する。

まず、上りパケット送信管理部 5 1 は、自己が把握する Q o S 情報及び過去の送信の有無によりタイマ値を決定する。このタイマがタイムアウトになると、上りパケット送信管理部 5 1 が、バッファ状態送信部 5 5 に対して上記送信バッファ情報のシグナリングの実行を指示する。

上記シグナリングを効率よく実行するためのタイマの指定方法としては、例えば基地局制御装置 3 や上りパケット送信管理部 5 1 が会話型クラスやストリーミングクラスにおける許容遅延量に比例してタイマを設定することが考えられる。

また、インタラクティブクラスやバックグラウンドクラスでは、基地局制御装置 3 や上りパケット送信管理部 5 1 が、初めて通信を行った端末 2 より過去に通信を行った履歴のある端末 2 に対してはタイマの時間を短めに指定し、さらに通信間隔が空いてゆくにつれて徐々にタイマの指定時間を長くする。

このようにすることで、基地局に対する送信データバッファ情報のシグナリング回数をデータ通信のニーズに合わせて柔軟に設定することができる。例えば、トラフィックが少ないデータ通信を行っている端末 2 に対しては、上記シグナリングの間隔を空けるなどして効率よくシグナリング回数を制御することができる。

また、上述した周期的にシグナリングする方法と、タイマを用いる方

法とを併用しても良い。例えば、遅延量が厳しく設定されているデータ通信を行う端末 2 は、送信データバッファ情報のシグナリングを周期的に基地局に対して実行し、遅延量が緩く設定されているデータ通信を行う端末 2 はタイマで指定された間隔で上記シグナリングを実行する。

より具体的に説明すると、会話型クラスやストリーミングクラスに属するデータ通信を扱う端末 2 では、当該 QoS クラスで許容できる最大遅延量に合わせて上記シグナリング周期を設定する。また、インタラクティブクラスやバックグラウンドクラスに属するデータ通信を扱う端末 2 では、自己が把握する QoS 情報及び過去の送信の有無により設定したタイマに従ってシグナリングを実行する。

このようにすることで、基地局側で端末 2 によるデータ通信の干渉量を管理しながらも、端末 2 からの送信データバッファ情報のシグナリングが必要以上に増加することを抑制することができる。これにより、移動体通信システム全体として、効率よくシグナリングを実行することができることとなる。

#### 産業上の利用可能性

以上のように、この発明に係る通信モード制御方法は、上りパケット通信をサポートする携帯電話などの移動通信端末、基地局、及び基地局制御装置に利用することができる。

## 請 求 の 範 囲

1. 基地局に対して自律的にデータ通信する自律モードと、上記基地局に許可された通信タイミングでデータ通信するスケジューリングモードとを切り替える機能を有する移動通信端末と、上記基地局と上記移動通信端末との通信資源を管理する基地局制御装置とを備えた移動体通信システムの通信モード制御方法において、

上記基地局及び／又は上記基地局制御装置が、上記基地局のセル内における上記各通信モードでの干渉量及び／又はその通信特性に応じて、上記移動通信端末が有する通信データバッファの通信データ量に関する上記通信モードを切り替えるためのスレッシュホールド値を決定するスレッシュホールド決定ステップと、

上記ステップで決定された上記通信データ量のスレッシュホールド値を上記基地局から上記移動通信端末に通知する通知ステップと

を備えたことを特徴とする通信モード制御方法。

2. 基地局に対して自律的にデータ通信する自律モードと、上記基地局に許可された通信タイミングでデータ通信するスケジューリングモードとを切り替える機能を有する移動通信端末と、上記基地局と上記移動通信端末との通信資源を管理する基地局制御装置とを備えた移動体通信システムの通信モード制御方法において、

上記基地局及び／又は上記基地局制御装置が、上記基地局のセル内における上記各通信モードでの干渉量及び／又はその通信特性と、上記移動通信端末から通知された通信データ量を示す信号とに基づいて、上記移動通信端末に設定すべき通信モードを決定する通信モード決定ステップと、

上記ステップで決定された通信モードを上記基地局から上記移動通信端末に通知する通知ステップと

を備えたことを特徴とする通信モード制御方法。

### 3. 通信モード決定ステップにおいて、

基地局又は基地局制御装置が、上記基地局のセル内における各通信モードでの干渉量及び／又はその通信特性に基づいて、移動通信端末が有する通信データバッファの通信データ量に関する上記通信モードを切り替えるためのスレッシュホールド値を決定し、

上記基地局が、上記スレッシュホールド値と上記通信データバッファの通信データ量との比較結果に応じて、上記移動通信端末に設定すべき通信モードを決定することを特徴とする請求の範囲第2項記載の通信モード制御方法。

4. 通信モード決定ステップにおいて、基地局又は基地局制御装置が、移動通信端末によるデータ通信に設定された遅延許容度に基づいて、遅延が許容できないデータ通信であると判断すると、通信データ量がスレッシュホールド値に満たない範囲で、スケジューリングモードより遅延が生じにくい通信特性を有する自律モードに切り替わるように上記スレッシュホールド値を上げ、遅延を許容するデータ通信であると判断すると、通信データ量がスレッシュホールド値以上の範囲で上記スケジューリングモードに切り替わるように上記スレッシュホールド値を下げることを特徴とする請求の範囲第3項記載の通信モード制御方法。

5. 通信モード決定ステップにおいて、基地局又は基地局制御装置が、上記基地局のセル内における自律モードの移動通信端末数に伴った、移

動通信端末 1 台あたりの自律モードで許容される干渉量の変動に応じてスレッシュホールド値を決定することを特徴とする請求の範囲第 3 項記載の通信モード制御方法。

6. 通信モード決定ステップにおいて、基地局又は基地局制御装置が、個々の移動通信端末によるデータ通信に設定された Q o S (Quality of Service) パラメータで許容される通信特性を有する通信モードに切り替わるように、上記移動通信端末の通信データバッファのスレッシュホールド値を決定することを特徴とする請求の範囲第 3 項記載の通信モード制御方法。

7. 基地局が、移動通信端末との間でのデータ通信に設定された Q o S パラメータに応じて、自セル内に収容される上記移動通信端末をグループ分けするステップを備え、

通信モード決定ステップにおいて、

上記基地局又は基地局制御装置が、上記グループごとの Q o S パラメータで許容される通信特性を有する通信モードに切り替わるように、上記移動通信端末の通信データバッファのスレッシュホールド値を決定し、

上記基地局が、上記スレッシュホールド値と上記移動通信端末の通信データバッファの通信データ量との比較結果に応じて、上記移動通信端末に設定すべき通信モードを決定し、

通知ステップにおいて、上記基地局は、上記ステップで決定された通信モードを報知情報として上記各グループごとの移動通信端末に一斉通知することを特徴とする請求の範囲第 3 項記載の通信モード制御方法。

8. 通信モード決定ステップにおいて、

基地局又は基地局制御装置が、個々の移動通信端末によるデータ通信に設定されたQoSパラメータで許容される通信特性を有する通信モードに切り替わるように、上記移動通信端末の通信データバッファのスレッシュホールド値を決定し、

上記基地局が、上記スレッシュホールド値と上記移動通信端末の通信データバッファの通信データ量との比較結果に応じて、上記移動通信端末に設定すべき通信モードを決定し、

通知ステップにおいて、上記基地局は、上記移動通信端末との間における個別なデータチャネルを通じて、上記ステップで決定された通信モードを上記移動通信端末に個別に通知することを特徴とする請求の範囲第3項記載の通信モード制御方法。

9. 通信モード決定ステップにおいて、基地局又は基地局制御装置が、自セル内におけるスケジューリングモードでのデータ通信の負荷状況からスケジューリングモードで許容される干渉量のマージンが自律モードより多いと判断すると、上記セル内での自律モードへの移行が抑制されるように、移動通信端末の通信データバッファのスレッシュホールド値を決定し、上記セル内におけるスケジューリングモードで許容される干渉量のマージンが自律モードより少ないと判断すると、上記セル内での自律モードへの移行が促進されるように上記スレッシュホールド値を決定することを特徴とする請求の範囲第3項記載の通信モード制御方法。

10. 通信モード決定ステップにおいて、基地局又は基地局制御装置が、QoSパラメータとして設定されたデータ通信の遅延許容度に応じて、スケジューリングモードより遅延が生じにくい通信特性を有する自律モードに切り替わるように、移動通信端末の通信データバッファのスレ

ッシヨルド値を決定することを特徴とする請求の範囲第3項記載の通信モード制御方法。

11. 通信モード決定ステップにおいて、基地局又は基地局制御装置が、QoSパラメータとして設定されたデータ通信の通信サービス品質に応じた通信特性を有する通信モードに切り替わるように、移動通信端末の通信データバッファのスレシヨルド値を決定することを特徴とする請求の範囲第3項記載の通信モード制御方法。

12. 移動通信端末が、通信モード決定ステップに先立って、通信データバッファの通信データ量を含む情報を、自己が扱うデータ通信における遅延許容度に応じた周期で基地局に通知するステップを備えたことを特徴とする請求の範囲第3項記載の通信モード制御方法。

13. 基地局に対して自律的にデータ通信する自律モードと、上記基地局に許可された通信タイミングでデータ通信するスケジューリングモードとを切り替える機能を有する移動通信端末と、上記基地局と上記移動通信端末との通信資源を管理する基地局制御装置とを備えた移動体通信システムにおいて、

上記基地局制御装置は、上記基地局が上記移動通信端末とのデータ通信で許容できる許容干渉量範囲を設定する通信資源管理部を備え、

上記基地局は、上記許容干渉量範囲内で上記通信モードによる干渉量を制御するための上記移動通信端末の通信モード切り替えに関する情報を上記移動通信端末に通知する通信管理部を備え、

上記移動通信端末は、上記通信モードの切り替えに関する情報に従って、自己がとるべき通信モードを決定する通信管理部を備えたことを特

徴とする移動体通信システム。

14. 基地局の通信管理部及び／又は通信資源管理部は、基地局のセル内における各通信モードでの干渉量及び／又はその通信特性に基づいて、移動通信端末が有する通信データバッファの通信データ量に関する上記通信モードを切り替えるためのスレッシュホールド値を決定すると共に、上記スレッシュホールド値と上記通信データバッファの通信データ量との比較結果に応じて上記移動通信端末に設定すべき通信モードを決定し、

上記移動通信端末の通信管理部は、通信モード切り替えに関する情報として上記基地局の通信管理部から受信した上記通信モードを指定する情報に従って、自己がとるべき通信モードを決定することを特徴とする請求の範囲第13項記載の移動体通信システム。

15. 基地局の通信管理部及び／又は通信資源管理部は、基地局のセル内における各通信モードでの干渉量及び／又はその通信特性に基づいて、移動通信端末が有する通信データバッファの通信データ量に関する上記通信モードを切り替えるためのスレッシュホールド値を決定し、

上記移動通信端末の通信管理部は、通信モード切り替えに関する情報として上記基地局の通信管理部から受信した上記スレッシュホールド値と自己の通信データバッファの通信データ量との比較結果に応じて、自己がとるべき通信モードを決定することを特徴とする請求の範囲第13項記載の移動体通信システム。

16. 通信資源管理部は、基地局に対して当該基地局と移動通信端末との間の通信状況に加え、自己が管理する他の基地局の通信状況から推測される干渉量を考慮して許容干渉量範囲を求めることを特徴とする請求

の範囲第 1 3 項記載の移動体通信システム。

17. 基地局に対して自律的にデータ通信する自律モードと、上記基地局に許可された通信タイミングでデータ通信するスケジューリングモードとを切り替える機能を有した移動通信端末を備えた移動体通信システムで、上記基地局と上記移動通信端末との間の通信資源を管理する基地局制御装置において、

上記基地局のセル内における上記各通信モードでの干渉量及び／又はその通信特性に基づいて、上記移動通信端末が有する通信データバッファの通信データ量に関する上記通信モードを切り替えるためのスレッシュホールド値を決定する通信資源管理部を備えたことを特徴とする基地局制御装置。

18. 移動通信端末によって、自律的にデータ通信される自律モードと、自己が許可した通信タイミングでデータ通信されるスケジューリングモードとの各通信モードでのデータ通信が可能な基地局において、

自セル内における上記各通信モードでの干渉量及び／又はその通信特性に基づいて、上記移動通信端末が有する通信データバッファの通信データ量に関する上記通信モードを切り替えるためのスレッシュホールド値を決定する通信管理部と、

上記スレッシュホールド値を通信モード切り替えに関する情報として上記移動通信端末に通知する通信部と

を備えたことを特徴とする基地局。

19. 移動通信端末によって、自律的にデータ通信される自律モードと、自己が許可した通信タイミングでデータ通信されるスケジューリング

モードとの各通信モードでのデータ通信が可能な基地局において、

自セル内における上記各通信モードでの干渉量及び／又はその通信特性に基づいて、上記移動通信端末が有する通信データバッファの通信データ量に関する上記通信モードを切り替えるためのスレッシュホールド値を決定すると共に、上記スレッシュホールド値と上記移動通信端末の通信データバッファの通信データ量との比較結果に応じて、上記移動通信端末に設定すべき通信モードを決定する通信管理部と、

上記通信管理部が決定した通信モードを通信モード切り替えに関する情報として上記移動通信端末に通知する通信部と

を備えたことを特徴とする基地局。

20．基地局に対して自律的にデータ通信する自律モードと、上記基地局に許可された通信タイミングでデータ通信するスケジューリングモードとを切り替える機能を有する移動通信端末において、

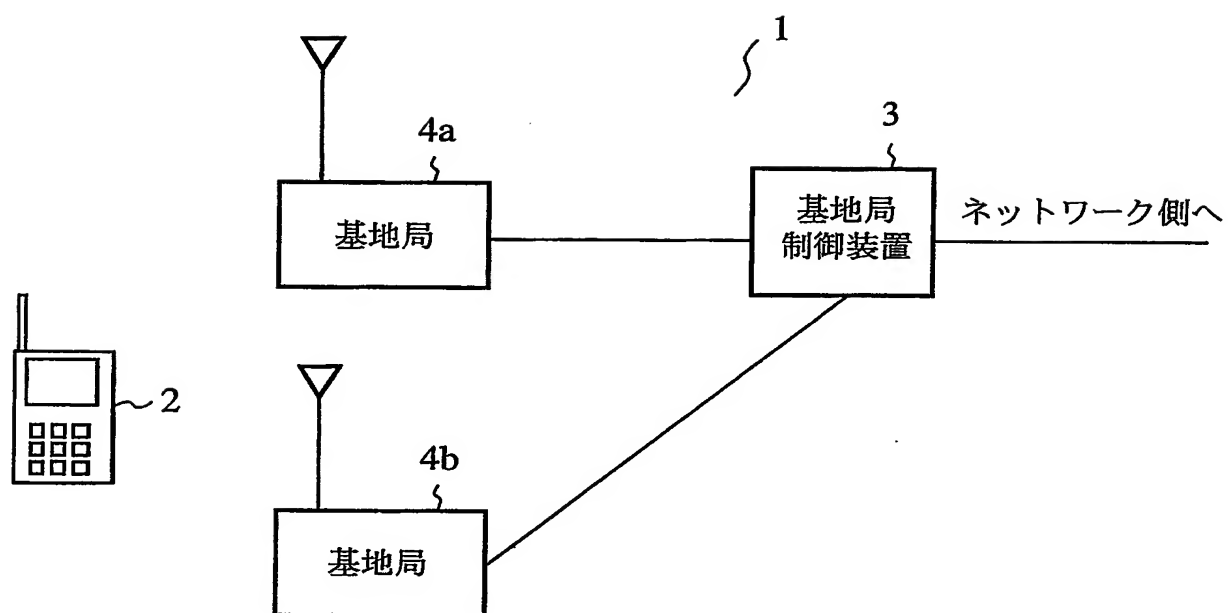
請求の範囲第1項に記載した通信モード制御方法を用いて上記基地局から通知された通信データ量のスレッシュホールド値と、自己の送信データバッファの通信データ量との比較結果に応じて、自己がとるべき通信モードを決定する通信管理部を備えたことを特徴とする移動通信端末。

21．基地局に対して自律的にデータ通信する自律モードと、上記基地局に許可された通信タイミングでデータ通信するスケジューリングモードとを切り替える機能を有する移動通信端末において、

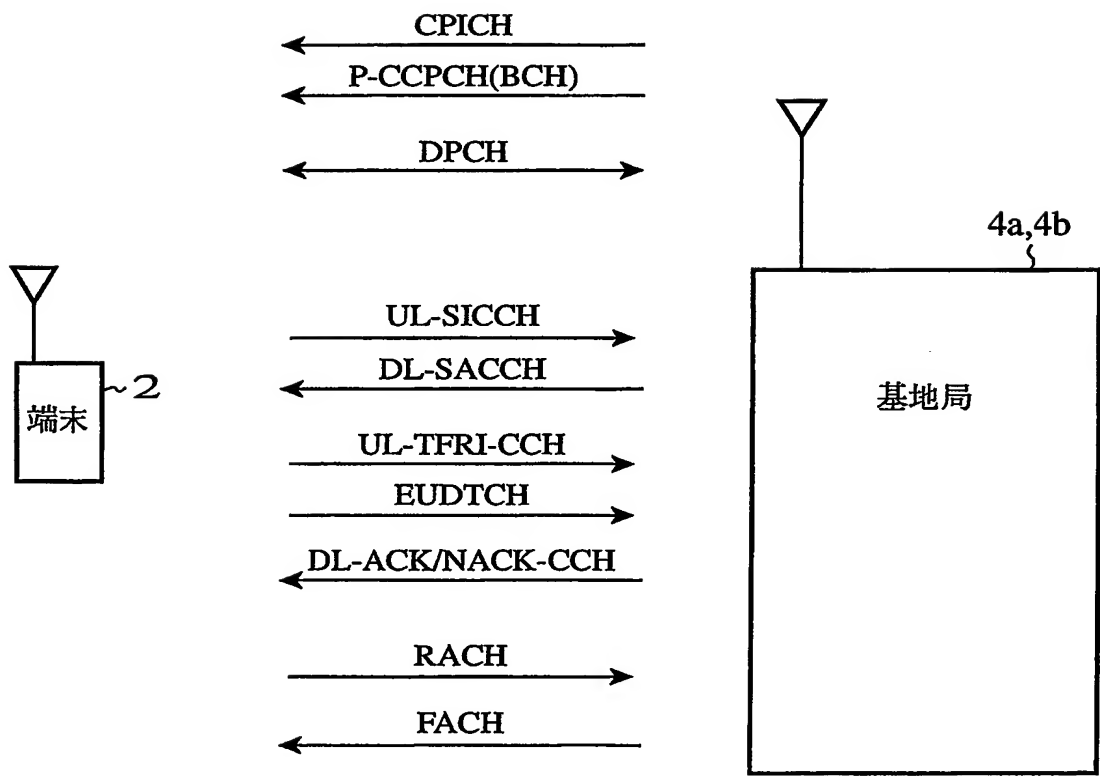
請求の範囲第2項に記載した通信モード制御方法を用いて上記基地局から通知された通信モードを、自己がとるべき通信モードとして決定する通信管理部を備えたことを特徴とする移動通信端末。

1/25

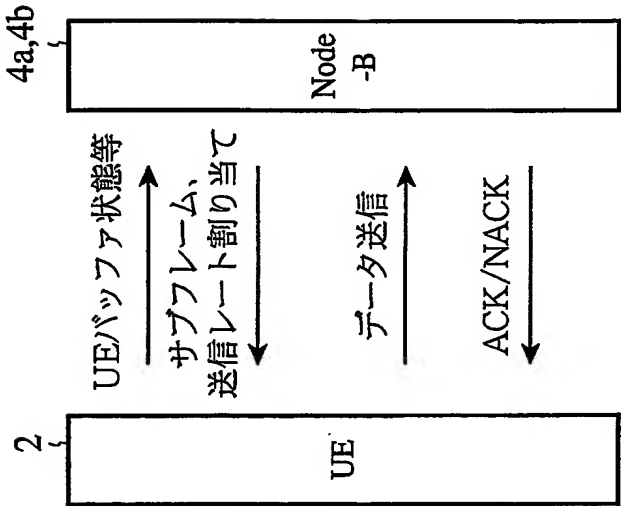
第1図



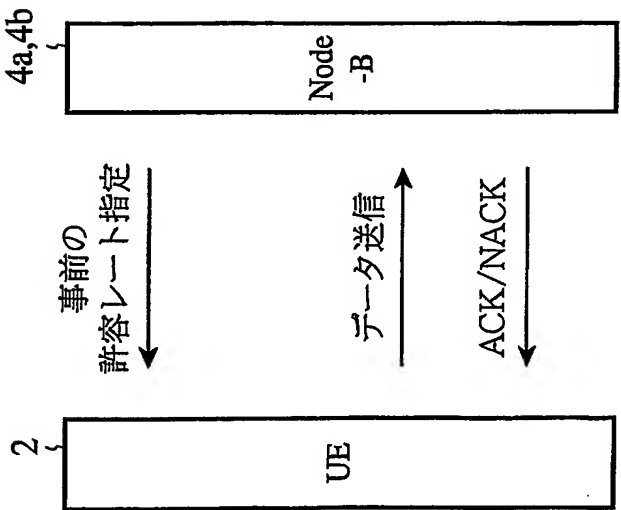
第2図



第3図B

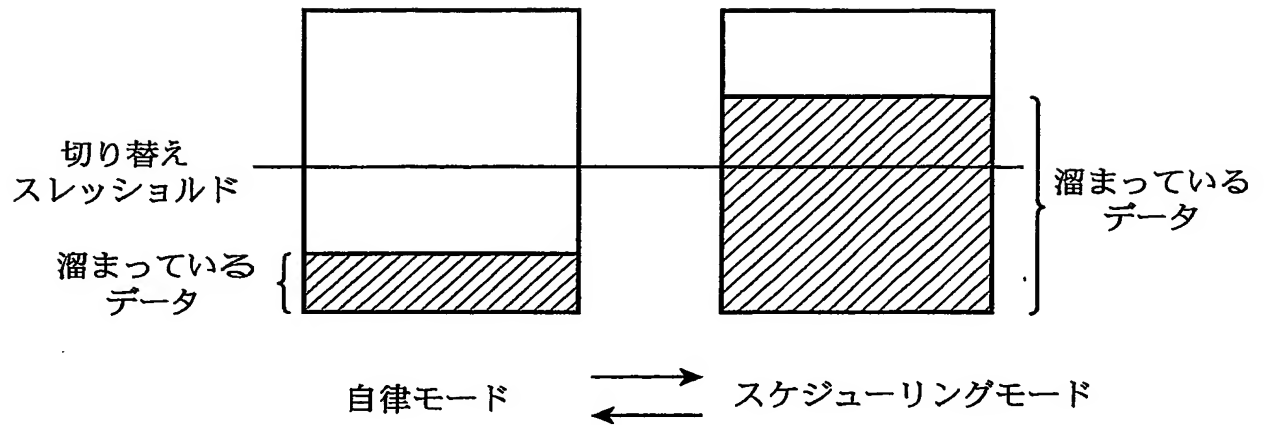


第3図A

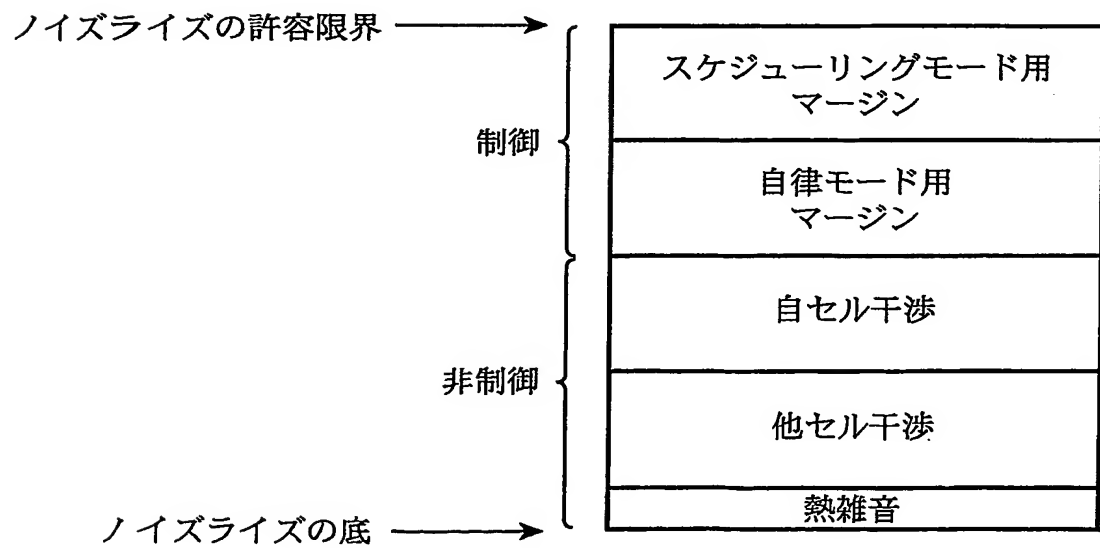


4/25

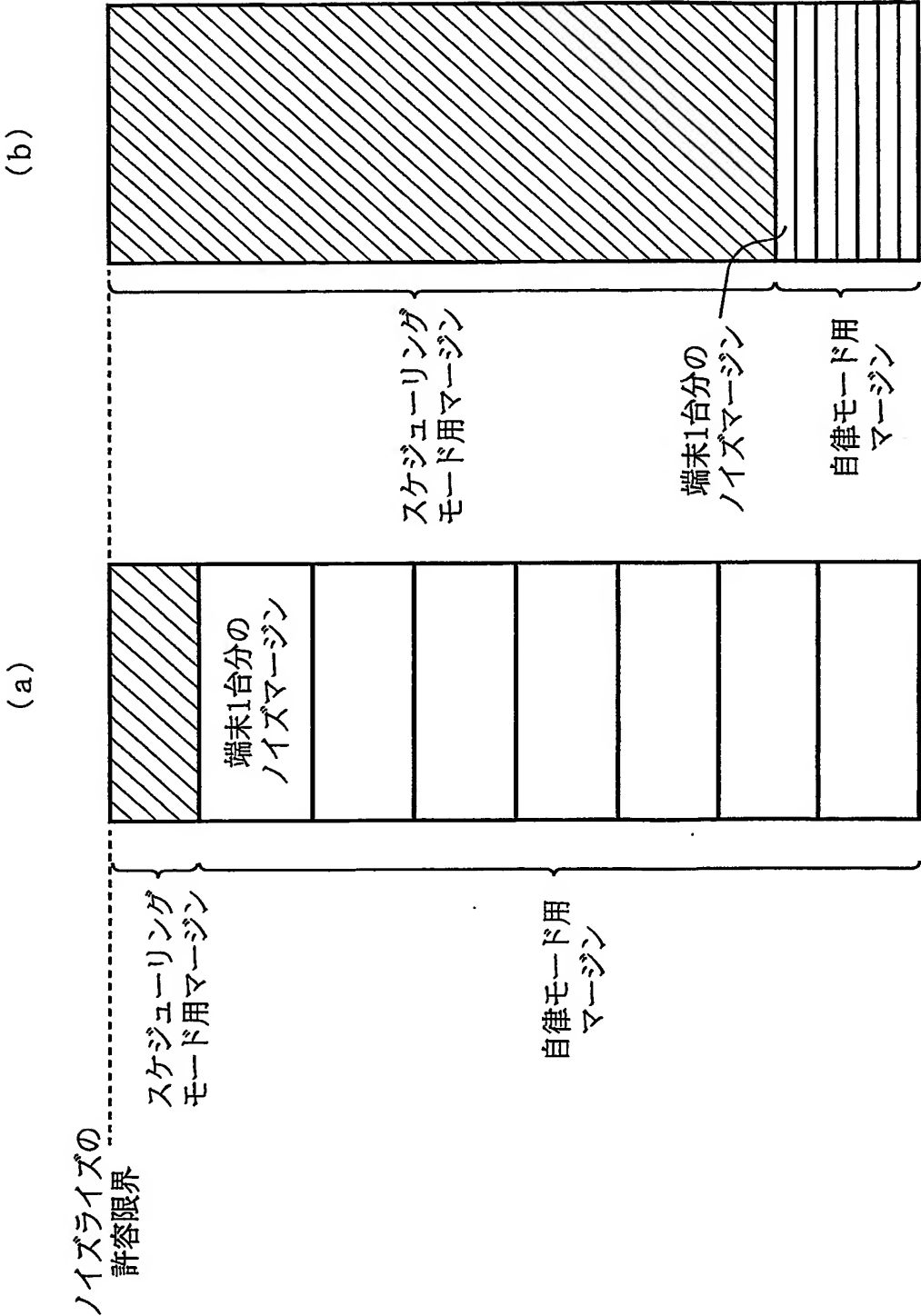
第4図



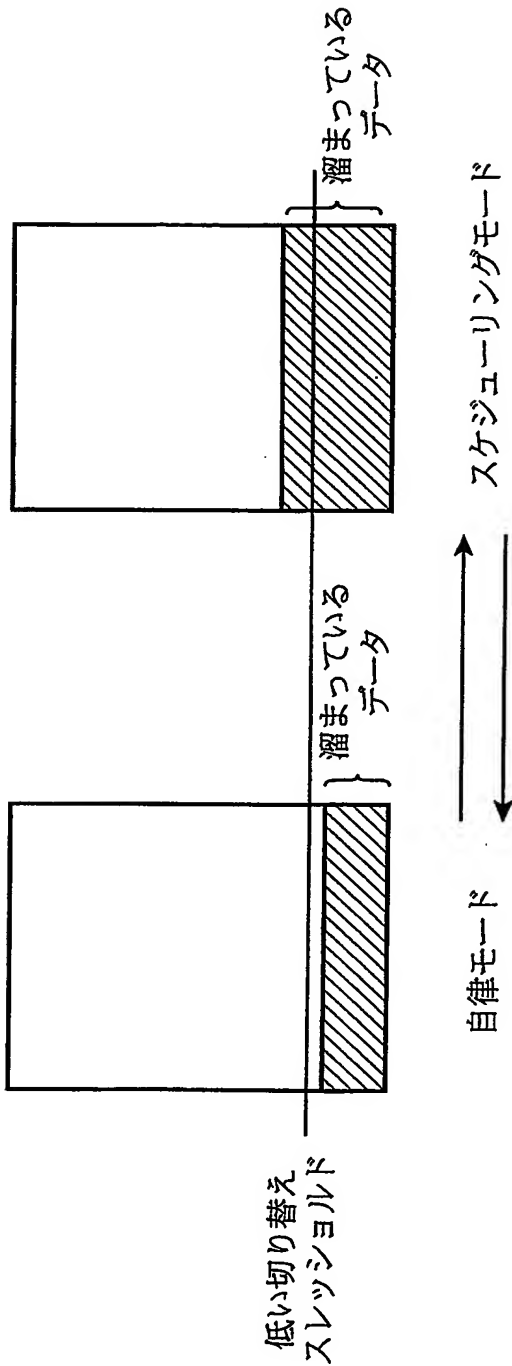
第5図



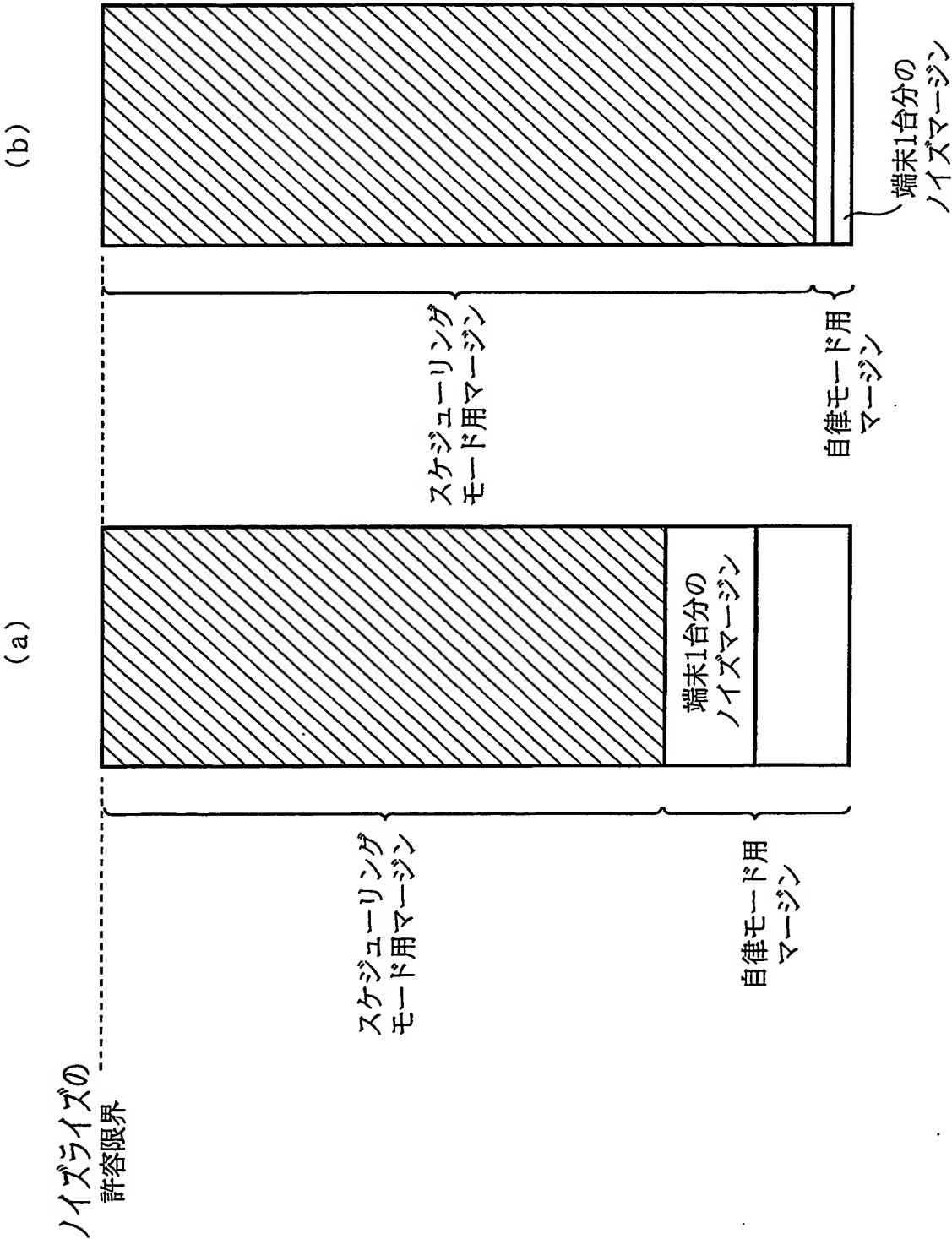
第6図



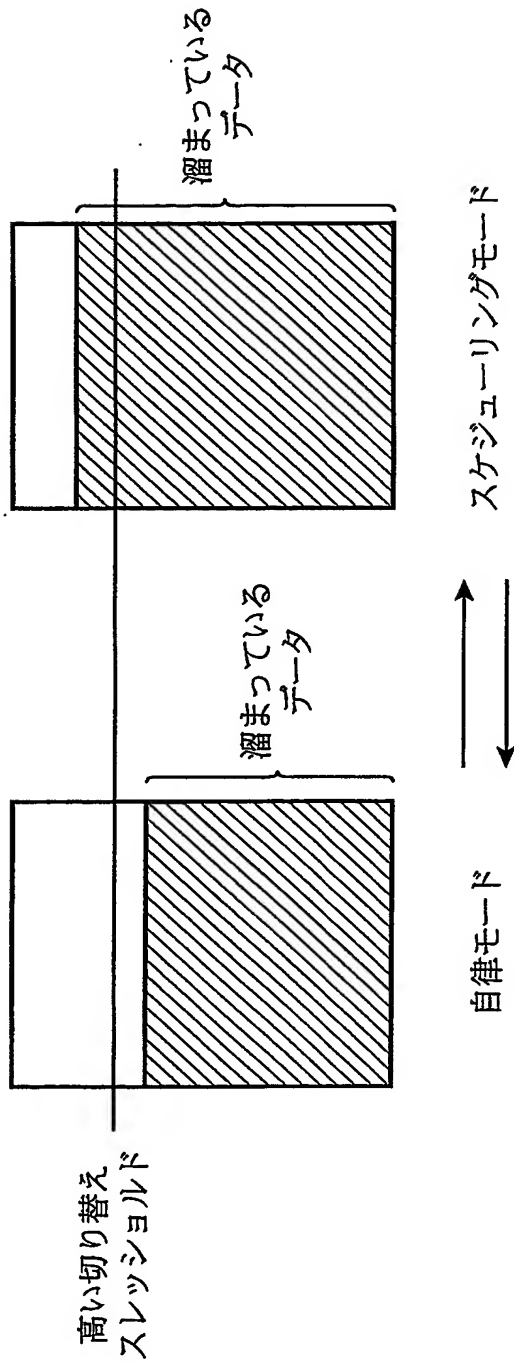
第7図



第8図

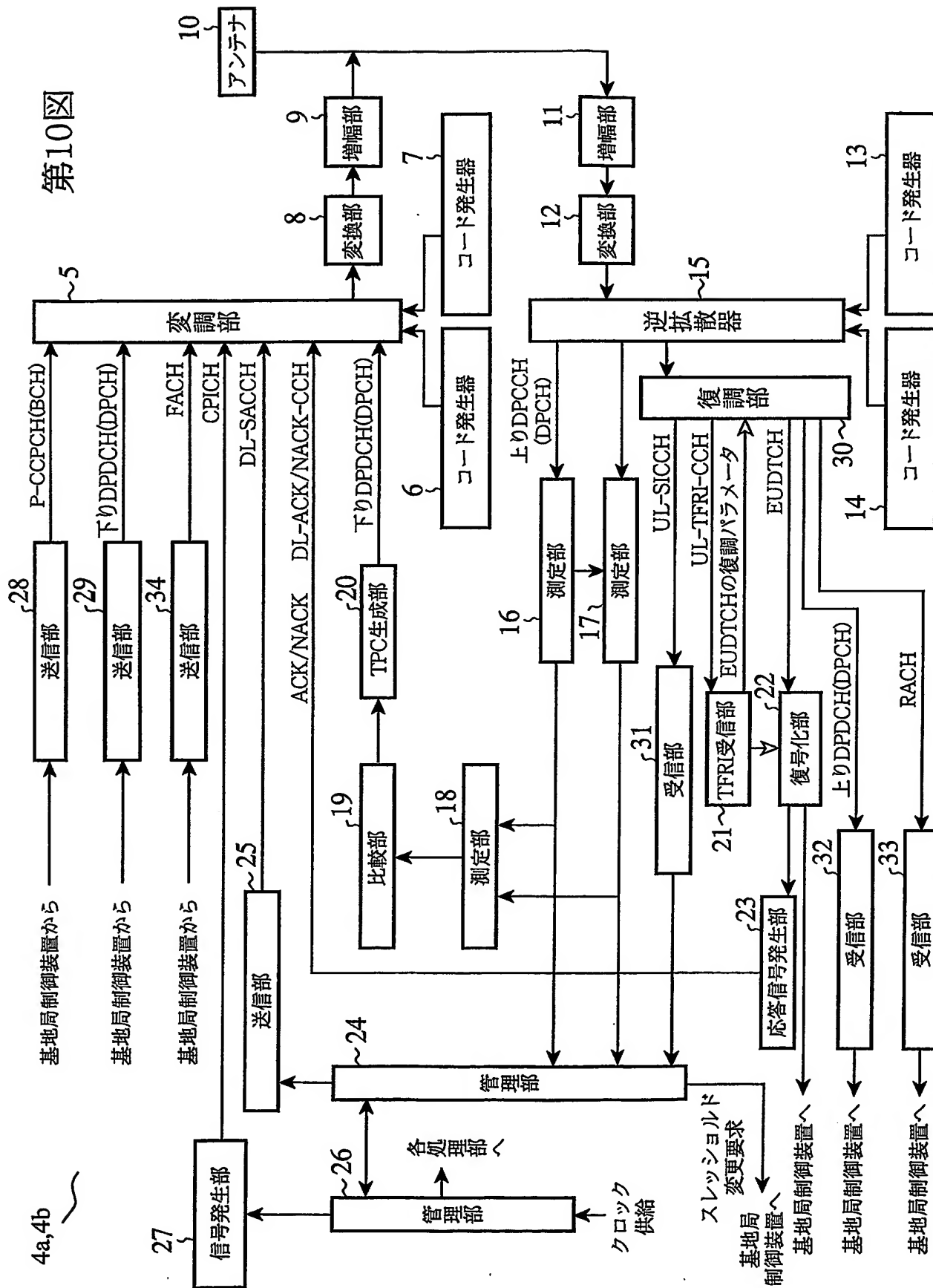


第9図

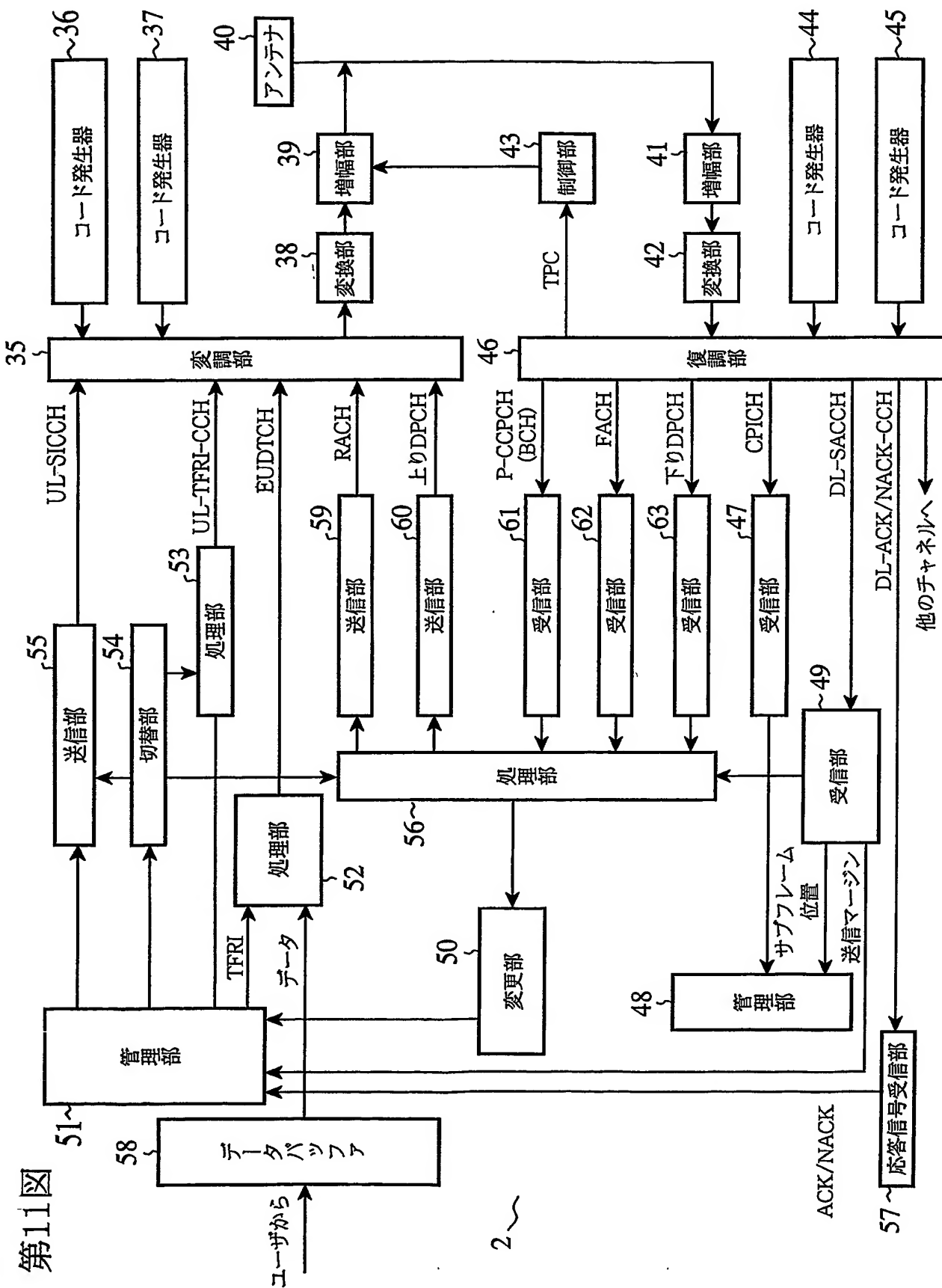


9/25

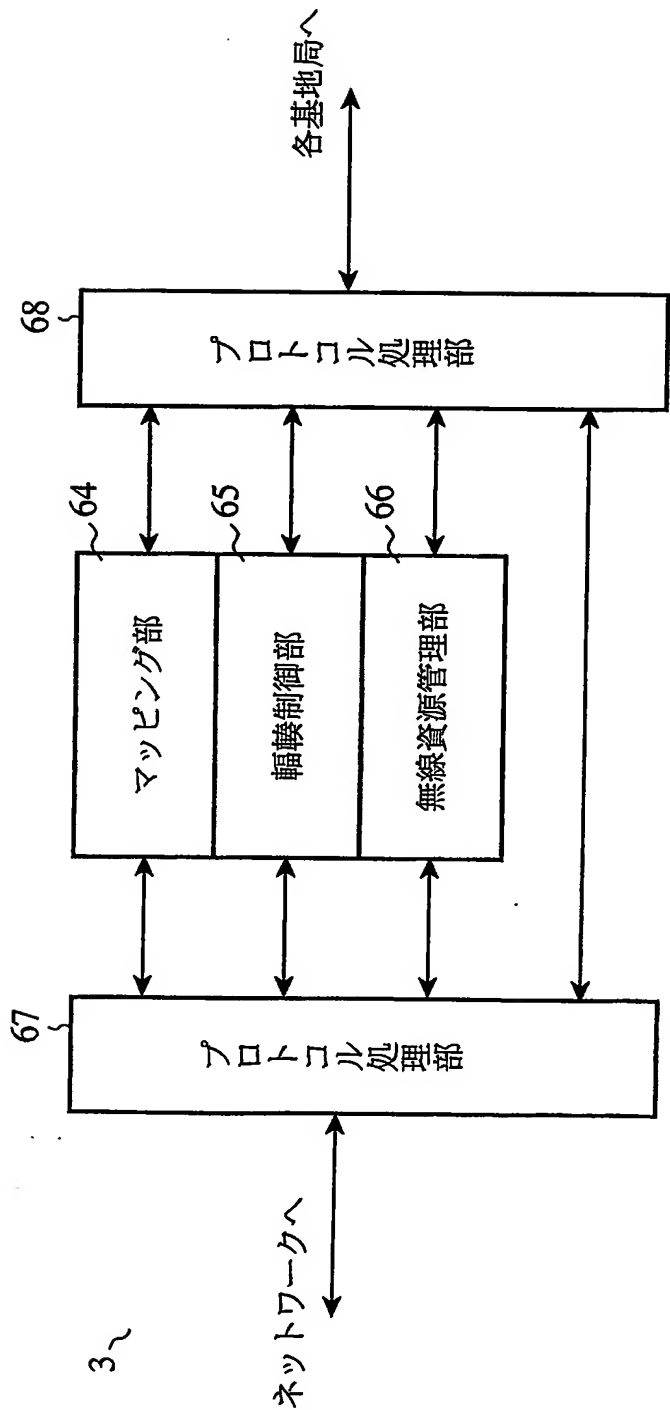
第10図



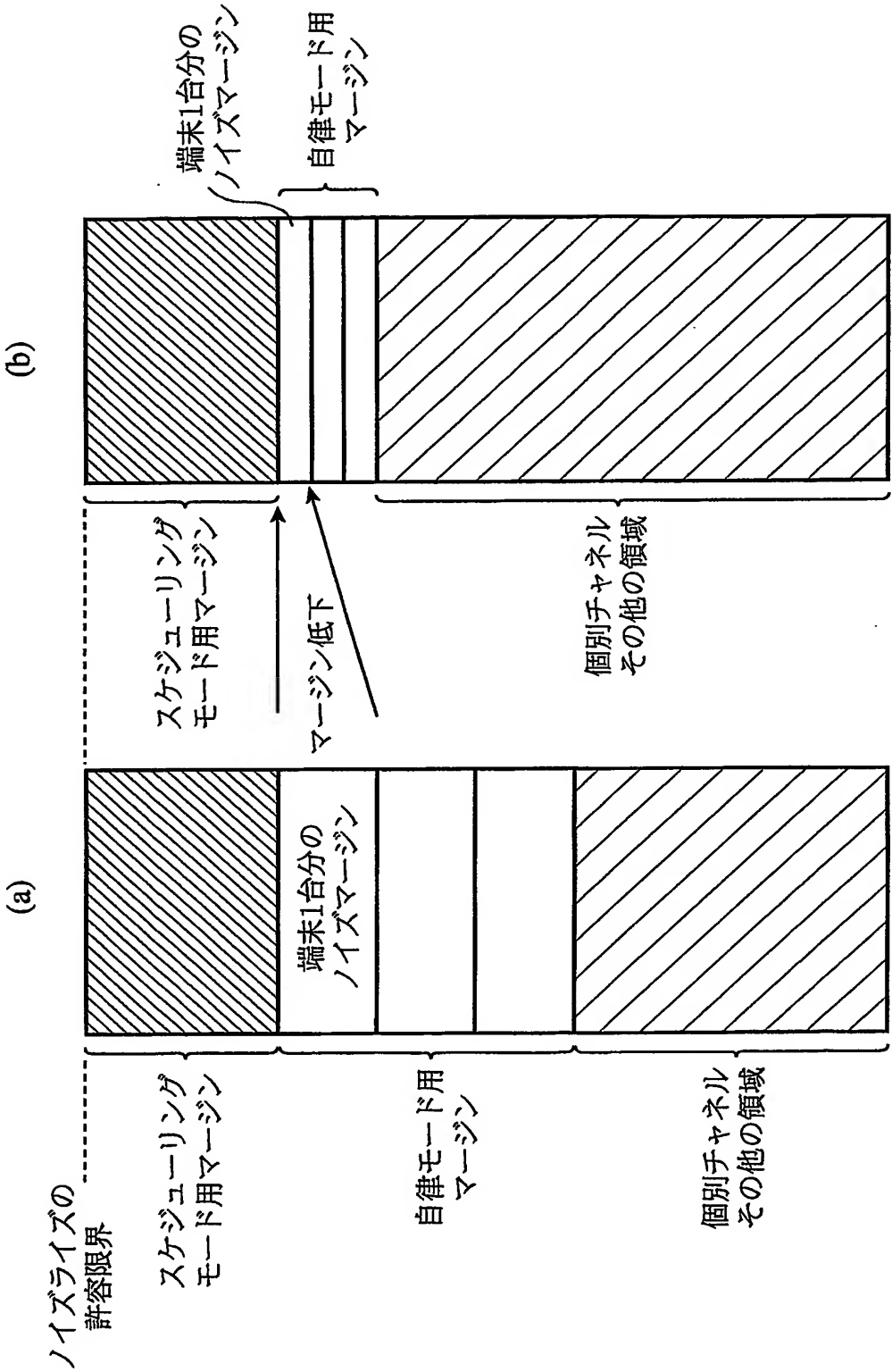
10/25



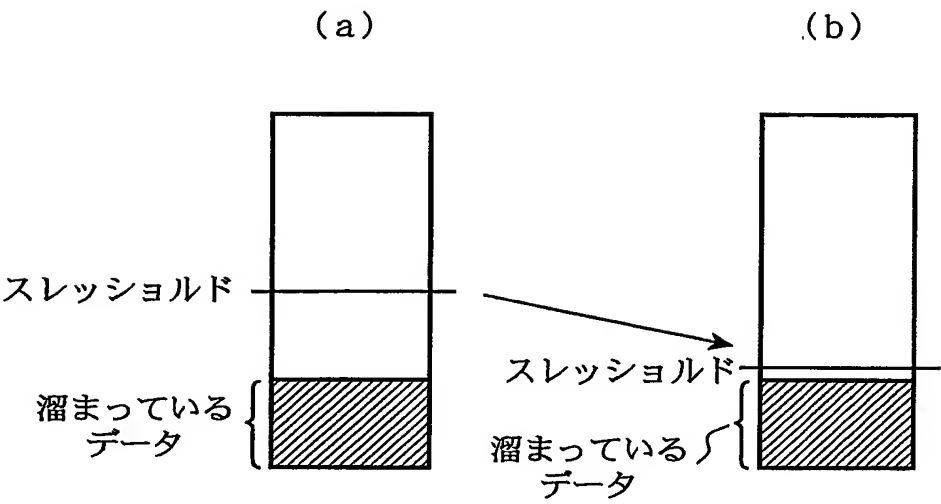
第12図



第13図

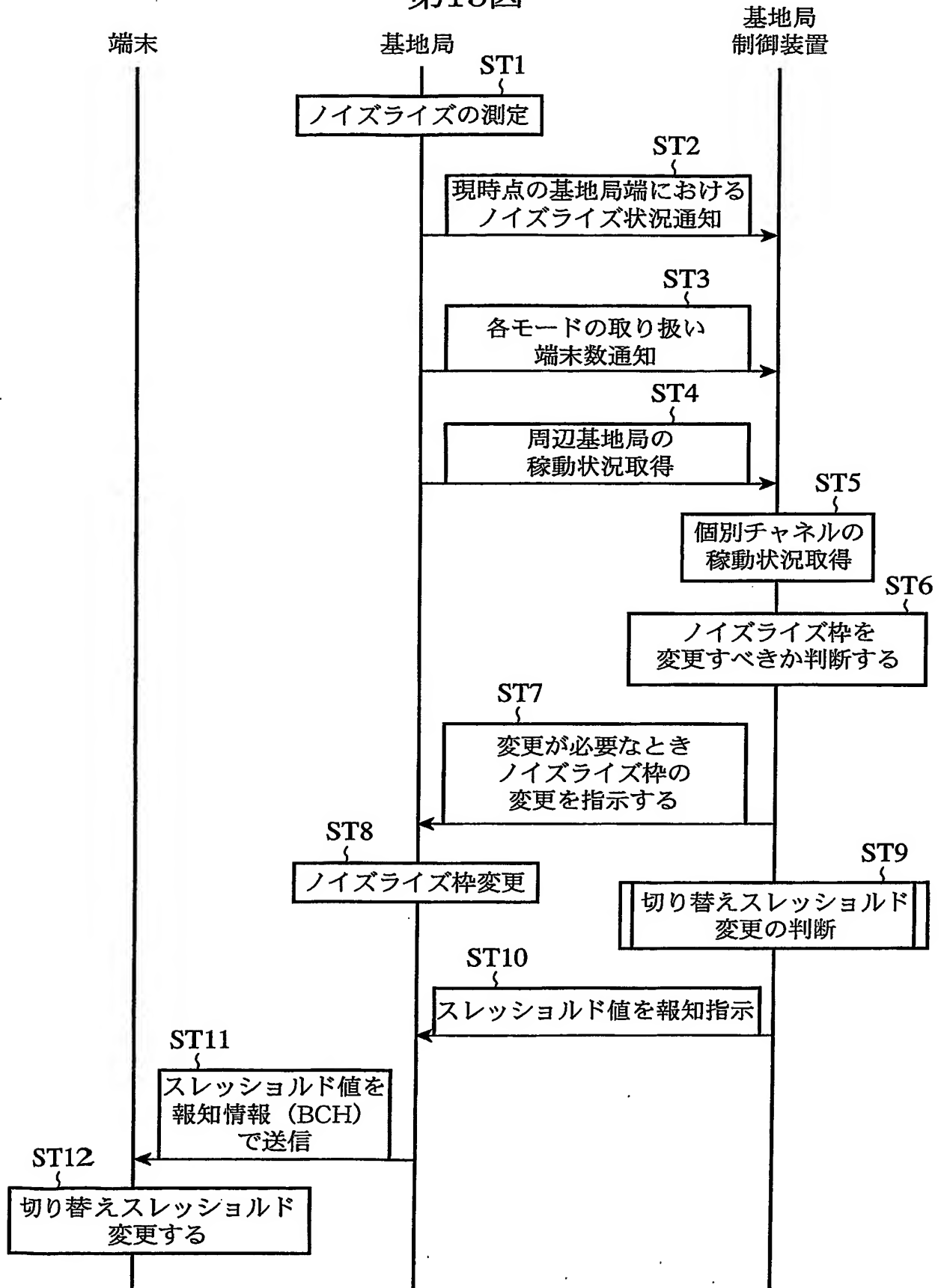


第14図

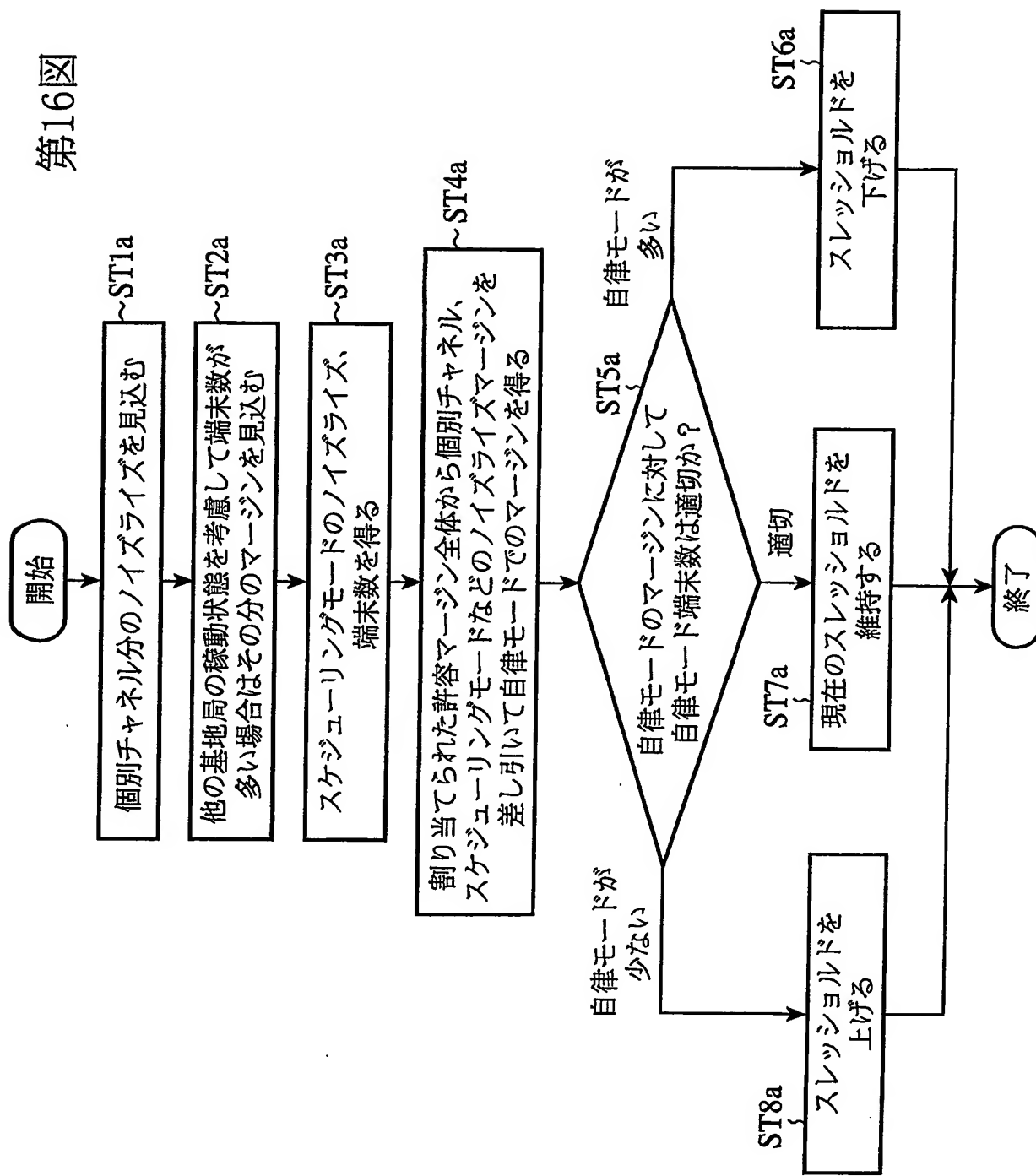


14/25

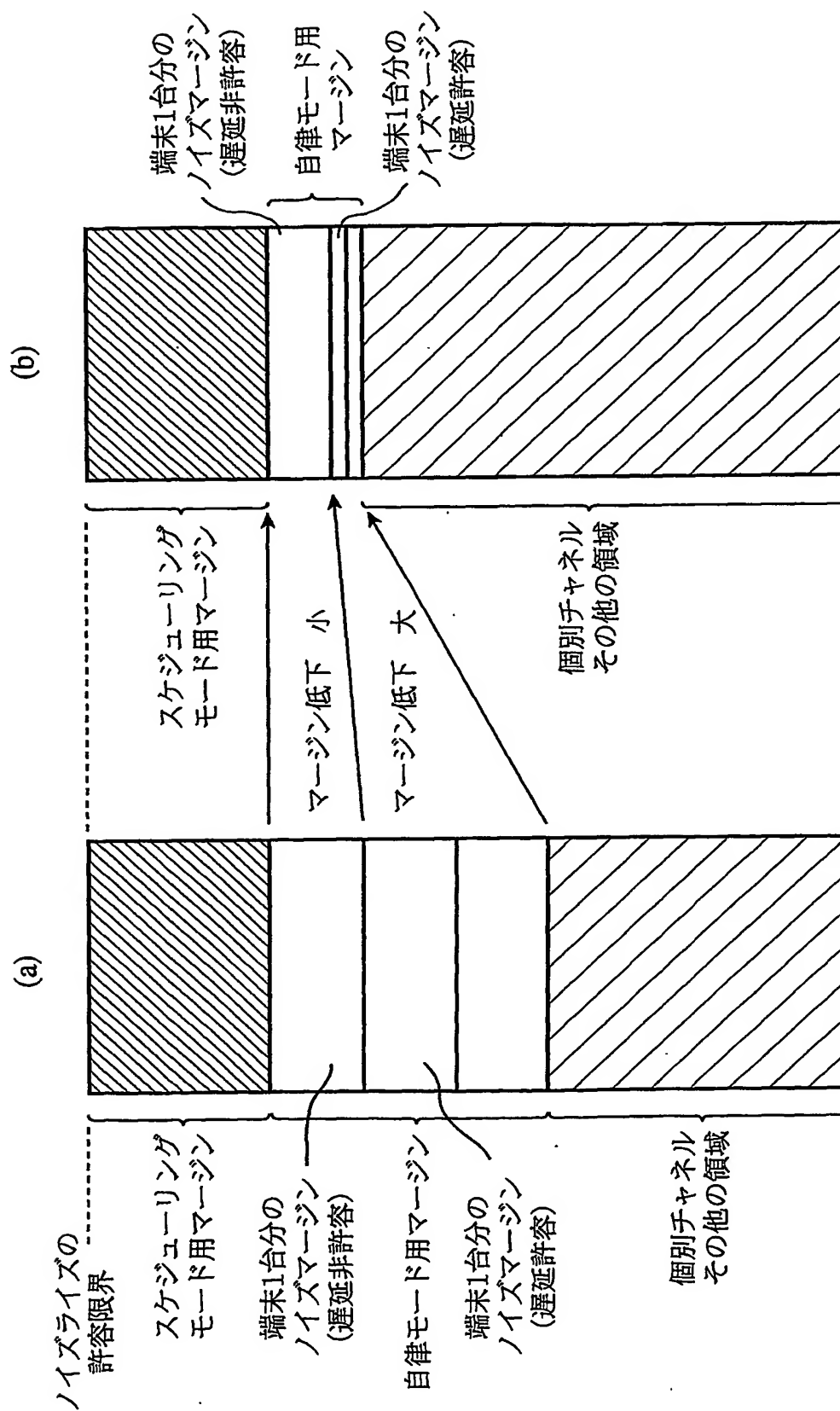
## 第15図



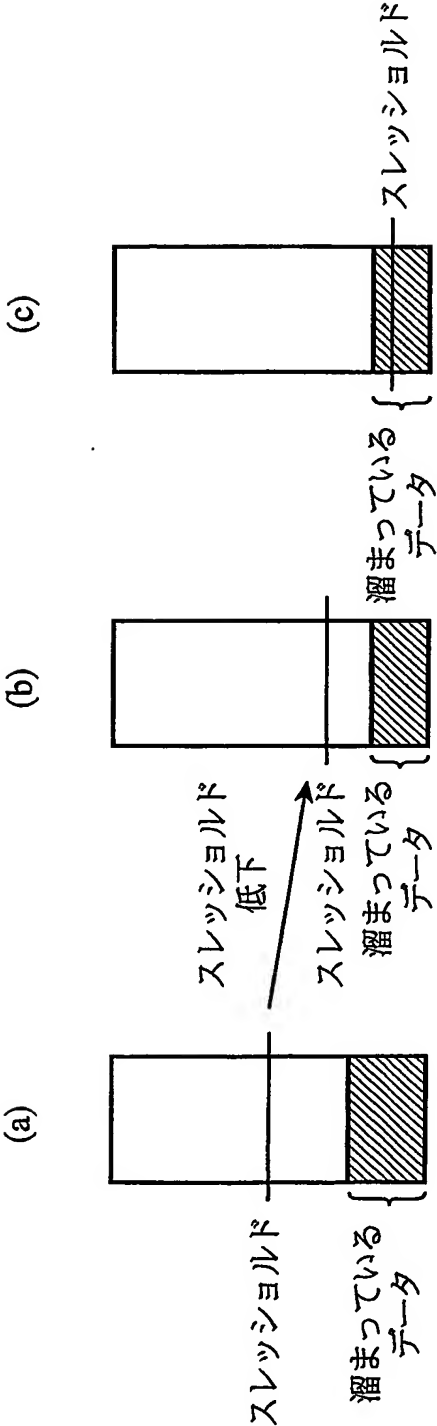
第16図



第17図

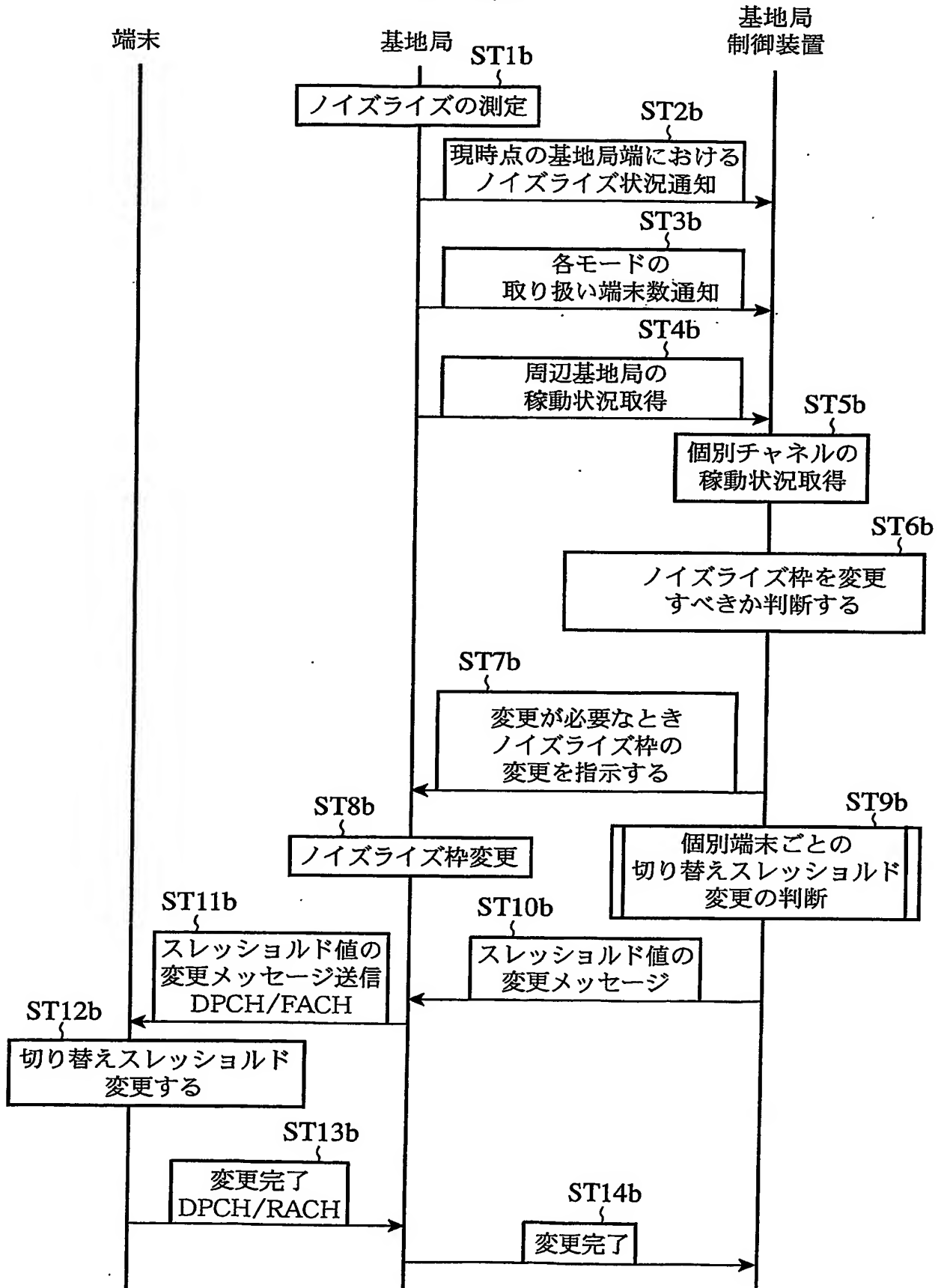


第18図



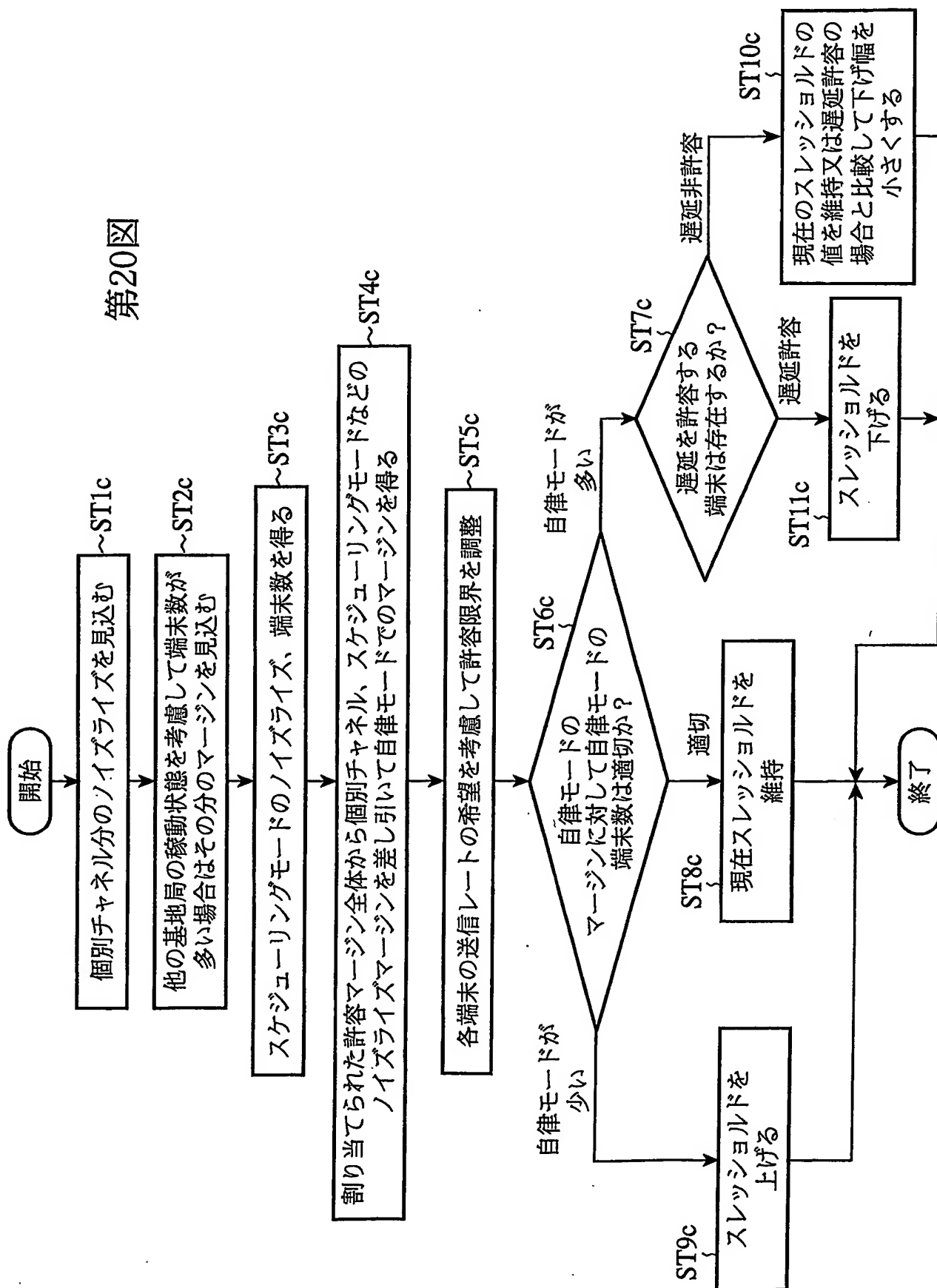
18/25

## 第19図

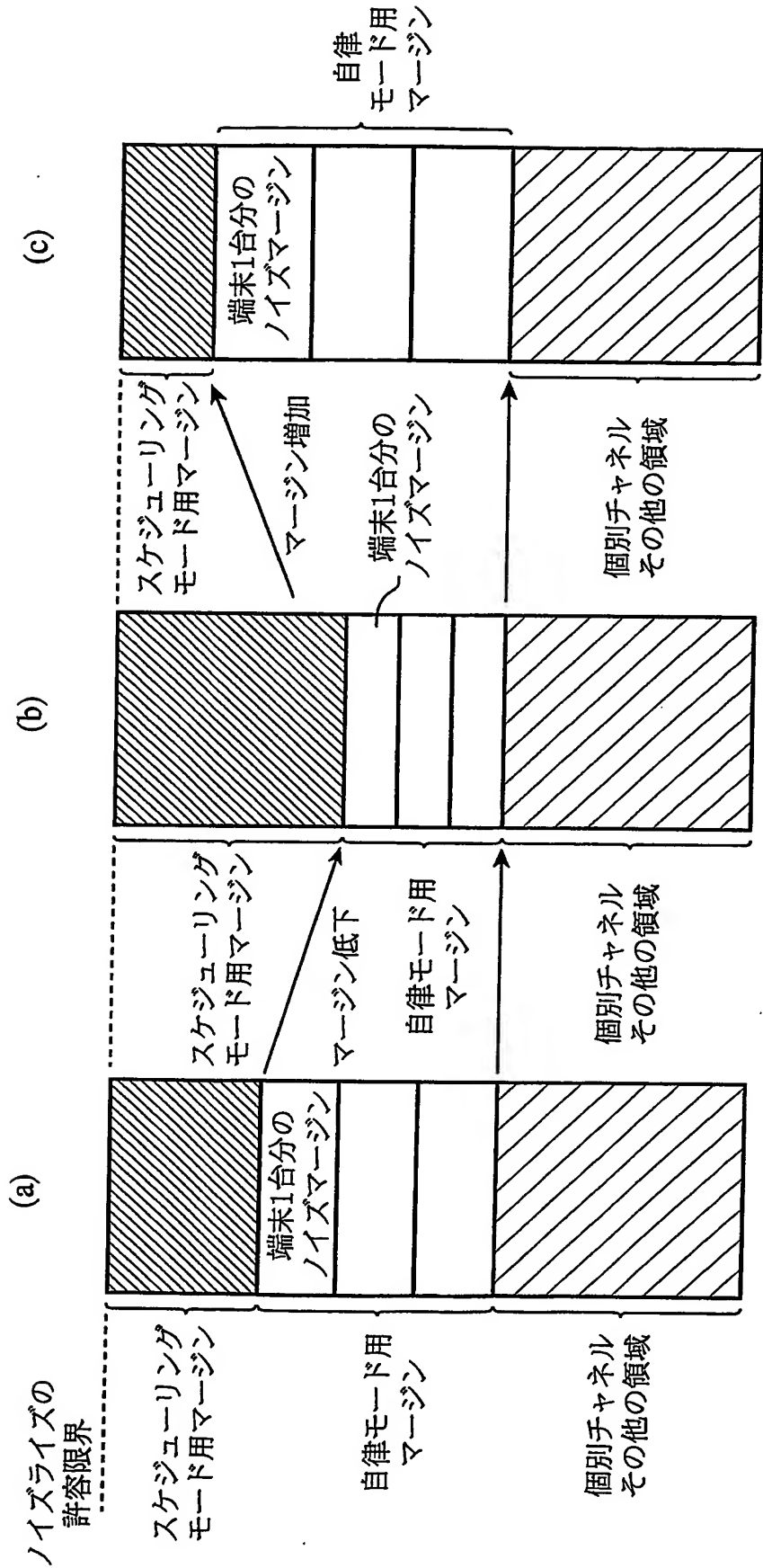


19/25

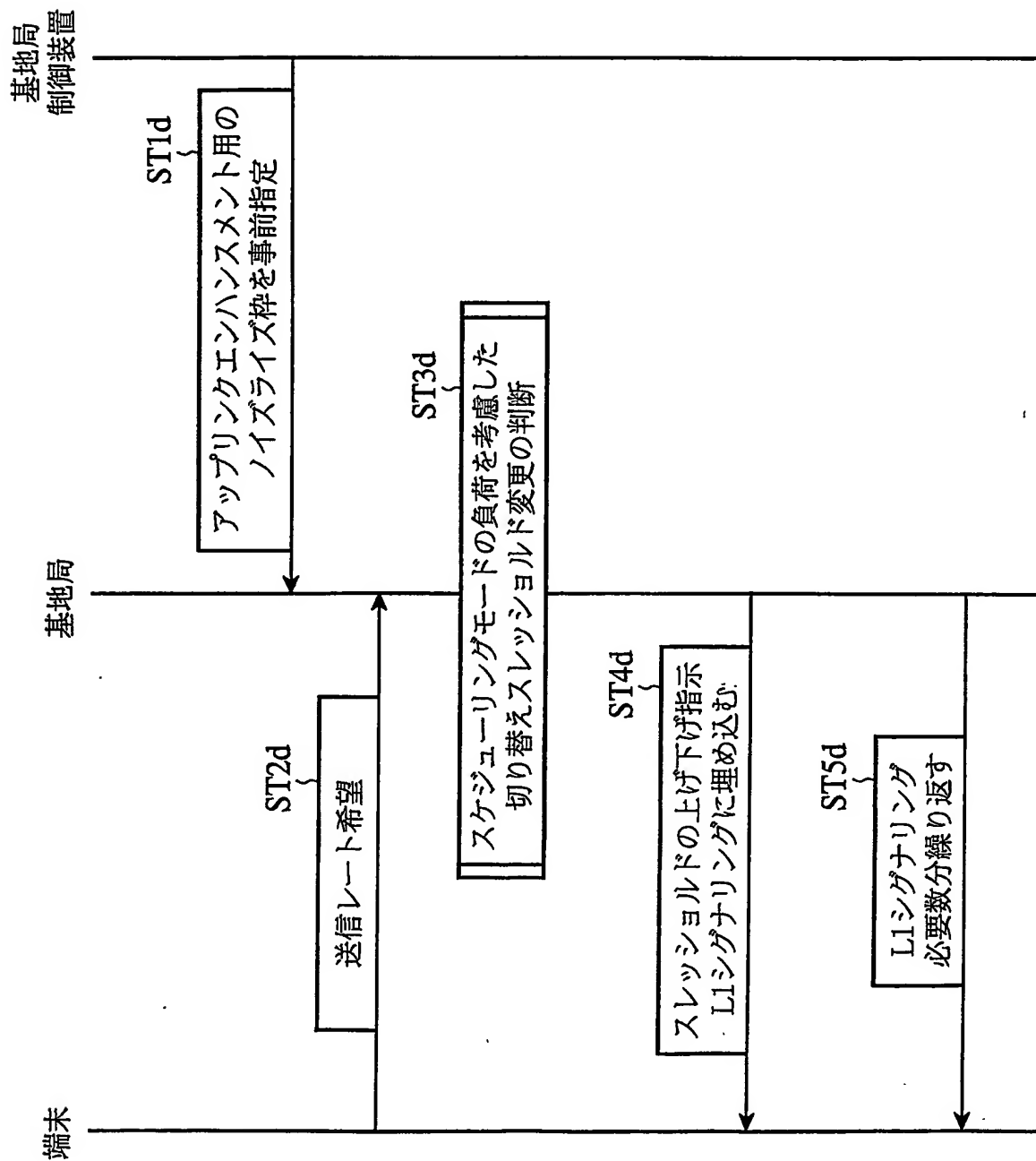
第20図



第21図

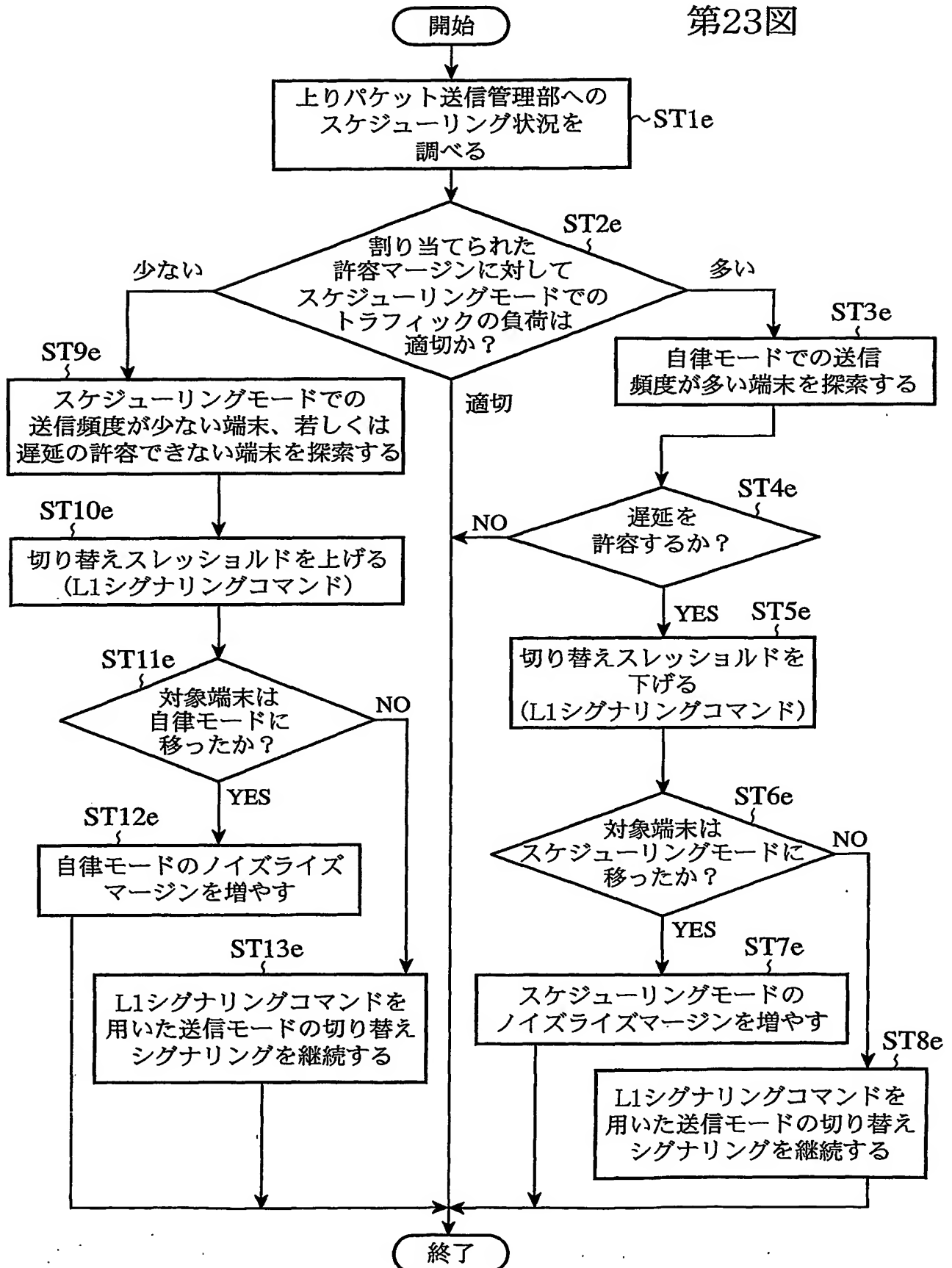


第22図



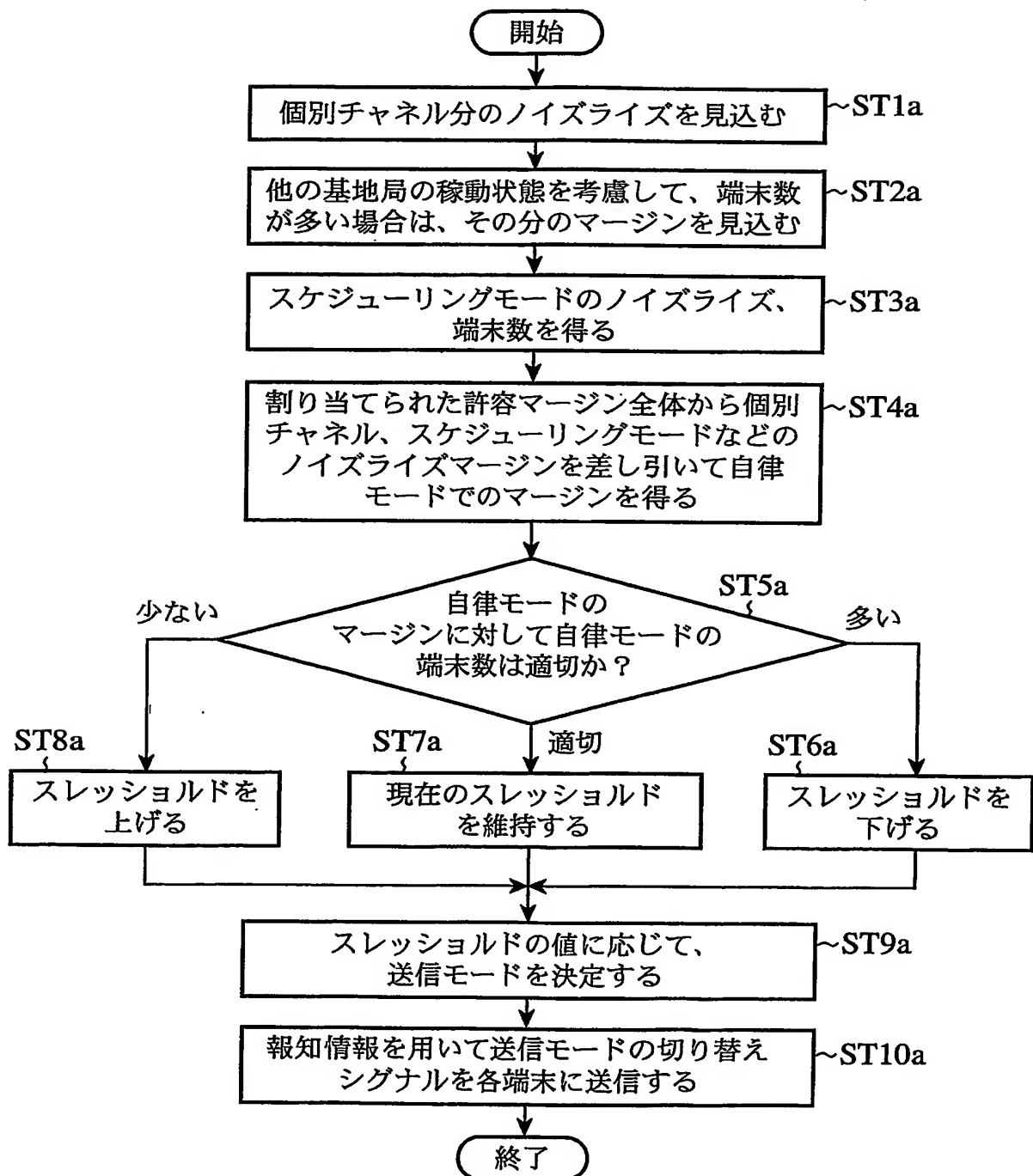
22/25

第23図



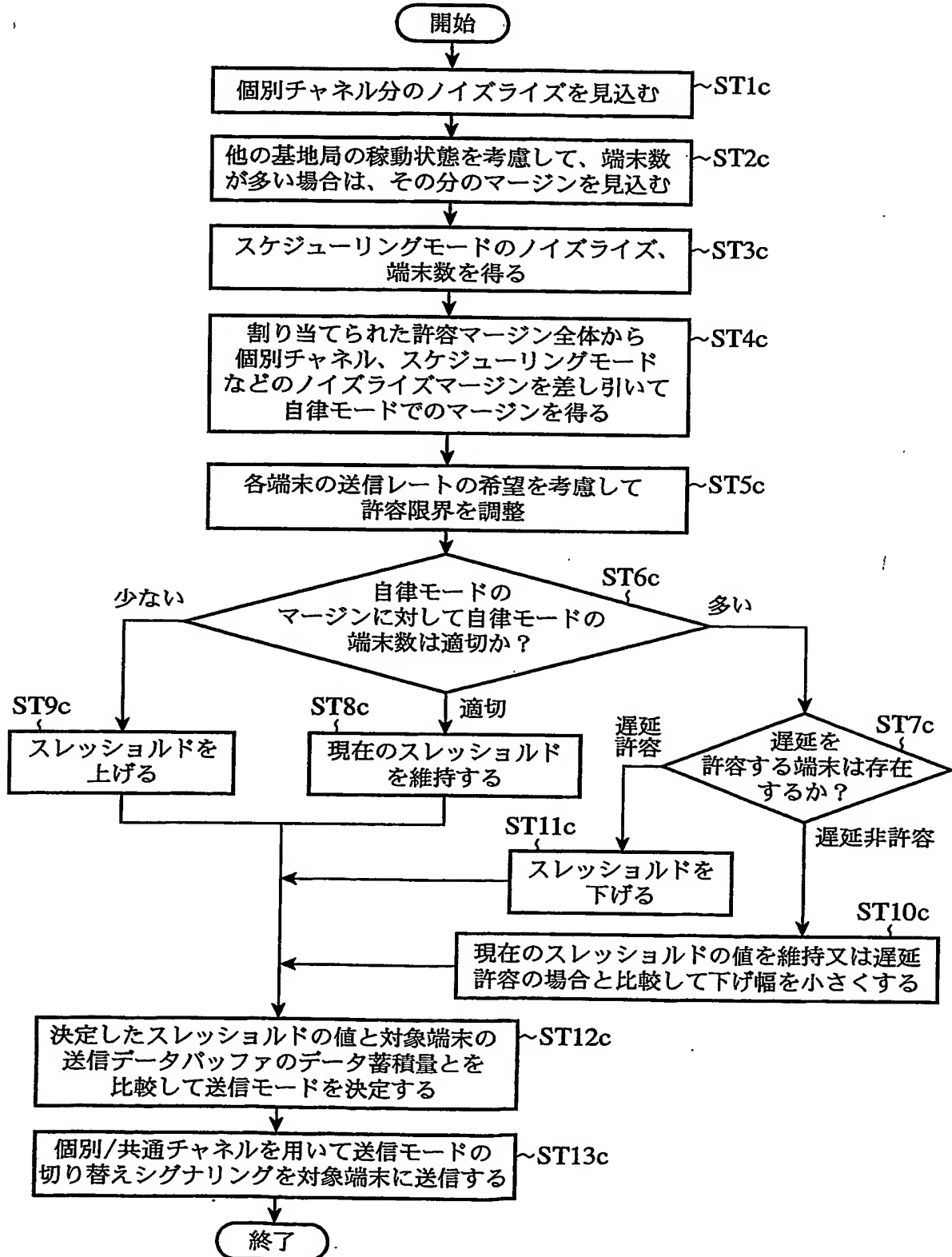
23/25

## 第24図



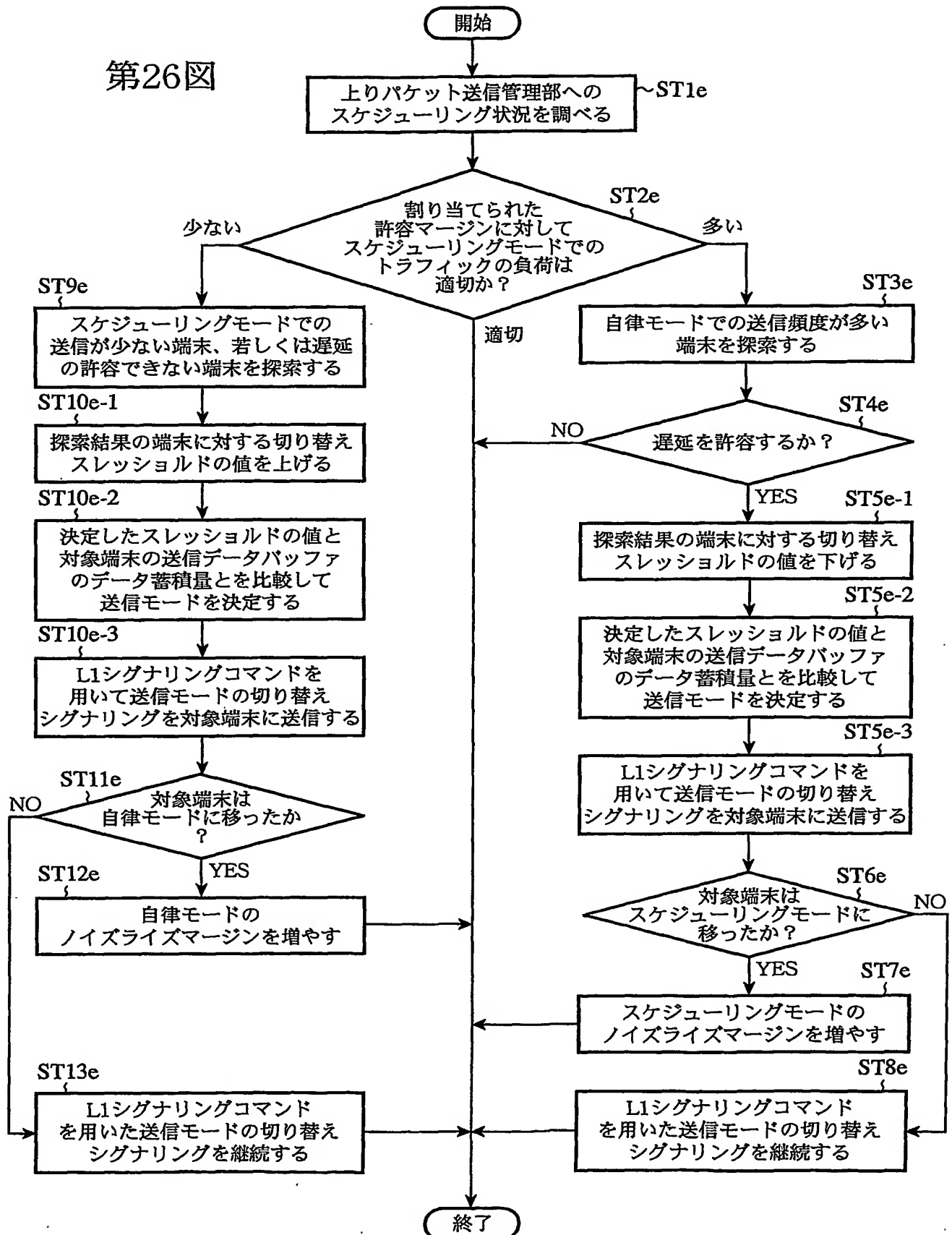
24/25

## 第25図



25/25

第26図



# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.  
PCT/JP03/12552

**A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER**  
Int.Cl.<sup>7</sup> H04Q7/32, H04L29/02

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

## B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)  
Int.Cl.<sup>7</sup> H04B7/24-7/26, H04Q7/00-7/38, H04L29/02, H04L12/56

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched  
Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2003  
Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2003 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2003

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

## C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y A	JP 2001-313656 A (Sony Corp.), 09 November, 2001 (09.11.01), Page 7, left column, line 49 to page 8, left column, line 31; Fig. 2 & EP 1150463 A2 & US 2002/0009069 A1	2, 13, 21 1, 3-12, 14-20
Y A	JP 2001-16215 A (Mitsubishi Electric Corp.), 19 January, 2001 (19.01.01), Page 6, right column, line 2 to page 8, right column, line 30; Figs. 1 to 8 (Family: none)	2, 13, 21 1, 3-12, 14-20

☒ Further documents are listed in the continuation of Box C.

☐ See patent family annex.

\* Special categories of cited documents:  
"A" document defining the general state of the art which is not  
considered to be of particular relevance  
"E" earlier document but published on or after the international filing  
date  
"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is  
cited to establish the publication date of another citation or other  
special reason (as specified)  
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other  
means  
"P" document published prior to the international filing date but later  
than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or  
priority date and not in conflict with the application but cited to  
understand the principle or theory underlying the invention  
"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be  
considered novel or cannot be considered to involve an inventive  
step when the document is taken alone  
"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be  
considered to involve an inventive step when the document is  
combined with one or more other such documents, such  
combination being obvious to a person skilled in the art  
"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search  
19 December, 2003 (19.12.03)

Date of mailing of the international search report  
13 January, 2004 (13.01.04)

Name and mailing address of the ISA/  
Japanese Patent Office

Authorized officer

Facsimile No.

Telephone No.

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP03/12552

## C (Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	JP 2003-513534 A (Telefonaktiebolaget LM Ericsson(publ)), 08 April, 2003 (08.04.03), Page 19, line 5 to page 23, line 20; Figs. 8 to 13 & WO 01/31950 A1 & AU 200113194 A & EP 1243146 A1 & US 6519461 A & CN 1402946 A	1-21
A	JP 2002-118576 A (Avaya Technology Corp.), 19 April, 2002 (19.04.02), Full text; all drawings & EP 1185131 A2 & CA 2352655 A1	1-21
A	JP 11-239152 A (Nippon Telegraph And Telephone Corp.), 31 August, 1999 (31.08.99), Full text; all drawings (Family: none)	1-21
A	JP 2002-118585 A (Nippon Telegraph And Telephone Corp.), 19 April, 2002 (19.04.02), Full text; all drawings (Family: none)	1-21

## A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC))

Int. Cl<sup>7</sup> H04Q 7/32

H04L29/02

## B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料 (国際特許分類 (IPC))

Int. Cl<sup>7</sup> H04B 7/24- 7/26

H04Q 7/00- 7/38

H04L29/02 H04L12/56

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報 1922-1996年

日本国公開実用新案公報 1971-2003年

日本国登録実用新案公報 1994-2003年

日本国実用新案登録公報 1996-2003年

国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)

## C. 関連すると認められる文献

引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
Y A	JP 2001-313656 A (ソニー株式会社) 2001. 11. 09 第7頁左欄第49行-第8頁左欄第31行, 第2図 & EP 1150463 A2 & US 2002/0009069 A1	2, 13, 21 1, 3-12, 14-20
Y A	JP 2001-16215 A (三菱電機株式会社) 2001. 01. 19 第6頁右欄第2行-第8頁右欄第30行, 第1-8図 (ファミリーなし)	2, 13, 21 1, 3-12, 14-20

☒ C欄の続きにも文献が列挙されている。☐ パテントファミリーに関する別紙を参照。

## \* 引用文献のカテゴリー

「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの

「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの

「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)

「O」 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献

「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

の日の後に公表された文献

「T」 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの

「X」 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの

「Y」 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの

「&amp;」 同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日

19. 12. 03

国際調査報告の発送日

1 3.01.04

国際調査機関の名称及びあて先

日本国特許庁 (ISA/JP)

郵便番号100-8915

東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

特許庁審査官 (権限のある職員)

望月 章俊

5 J

3 2 4 9

電話番号 03-3581-1101 内線 3534

C (続き) . 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
A	JP 2003-513534 A (テレフオンアクチーボラゲッ ト エル エム エリクソン (パブル) ) 2003. 04. 08 第19頁第5行-第23頁第20行, 第8-13図 & WO 01/31950 A1 & AU 200113194 A & EP 1243146 A1 & US 6519461 A & CN 1402946 A	1-21
A	JP 2002-118576 A (アバイア テクノロジー コ ーポレーション) 2002. 04. 19 全文, 全図 & EP 1185131 A2 & CA 2352655 A1	1-21
A	JP 11-239152 A (日本電信電話株式会社) 1999. 08. 31 全文, 全図 (ファミリーなし)	1-21
A	JP 2002-118585 A (日本電信電話株式会社) 2002. 04. 19 全文, 全図 (ファミリーなし)	1-21